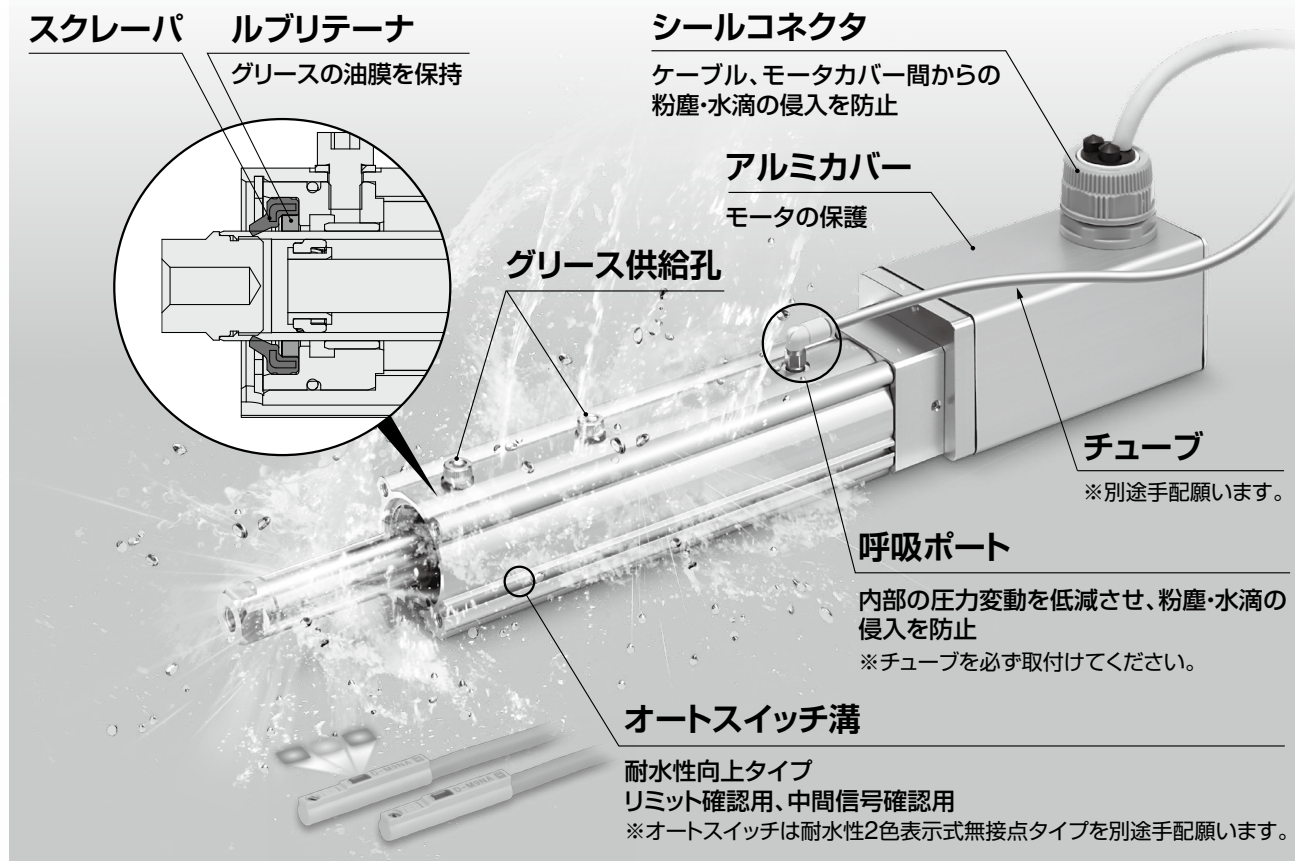


新発売

耐塵・防滴 (IP65相当/IP67相当)仕様

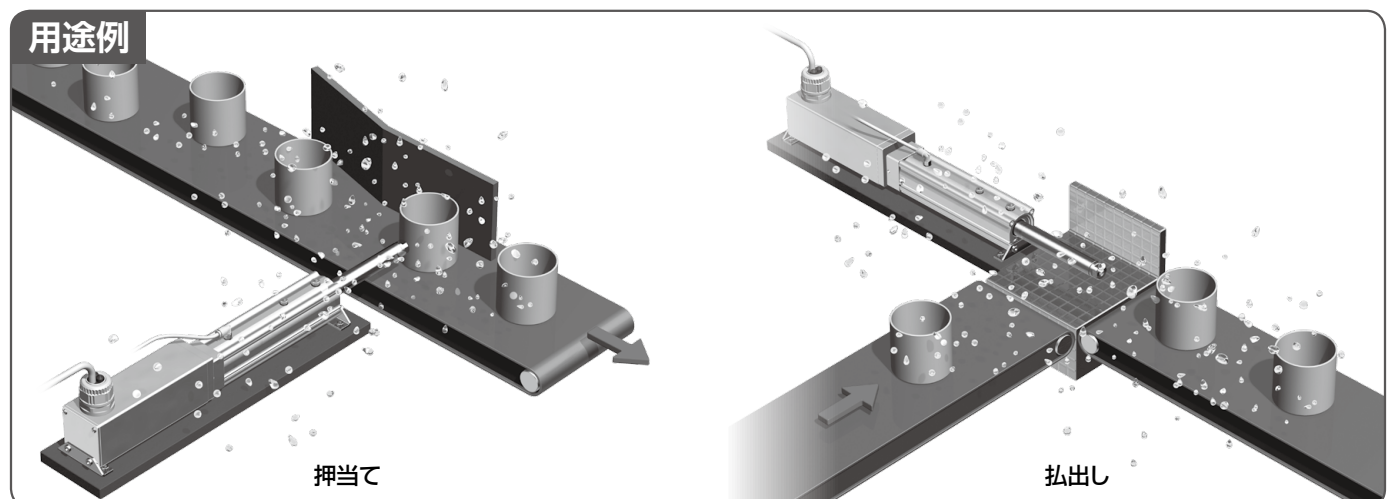
電動アクチュエータ／ロッドタイプ

保護構造：IP65相当/IP67相当



最大ストローク500mm※まで対応可能

※サイズ32, 40の場合



LEY-X7 Series



'19-740 A

機種選定方法

LEY-X7 Series ▶ P.7

LECPA/JXC□₃の場合はP.2を、
LECA6の場合はP.3をご確認ください。

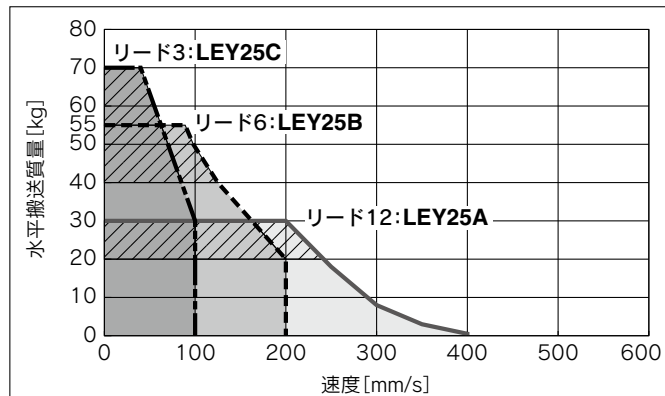
速度—搬送質量グラフ(目安)

