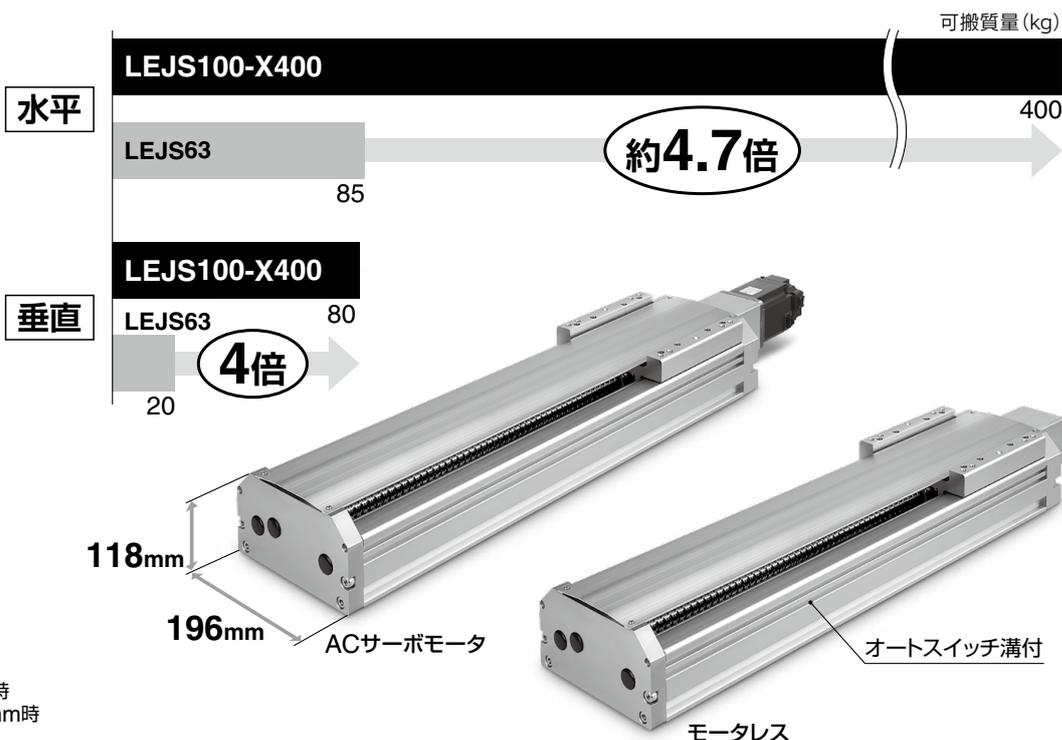


高剛性スライダタイプ

電動アクチュエータ



●750w(モータ出力)に対応



※1 速度：500mm/s、リード10mm時
 ※2 ストローク：500mm、リード50mm時

●最大加減速度：10000mm/s²

ACサーボモータ
 アブソリュート
 エンコーダ用

パルス入力タイプ/
 ポジショニングタイプ
 LECSB-T Series



CC-Link
 直接入力タイプ
 LECSC-T Series



SSCNETⅢ/H
 タイプ
 LECSS-T Series



モータレス メーカー別対応モータ表

メーカー	シリーズ	タイプ	対応インターフェース							
			パルスレス アブソリュート エンコーダ	パルス 入力	CC-Link IE field	CC-Link IE TSN	SSCNETⅢ/H	MECHATROLINK II	MECHATROLINK III	DeviceNet
三菱電機 (株)	MELSERVO-J4	HG-KR73	●	●	●	●	●	●	●	●
	MELSERVO-J5	HK-KT7M3W	●	●	●	●	●	●	●	●
(株)安川電機	Σ-V	SGMJV-08	●	●	●	●	●	●	●	●
	Σ-7	SGM7J-08	●	●	●	●	●	●	●	●

商標に関して：DeviceNet™ is a trademark of ODVA.