ステップモータ(サーボ DC24V) JXC□1/LECP1の場合

水平

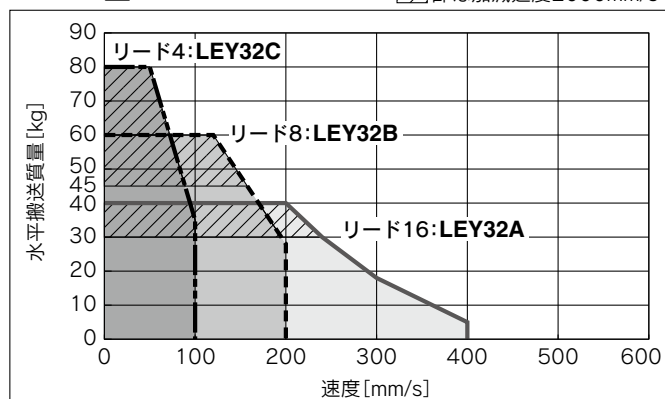
LEY25□-X7

▨部は加減速度2000mm/s²



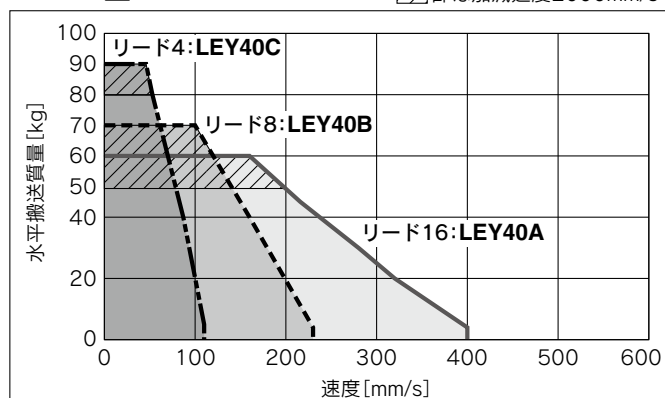
LEY32□-X7

▨部は加減速度2000mm/s²



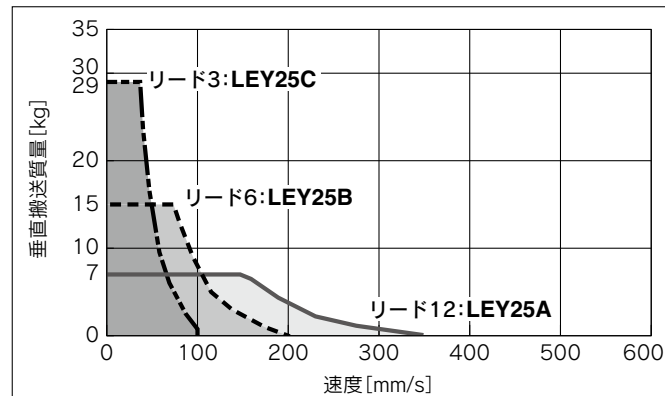
LEY40□-X7

▨部は加減速度2000mm/s²

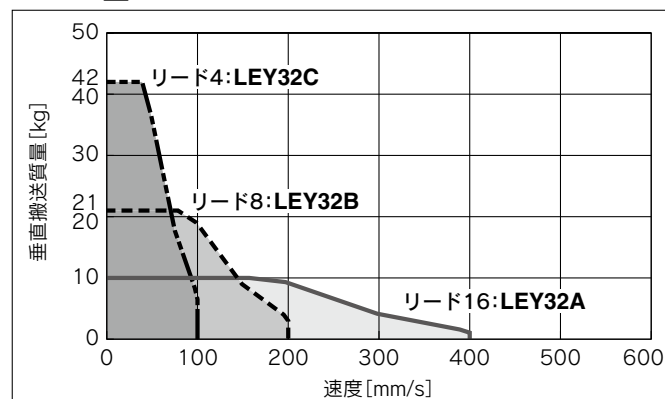


垂直

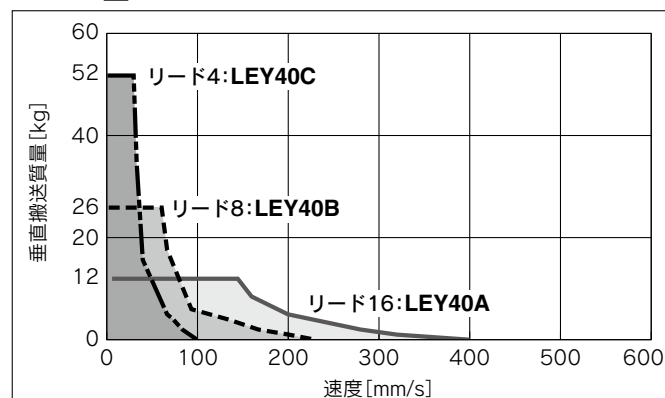
LEY25□-X7



LEY32□-X7



LEY40□-X7



速度—搬送質量グラフ(目安)

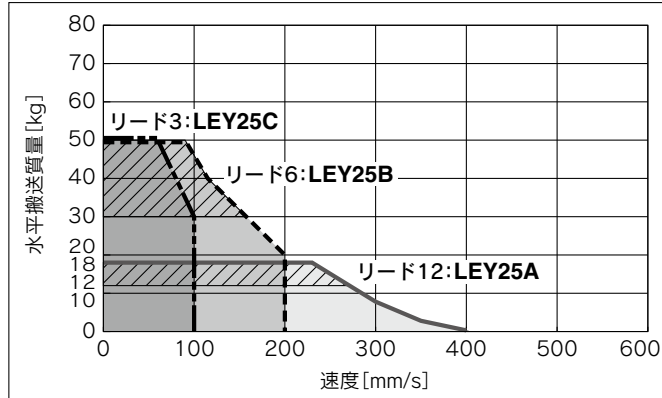
ステップモータ(サーボ DC24V) **LECPA/JXC□₂3**の場合

JXC□1/LECP1の場合はP.1を、LECA6の場合はP.3をご確認ください。

水平

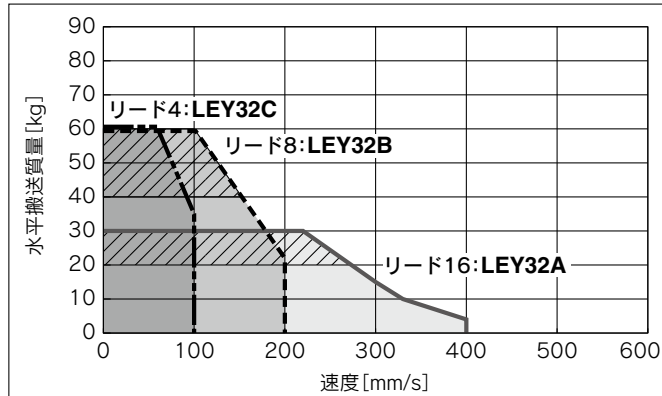
LEY25□-X7

▨部は加減速度2000mm/s²

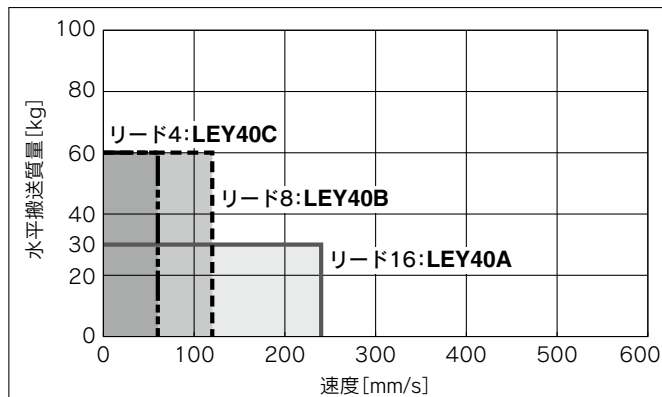


LEY32□-X7

▨部は加減速度2000mm/s²

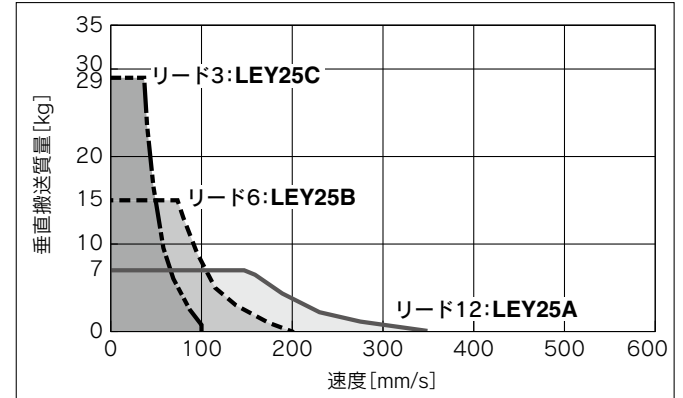


LEY40□-X7

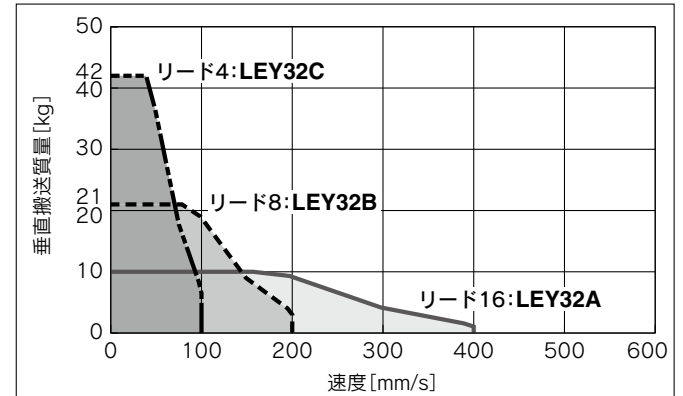


垂直

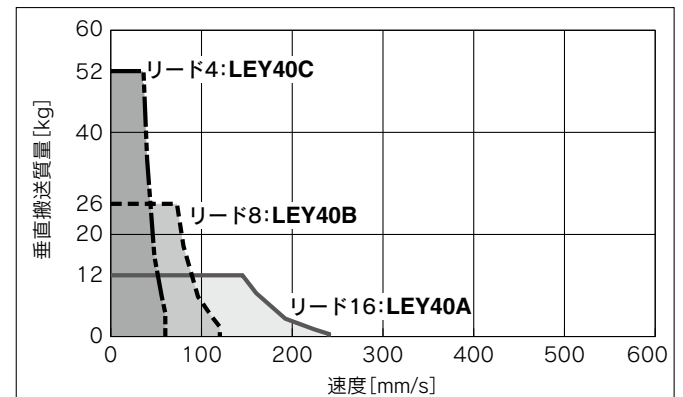
LEY25□-X7



LEY32□-X7



LEY40□-X7



LEY-X7 Series

ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

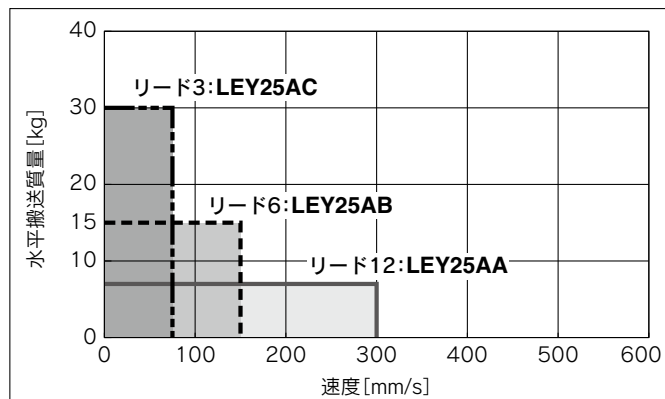
耐塵・防滴(IP65相当/IP67相当)仕様

速度—搬送質量グラフ(目安) サーボモータ(DC24V) LECA6の場合

JXC□1/LECP1の場合はP.1を、LECPA/
JXC□2の場合はP.2をご確認ください。

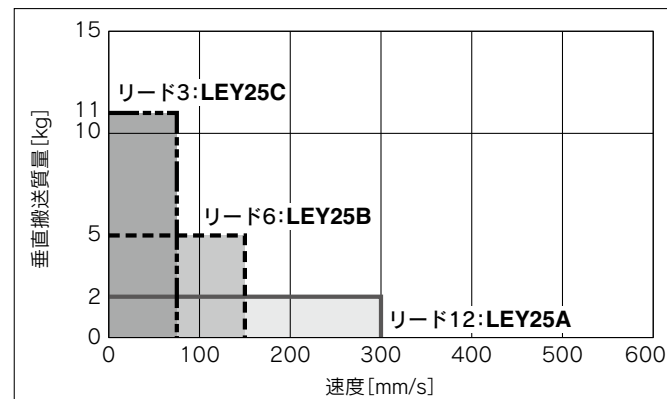
水平

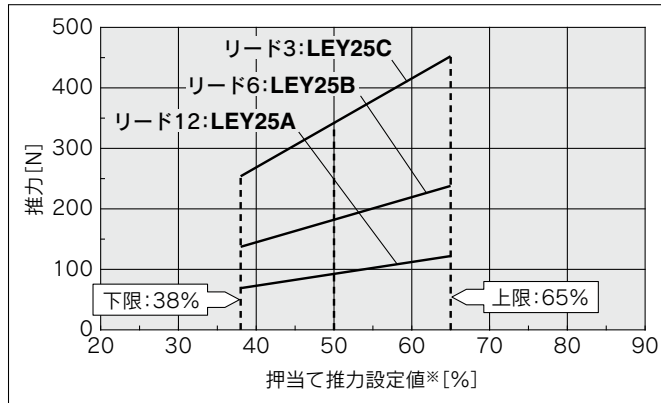
LEY25□A-X7



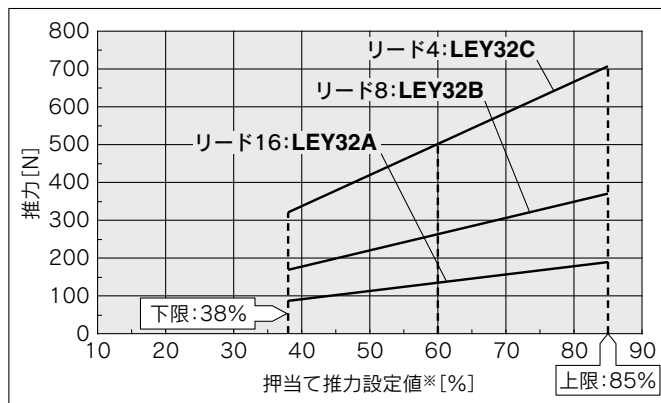
垂直

LEY25□A-X7

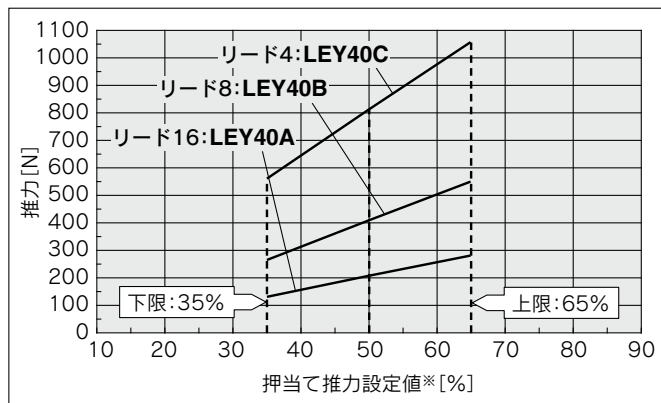


推力換算グラフ**ステップモータ(サーボ DC24V)****LEY25□-X7**

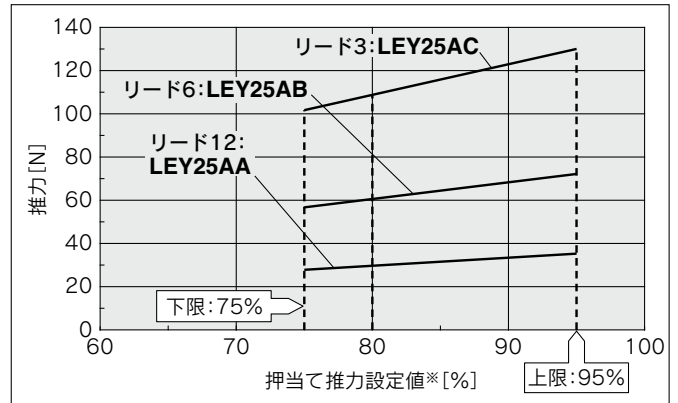
使用周囲温度	押当て推力設定値※ [%]	デューティ比 [%]	連続押当て時間 [分]
40℃以下	65以下	100	—

LEY32□-X7

使用周囲温度	押当て推力設定値※ [%]	デューティ比 [%]	連続押当て時間 [分]
25℃以下	85以下	100	—
40℃	65以下	100	—
	85	50	15

LEY40□-X7

使用周囲温度	押当て推力設定値※ [%]	デューティ比 [%]	連続押当て時間 [分]
40℃以下	65以下	100	—

サーボモータ(DC24V)**LEY25□A-X7**

使用周囲温度	押当て推力設定値※ [%]	デューティ比 [%]	連続押当て時間 [分]
40℃以下	95以下	100	—

**〈押当て速度に対する押当て推力およびしきい値の制限値〉
無負荷時**

型式	リード	押当て速度 [mm/s]	押当て推力 (設定入力値)	型式	リード	押当て速度 [mm/s]	押当て推力 (設定入力値)
LEY25	A/B/C	21~35	50~65%	LEY25□A	A/B/C	21~35	80~95%
LEY32	A	24~30	60~85%				
	B/C	21~30					
LEY40	A	24~30	50~65%				
	B/C	21~30					

“押当て速度”により“押当て推力”に制限があります。“押当て推力”を範囲外の低い推力で動作すると、押当て動作完了前(移動動作中)に完了信号[INP]が出力されることがあります。

“押当て速度”を最低速度未満とする場合、使用上問題がないかを確認の上、ご使用ください。

〈垂直上昇搬送の押当て運転 設定値〉

垂直負荷(上昇)の場合は下記の【押当て推力】(最大値)に設定し、可搬質量以下で運転してください。

型式	LEY25□			LEY32□			LEY40□			LEY25□A		
リード	A	B	C	A	B	C	A	B	C	A	B	C
可搬質量[kg]	2.5	5	10	4.5	9	18	7	14	28	1.2	2.5	5
押当て推力	65%			85%			65%			95%		

※コントローラの設定値です。

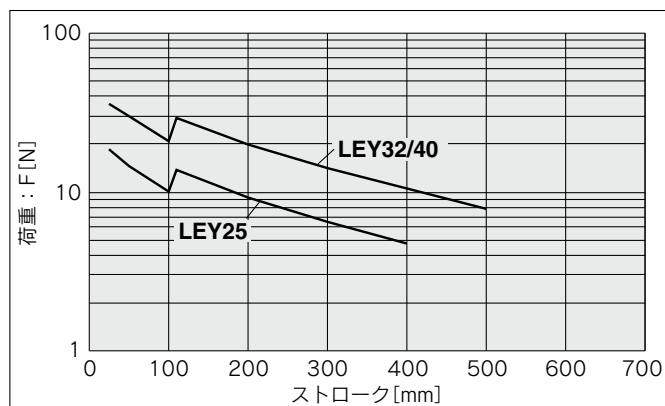
LEY-X7 Series

ステップモータ(サーボ DC24V)

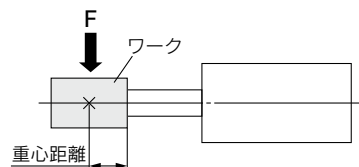
サーボモータ(DC24V)

耐塵・防滴(IP65相当/IP67相当)仕様

許容ロッド先端横荷重グラフ 目安

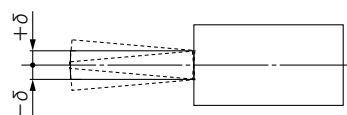


「ストローク」=『製品ストローク』+『重心距離』(突出し端位置)

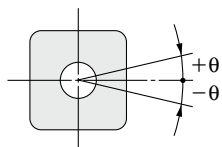


ロッドの変位量: δ (mm)

ストローク サイズ	30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
25	±0.3	±0.4	±0.7	±0.7	±0.9	±1.1	±1.3	±1.5	±1.7	—	—
32/40	±0.3	±0.4	±0.7	±0.6	±0.8	±1.0	±1.1	±1.3	±1.5	±1.7	±1.8



ロッドの不回転精度



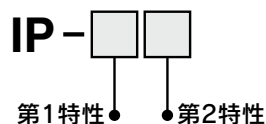
サイズ	不回転精度 θ
25	±0.8°
32/40	±0.7°

※ピストンロッドに回転トルクを与えるような使用は避けてください。
回り止めガイドが変形して、オートスイッチの反応異常、内部ガイドのガタ、
摺動抵抗の増加などの原因となります。

LEY-X7 Series

保護構造について

保護等級



第1特性 固形異物の侵入に対する保護等級

0	無保護
1	50 [mm] より大きい固形物に対して保護しているもの
2	12 [mm] より大きい固形物に対して保護しているもの
3	2.5 [mm] より大きい固形物に対して保護しているもの
4	1.0 [mm] より大きい固形物に対して保護しているもの
5	防塵
6	耐塵

第2特性 水の浸入に対する保護等級

0	無保護	—
1	鉛直から落ちてくる水滴によって有害な影響のないもの	防滴Ⅰ形
2	鉛直から15度の範囲で落ちてくる水滴によって有害な影響のないもの	防滴Ⅱ形
3	鉛直から60度の降雨によって有害な影響のないもの	防雨形
4	いかなる方向からの水の飛まつをうけても有害な影響をうけないもの	防まつ形
5	いかなる方向からの水の直接噴流をうけても有害な影響をうけないもの	防噴流形
6	いかなる方向からの水の直接噴流をうけても内部に水が入らないもの	耐水形
7	定められた条件で水中に没しても内部に水が入らないもの	防浸形
8	指定圧力の水中に常時没して使用できるもの	水中形

例) 保護等級

保護等級			内容
IP65	固形異物	耐塵形	機器内部に粉塵の侵入がないこと
	水の浸入	防噴流形※	いかなる方向からの水の直接噴流を受けても有害な影響を受けないこと
IP67	固形異物	耐塵形	機器内部に粉塵の侵入がないこと
	水の浸入	防浸形※	アクチュエータ停止状態で水深[1m]／浸水30 [min] に沈めたとき、有害な影響を生じる量の水の浸入がないこと

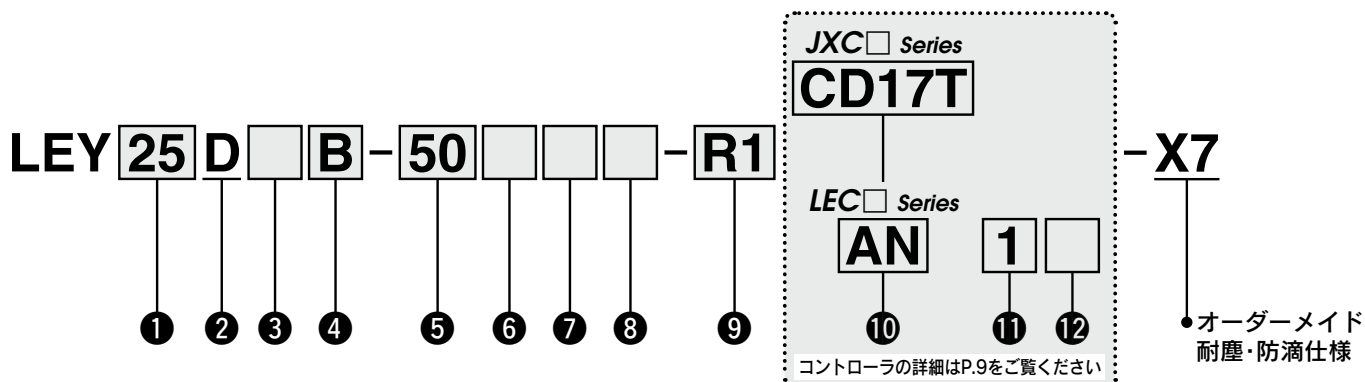
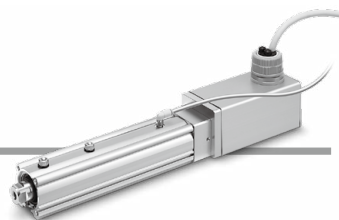
※常時水がかかる環境や、水以外の液体が飛散する環境では、適切な防護対策を施してください。
特に、切削油、切削液等の油が飛散する環境では使用できません。

耐塵・防滴(IP65相当/IP67相当)仕様
電動アクチュエータ／ロッドタイプ (€)

LEY-X7(オーダーメイド) Series LEY25・32・40

機種選定方法につきましては、P.1～5をご覧ください。

型式表示方法



① サイズ

25
32/40

② モ一夕配置

D	ストレート
---	-------

③ モ一夕種類

記号	モータ種類	サイズ		対応コントローラ／ ドライバ
		25	32/40	
無記号	ステップモータ (サーボ DC24V)	●	●	JXCE1 JXC91 JXCP1 JXCD1 JXCL1 JXCM1 JXC51 JXC61 LECP1 LECPA
A	サーボモータ (DC24V)	●	—	LECA6

④ リード[mm]

記号	LEY25	LEY32/40
A	12	16
B	6	8
C	3	4

⑤ ストローク[mm]

30	30
}	}
500	500

※詳細につきましては、下記ストローク対応表
をご参照ください。

⑥ モータオプション

無記号	なし
B	ロック付

⑦ ロッド先端ねじ

無記号	ロッド先端めねじ
M	ロッド先端おねじ (ロッド先端ナット1ヶ付属)

⑧ 取付支持形式※2

記号	種類	モータ配置
		ストレート
無記号	端面タップ/ ボティ底面タップ ※3	●
F	ロッド側フランジ形 ※3	●

⑨ アクチュエータケーブル種類・長さ

ロボットケーブル		[m]	
R1	1.5	RA	10※5
R3	3	RB	15※5
R5	5	RC	20※5
R8	8※5		

ストローク対応表※1

[illegible]

●標準

※オートスイッチにつきましてはP.14をご参照ください。
 ※コントローラ品番末尾のアクチュエータ型式に「-X7」は付きません。
 例) LEY25DB-100BM-R1AN1-X7の場合「LEY25DB-100」

電動アクチュエータ／ロッドタイプ **LEY-X7 Series**

ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

耐塵・防滴(IP65相当/IP67相当)仕様

JXC□ Series (詳細はP.9参照)

⑩ コントローラ有無

無記号	コントローラなし
C□1□□	コントローラ付属

C D 1 7 T

インターフェース
(通信プロトコル/入出力)

E	EtherCAT®
9	EtherNet/IP™
P	PROFINET
D	DeviceNet™
L	IO-Link
M	CC-Link Ver1.10
5	パラレル入力(NPN)
6	パラレル入力(PNP)

コントローラ取付方法

7	ねじ取付形
8※10	DINレール取付形

単軸用

通信プラグコネクタ I/Oケーブル※11

記号	種類	対象インターフェース
無記号	付属品なし	—
S	ストレート型通信プラグコネクタ	DeviceNet™
T	T分岐型通信プラグコネクタ	CC-Link Ver1.10
1	I/Oケーブル(1.5m)	パラレル入力(NPN) パラレル入力(PNP)
3	I/Oケーブル(3m)	
5	I/Oケーブル(5m)	



LEC□ Series (詳細はP.9参照)

AN 1

⑩ コントローラ／ドライバ種類※6

無記号	コントローラ／ドライバなし	
6N	LECA6	NPN
6P	(ステップデータ入力タイプ)	PNP
1N	LECP1	NPN
1P	(プログラムレスタイプ)	PNP
AN	LECPA※7	NPN
AP	(パルス入力タイプ)	PNP

⑪ I/Oケーブル長さ※8、通信プラグ

無記号	ケーブルなし
1	1.5m
3	3m※9
5	5m※9

⑫ コントローラ／ドライバ取付方法

無記号	ねじ取付形
D	DINレール取付形※10



- ※1 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。
- ※2 取付支持金具は同梱出荷(未組立)となります。
- ※3 水平片持ちで「ロッド側フランジ形」、および「端面タップ」取付けをする際には、以下のストローク制限内でご使用ください。
・LEY25：200以下 ・LEY32/40：100以下
- ※4 LEY32/40のヘッド側フランジ形は対応できません。
- ※5 受注生産(ロボットケーブルのみ対応)
- ※6 コントローラ／ドライバ詳細および対応モータにつきましては、次頁の対応コントローラ／ドライバ表をご参照ください。
- ※7 パルス列信号がオープンコレクタのときはWEBカタログをご参照のうえ、電流制限抵抗(LEC-PA-R-□)を別途手配願います。

- ※8 コントローラ／ドライバ種類で"コントローラ／ドライバなし"を選択した場合、I/Oケーブルは選択できません。I/Oケーブルが必要な場合は、コントローラ別(LECA6用、LECP1用、LECPA用)にWEBカタログをご参照ください。
- ※9 コントローラ／ドライバ種類"パルス入力タイプ"の場合、パルス入力差動のときのみ使用可能。オープンコレクタのときは1.5mのみ使用可能。
- ※10 DINレールは付属しません。別途手配となります。
- ※11 DeviceNet™、CC-Link、パラレル入力以外の場合は「無記号」を選択ください。
DeviceNet™、CC-Linkは、「無記号」、「S」、「T」から選択してください。
パラレル入力は、「無記号」、「1」、「3」、「5」から選択してください。

⚠注意

【CE対応品について】

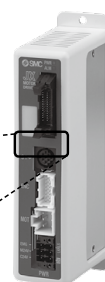
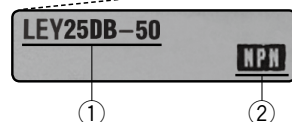
- ① EMCの適合性確認は、電動アクチュエータLEYシリーズとコントローラLEC/JXCシリーズとの組合せにて確認試験を行っています。
EMCは電動アクチュエータを組込んだお客様の装置・制御盤の構成や、その他の電気機器と配置、配線の関係により変化いたしますので、お客様の装置でご使用になられる設置環境での適合性確認はできません。従いまして、お客様にて最終的に機械・装置全体としてEMCの適合性を確認していただく必要があります。
- ② サーボモータ(DC24V)仕様は、ノイズフィルタセット(LEC-NFA)を組合せて確認試験を実施しております。
ノイズフィルタセットにつきましてはWEBカタログをご参照ください。設置につきましてはLECA取扱説明書にてご確認願います。

アクチュエータとコントローラはセットです。

コントローラとアクチュエータの組合せが正しいか必ずご確認ください。

〈使用前には必ず下記をご確認ください〉

- ① "アクチュエータ"と"コントローラ記載
アクチュエータ品番"の一致
- ② パラレル入出力仕様(NPN・PNP)



※ご使用に関しては取扱説明書をご参照ください。
取扱説明書は当社ホームページからダウンロード願います。
<https://www.smcworld.com>

LEY-X7 Series

ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

耐塵・防滴(IP65相当/IP67相当)仕様

対応ドライバ/コントローラ表

種類	 EtherCAT® 直接入力 タイプ	 EtherNet/IP™ 直接入力 タイプ	 PROFINET 直接入力 タイプ	 DeviceNet™ 直接入力 タイプ	 IO-Link 直接入力 タイプ	 CC-Link 直接入力 タイプ
シリーズ	JXCE1	JXC91	JXCP1	JXCD1	JXCL1	JXCM1
特長	EtherCAT® 直接入力	EtherNet/IP™ 直接入力	PROFINET 直接入力	DeviceNet™ 直接入力	IO-Link 直接入力	CC-Link 直接入力
対応モータ	ステップモータ (サーボ DC24V)					
最大ステップデータ数	64点					
電源電圧	DC24V					

種類	 ステップデータ 入力タイプ	 ステップデータ 入力タイプ	 プログラムレス タイプ	 パルス入力タイプ
シリーズ	JXC51 JXC61	LECA6	LECP1	LECPA
特長	パラレル入出力	数値(ステップデータ)入力 スタンダードコントローラ	パソコン・ティーチング ボックスを使わずに動作 (ステップデータ)設定	パルス列信号にて 動作
対応モータ	ステップモータ (サーボ DC24V)	サーボモータ (DC24V)	ステップモータ (サーボ DC24V)	
最大ステップデータ数	64点		14点	—
電源電圧	DC24V			

仕様

ステップモータ(サーボ DC24V)

型式				LEY25□-X7			LEY32□-X7			LEY40□-X7		
可搬質量 [kg]	水平	JXC□1 LECP1 の場合	(3000[mm/s ²])	20	40	60	30	45	60	50	60	80
			(2000[mm/s ²])	30	55	70	40	60	80	60	70	90
		LECPA JXC□ ₂ ₃ の場合	(3000[mm/s ²])	12	30	30	20	40	40	30	60	60
			(2000[mm/s ²])	18	50	50	30	60	60	—	—	—
	垂直	(3000[mm/s ²])	7	15	29	10	21	42	12	26	52	
	押当て推力[N] 注2) 注3) 注4)				63~122	126~238	232~452	80~189	156~370	296~707	132~283	266~553
速度[mm/s] 注4)				18~300	9~150	5~75	24~300	12~150	6~75	24~300	12~210	6~105
最大加減速度[mm/s ²]				3,000								
押当て速度[mm/s] 注5)				35以下			30以下			30以下		
繰返し位置決め精度[mm]				±0.02								
ロストモーション[mm] 注6)				0.1以下								
ねじリード[mm]				12	6	3	16	8	4	16	8	4
耐衝撃／耐振動[m/s ²] 注7)				50／20								
駆動方式				ボールねじ(LEY□D)								
ガイド方式				スベリブッシュ(ピストンロッド部)								
保護構造 注8)				IP65相当／IP67相当								
使用温度範囲[℃]				5~40								
使用湿度範囲[%RH]				90以下(結露なきこと)								
電気仕様	モータサイズ			□42			□56.4			□56.4		
	モータ種類			ステップモータ(サーボDC24V)								
	エンコーダ			インクリメンタルA／B相(800パルス／回転)								
	定格電圧[V]			DC24±10%								
	消費電力[W] 注9)			40			50			50		
	運転待機電力[W] 注10)			15			48			48		
ロック仕様	瞬時最大電力[W] 注11)			48			104			106		
	形式 注12)			無励磁作動型								
	保持力[N]			78	157	294	108	216	421	127	265	519
	消費電力[W] 注13)			5			5			5		
定格電圧[V]				DC24±10%								

注1) 水平:搬送質量の最大値です(外部にガイドが必要[ガイド摩擦係数:0.1以下])。実際の搬送質量および搬送速度は、外部のガイド条件により変わります。また、搬送質量により速度が変動します。P.1、2の機種選定方法にてご確認ください。

垂直:搬送質量により速度が変動します。P.1、2の「機種選定方法」にて確認してください。

また、()内の値は加減速度です。3000[mm/s²]以下に設定してください。

注2) 押当て推力の精度は±20%(F.S.)となります。

注3) 推力設定値はLEY25□:38%~65%、LEY32□:38%~85%、LEY40□:35%~65%です。押当て推力の設定範囲は、デューティ比および押当て速度により変わります。P.4の「機種選定方法」にて確認してください。

注4) ケーブル長さ・負荷・取付条件等により、速度・推力は変化する場合があります。ケーブル長さ5mを超える場合は、速度・推力は5m毎に最大10%低下します(15mの場合:最大20%減)。

注5) 押当て運転をする際の許容速度です。ワークを搬送して押当てをする際には、「垂直可搬質量」以下で運転をしてください。

注6) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注7) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

耐振動…45~2000Hz1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注8) 切削油等の油が飛散する環境および常時水がかかる環境では使用できません。適切な防護対策を施してください。保護構造の詳細は、P.6「保護構造について」をご参照ください。

注9) 消費電力とはコントローラを含む運転時の消費電力を示します。

注10) 運転待機電力とはコントローラを含む運転中に待機している時の消費電力を示します。押当て運転時を除く。

注11) 瞬間最大電力とはコントローラを含む運転時の瞬間最大電力を示します。電源容量の選定時にご使用ください。

注12) ロック付のみ。

注13) ロック付を選択の場合は、消費電力を加算してください。

LEY-X7 Series

ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

耐塵・防滴(IP65相当/IP67相当)仕様

仕様

サーボモータ(DC24V)

	型式		LEY25□A-X7		
	可搬質量 ^{注1)} [kg]	水平 (3000[mm/s ²]) 垂直 (3000[mm/s ²])	7	15	30
アクチュエータ仕様	押当て推力[N] ^{注2)注3)}		18~35	37~72	66~130
	速度[mm/s]		2~300	1~150	1~75
	最大加減速度[mm/s ²]		3,000		
	押当て速度[mm/s] ^{注4)}		35以下		
	繰返し位置決め精度[mm]		±0.02		
	ロストモーション[mm] ^{注5)}		0.1以下		
	ねじリード[mm]		12	6	3
	耐衝撃／耐振動[m/s ²] ^{注6)}		50/20		
	駆動方式		ボールねじ+ベルト(LEY□) ボールねじ(LEY□D)		
	ガイド方式		スベリブッシュ(ピストンロッド部)		
電気仕様	保護構造 ^{注7)}		IP65相当／IP67相当		
	使用温度範囲[℃]		5~40		
	使用湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)		
	モータサイズ		□42		
	モータ種類		サーボモータ(DC24V)		
	エンコーダ		インクリメンタルA/B(800パルス／回転)／Z相		
	定格電圧[V]		DC24±10%		
ロック仕様	消費電力[W] ^{注8)}		86		
	運転待機電力[W] ^{注9)}		4(水平)／12(垂直)		
	瞬時最大電力[W] ^{注10)}		96		
	形式 ^{注11)}		無励磁作動型		
	保持力[N]		78	157	294
	消費電力[W] ^{注12)}		5		
	定格電圧[V]		DC24±10%		

- 注1) 水平：搬送質量の最大値です(外部にガイドが必要[ガイド摩擦係数：0.1以下])。実際の搬送質量および搬送速度は、外部のガイド条件により変わります。
- 垂直：搬送質量により速度が変動します。P.3の「機種選定方法」にて確認してください。
- また、()内の値は加減速度です。3000[mm/s²]以下に設定してください。
- 注2) 押当て推力の精度は±20%(F.S.)となります。
- 注3) 推力設定値はLEY25A□：75%~95%です。押当て推力の設定範囲は、デューティ比および押当て速度により変わります。P.4の「機種選定方法」にて確認してください。
- 注4) 押当て運転をする際の許容速度です。ワークを搬送して押当てをする際には、「垂直可搬質量」以下で運転してください。
- 注5) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。
- 注6) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。
- 耐振動…45~2000Hz1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。
- 注7) 切削油等の油が飛散する環境および常時水がかかる環境では使用できません。適切な防護対策を施してください。保護構造の詳細は、P.6「保護構造について」をご参照ください。
- 注8) 消費電力とはコントローラを含む運転時の消費電力を示します。
- 注9) 運転待機電力とはコントローラを含む最大負荷搭載での運転中に待機している時の消費電力を示します。押当て運転時を除く。
- 注10) 瞬時最大電力とはコントローラを含む運転時の瞬時最大電力を示します。電源容量の選定時にご使用ください。
- 注11) ロック付のみ。
- 注12) ロック付を選択の場合は、消費電力を加算してください。

質量

質量／モータストレート

LEY25D											ロック付
ストローク		30	50	100	150	200	250	300	350	400	
製品質量 [kg]	ステップモータ	1.49	1.56	1.73	1.98	2.16	2.33	2.51	2.68	2.86	0.33
	サーボモータ	1.45	1.52	1.69	1.94	2.12	2.29	2.47	2.64	2.82	

LEY32D													ロック付
ストローク		30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
製品質量 [kg]	ステップモータ	2.59	2.70	2.99	3.37	3.66	3.95	4.23	4.52	4.81	5.09	5.38	0.63

LEY40D													ロック付
ストローク		30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
製品質量 [kg]	ステップモータ	2.94	3.05	3.34	3.72	4.01	4.30	4.58	4.87	5.16	5.44	5.73	0.63

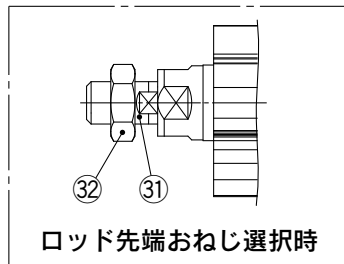
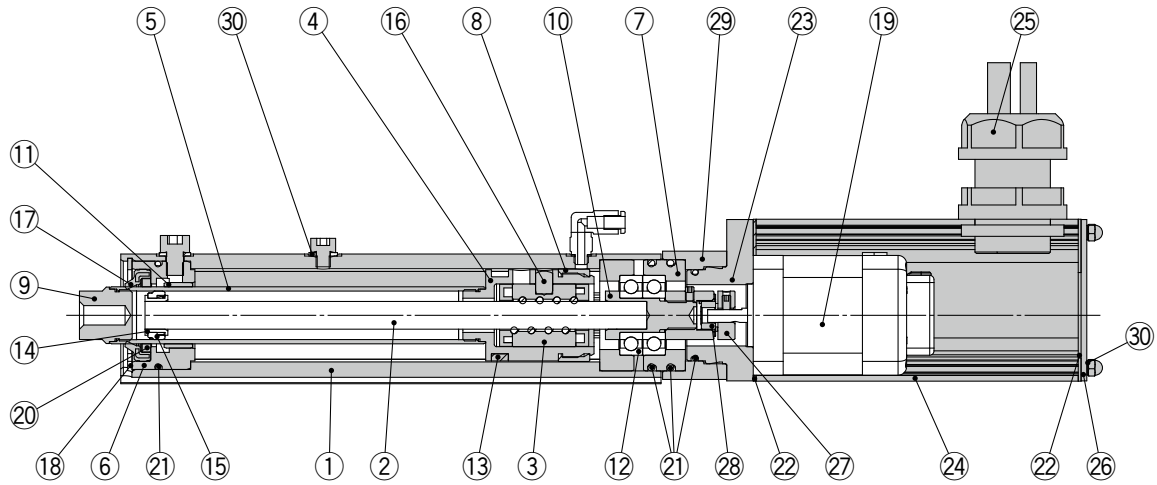
割増質量表

[kg]

サイズ		25	32	40
ロック		0.33	0.63	0.63
ロッド先端おねじ	おねじ部	0.03	0.03	0.03
	ナット	0.02	0.02	0.02
フート形(取付ボルト含む、2セット)		0.08	0.14	0.14
ロッド側フランジ形(取付ボルト含む)		0.17	0.20	0.20
ヘッド側フランジ形(取付ボルト含む)				

構造図

モータストレート／LEY²⁵₃₂⁴⁰D



構成部品

番号	部品名	材質	備考
1	ボディ	アルミニウム合金	アルマイト処理
2	ボールねじ軸	合金鋼	
3	ボールねじナット	合成樹脂／合金鋼	
4	ピストン	アルミニウム合金	
5	ピストンロッド	ステンレス鋼	硬質クロームめっき
6	ロッドカバー	アルミニウム合金	アルマイト処理
7	ベアリングホルダ	アルミニウム合金	
8	回り止め	樹脂	
9	ソケット	ステンレス鋼	
10	コネクシャフト	快削鋼	ニッケルめっき
11	ブッシュ	軸受合金	
12	ベアリング	—	
13	マグネット	—	
14	振れ止めホルダ	ステンレス鋼	ストローク101mm以上
15	振れ止め	樹脂	ストローク101mm以上
16	平行ピン	ステンレス鋼	

番号	部品名	材質	備考
17	耐水性向上スクレーパ	ステンレス鋼／NBR	
18	止め輪	ステンレス鋼	
19	モータ	—	
20	ルブリテナー	フェルト	
21	Oリング	NBR	
22	ガスケット	クロロプレン	
23	モータアダプタ	アルミニウム合金	LEY25のみ
24	モータカバー	アルミニウム合金	アルマイト処理
25	シールコネクタ	—	
26	エンドカバー	アルミニウム合金	アルマイト処理
27	ハブ	アルミニウム合金	
28	スパイダ	NBR	
29	モータブロック	アルミニウム合金	アルマイト処理
30	シールワッシャー	ステンレス鋼／NBR	
31	ソケット(おねじ)	ステンレス鋼	
32	ナット	ステンレス鋼	

交換部品／グリースパック

塗布箇所	手配品番
ピストンロッド部	GR-S-010(10g)
ピストン部	GR-S-020(20g)

※定期的にピストンロッドへのグリース塗布を行ってください。
グリース塗布の目安は、100万回または、200kmのいずれが早い時期になります。

LEY-X7 Series

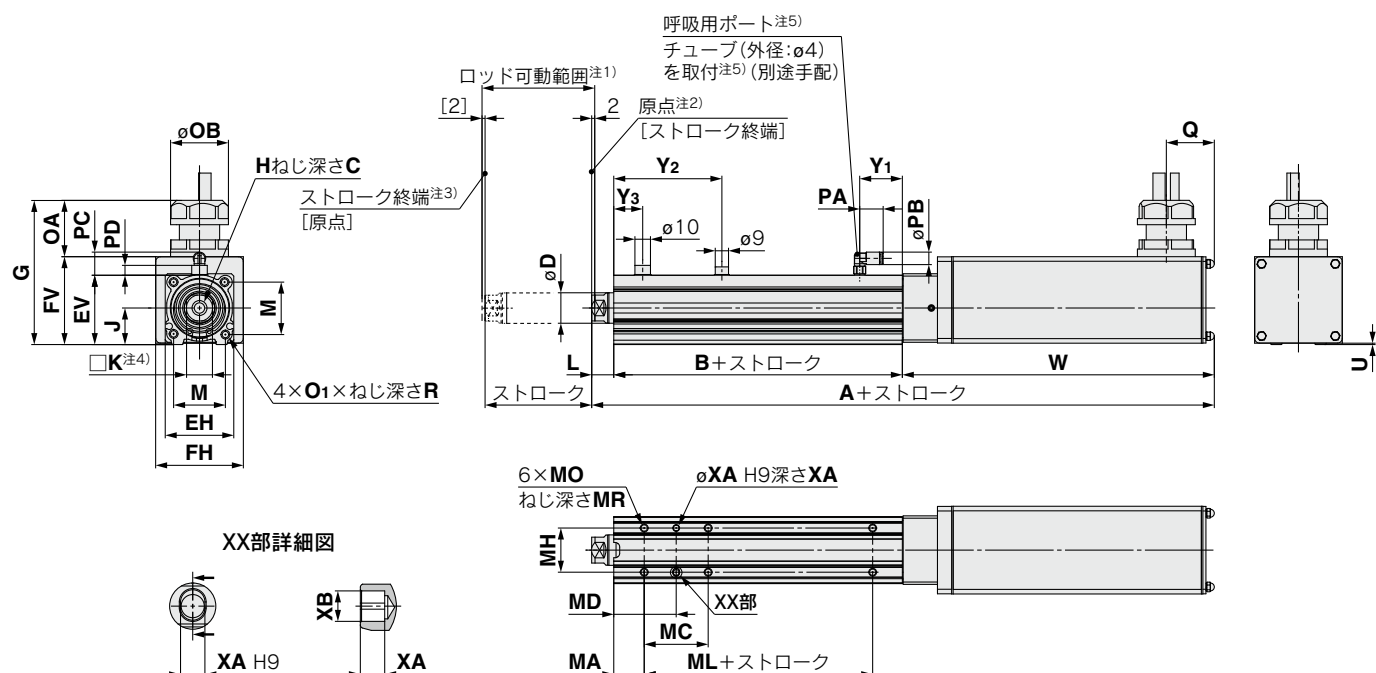
ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

耐塵・防滴(IP65相当/IP67相当)仕様

外形寸法図

モータストレート



[mm]																
サイズ	ストローク 範囲(mm)	A		B	C	D	EH	EV	FH	FV	G	H	J	K	L	M
		ロック無	ロック付													
25	30～100	259	309	89.5	13	20	44	45.5	57.6	57.7	94.7	M8×1.25	24	17	14.5	34
	105～400	284	334	114.5												
32	30～100	269.5	319.5	96	13	25	51	56.5	69.6	79.6	116.6	M8×1.25	31	22	18.5	40
	105～500	299.5	349.5	126												
40	30～100	291.5	341.5	96	13	25	51	56.5	69.6	79.6	116.6	M8×1.25	31	22	18.5	40
	105～500	321.5	371.5	126												

サイズ	ストローク 範囲(mm)	O ₁	R	OA	OB	PA	PB	PC	PD	Q	U	W		Y ₁	Y ₂	Y ₃
												ロック無	ロック付			
25	30～100	M5×0.8	8	37	38	15.4	8.2	15.9	6.5	28	0.9	155	205	28	71	19
	105～400														96	
32	30～100	M6×1.0	10	37	38	15.4	8.2	15.9	7.1	28	1	155	205	30	75.5	16
	105～500														105.5	
40	30～100	M6×1.0	10	37	38	15.4	8.2	15.9	7.1	28	1	177	227	30	75.5	16
	105～500														105.5	

ボディ底面タップ

ボディ底面タップ

[mm]

サイズ	ストローク 範囲(mm)	MA	MC	MD	MH	ML	MO	MR	XA	XB
25	30~39	20	24	32	29	50	M5×0.8	6.5	4	5
	40~100		42	41		75				
	101~124		59	49.5						
	125~200		76	58						
	201~400									
32・40	30~39	25	22	36	30	50	M6×1	8.5	5	6
	40~100		36	43		80				
	101~124		53	51.5						
	125~200		70	60						
	201~500									

注1) 原点復帰等により、ロッドが可動する範囲です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようにご注意ください。

注2) 原点復帰時の位置です。

注3) []は原点復帰方向を変更した場合です。

注4) ロッド先端の四角対辺(□K)の向きは製品ごとに異なります。

注5) 呼吸ポートは大気開放用のポートです。加圧しないでください。

呼吸ポートにはチューブを取付け、チューブの先は水や粉塵がかからない場所へ設置してください。

ロッド先端おねじならびに取付支持形式の
外形寸法図はWEBカタログをご参照ください。

耐水性2色表示式無接点オートスイッチ／直接取付タイプ D-M9NA(V)・D-M9PA(V)・D-M9BA(V) (C) (E) (RoHS)

グロメット

- 耐水(クーラント液)性向上タイプ
- 2線式の負荷電流を低電流化(2.5～40mA)
- 適正動作範囲がランプの色によって、判断可能(赤→緑←赤)
- 標準で耐屈曲コード使用



△注意

使用上のご注意

オートスイッチ本体に取付けてある止めねじ以外のものを使用してオートスイッチを固定しないでください。指定外のねじを使用した場合には、オートスイッチが破損する可能性があります。
水以外の溶液を使用の場合は、当社にご確認ください。

オートスイッチ質量表

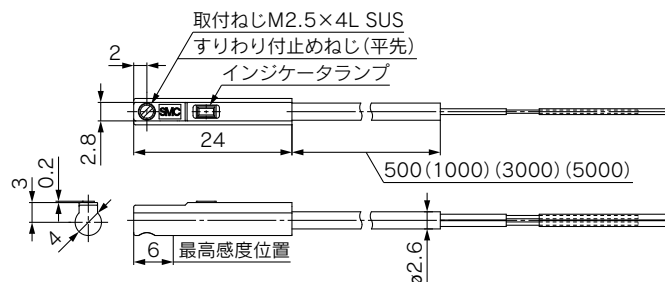
単位：g

オートスイッチ品番	D-M9NA(V)	D-M9PA(V)	D-M9BA(V)
リード線長さ			
0.5m(無記号)	8	7	
1m(M)	14	13	
3m(L)	41	38	
5m(Z)	68	63	

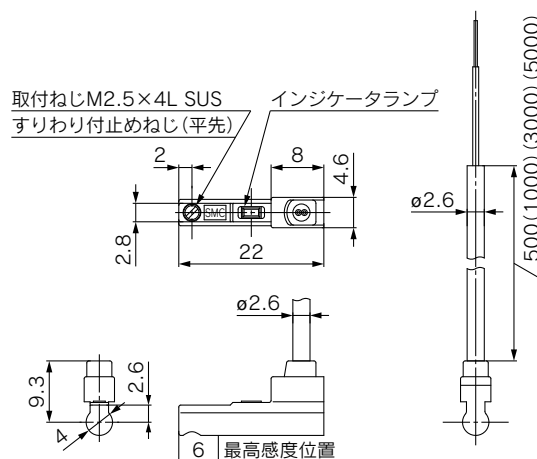
オートスイッチ外形寸法図

単位：mm

D-M9□A



D-M9□AV



オートスイッチ仕様

PLC:Programmable Logic Controllerの略

D-M9□A型・D-M9□AV型(インジケータランプ付)						
オートスイッチ品番	D-M9NA	D-M9NAV	D-M9PA	D-M9PAV	D-M9BA	D-M9BAV
リード線取出方向	横方向	縦方向	横方向	縦方向	横方向	縦方向
配線方式	3線式				2線式	
出力方式	NPNタイプ		PNPタイプ		－	
適用負荷	IC回路、リレー、PLC用				DC24Vリレー、PLC用	
電源電圧	DC5・12・24V(4.5～28V)				－	
消費電流	10mA以下				－	
負荷電圧	DC28V以下		－		DC24V(DC10～28V)	
負荷電流	40mA以下				2.5～40mA	
内部降下電圧	10mA時0.8V以下(40mA時2V以下)				4V以下	
漏れ電流	DC24Vにて100μA以下				0.8mA以下	
インジケータランプ	動作範囲……………赤色発光ダイオード点灯 適正動作範囲……………緑色発光ダイオード点灯					
規格	CEマーキング(EMC指令・RoHS指令)					

耐油耐屈曲キャブタイヤリード線仕様

オートスイッチ型式		D-M9NA□	D-M9NAV□	D-M9PA□	D-M9PAV□	D-M9BA□	D-M9BAV□
外被	外径[mm]	2.6					
絶縁体	芯数	3芯(茶・青・黒)				2芯(茶・青)	
	外径[mm]	0.88					
導体	断面積[mm ²]	0.15					
	素線径[mm]	0.05					
最小曲げ半径[mm]		17					

注1) 無接点オートスイッチ共通仕様につきましてはホームページWEBカタログをご参照ください。
注2) リード線長さにつきましてはホームページWEBカタログをご参照ください。