LEJS100-X400

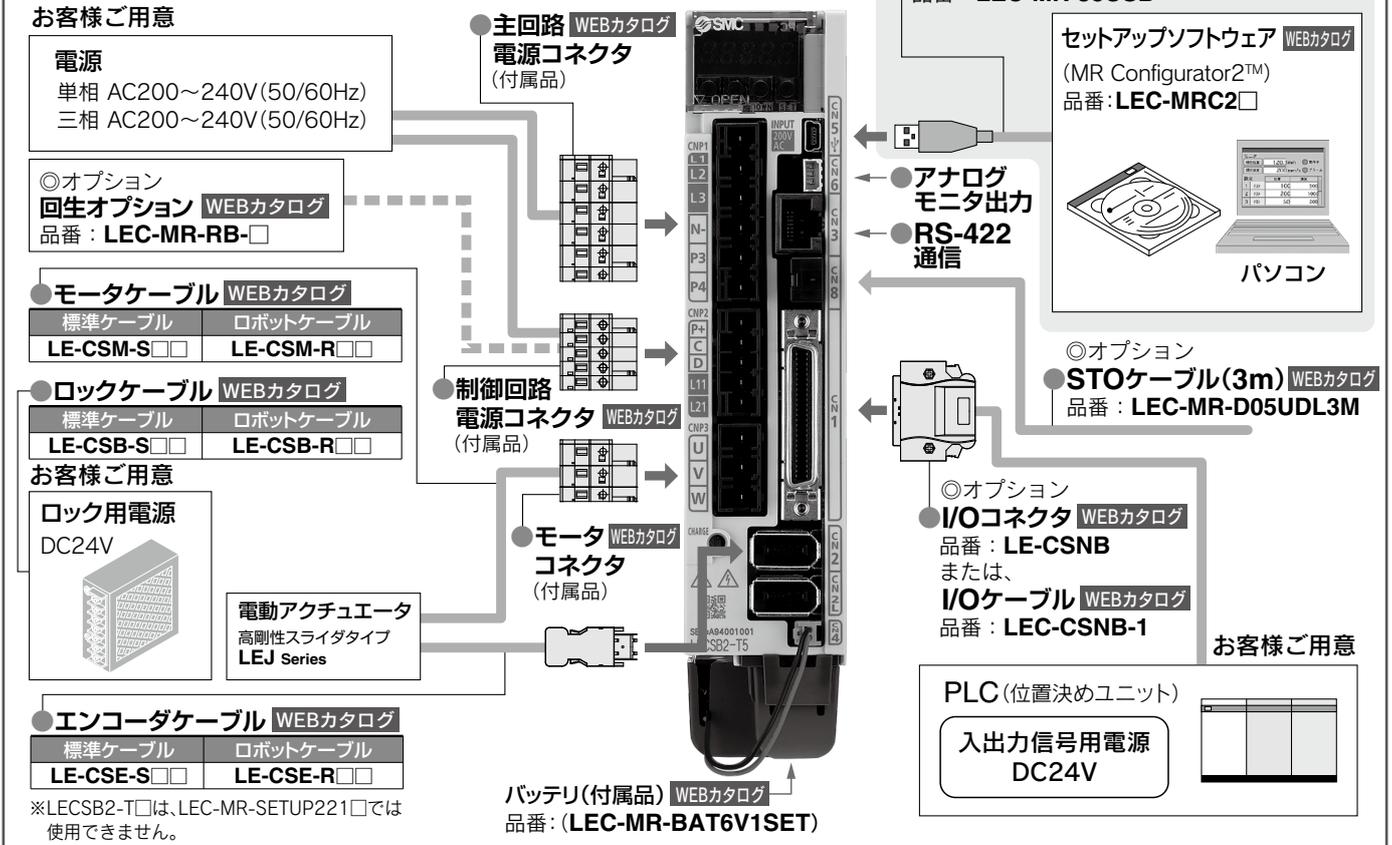


LEJS100-X400

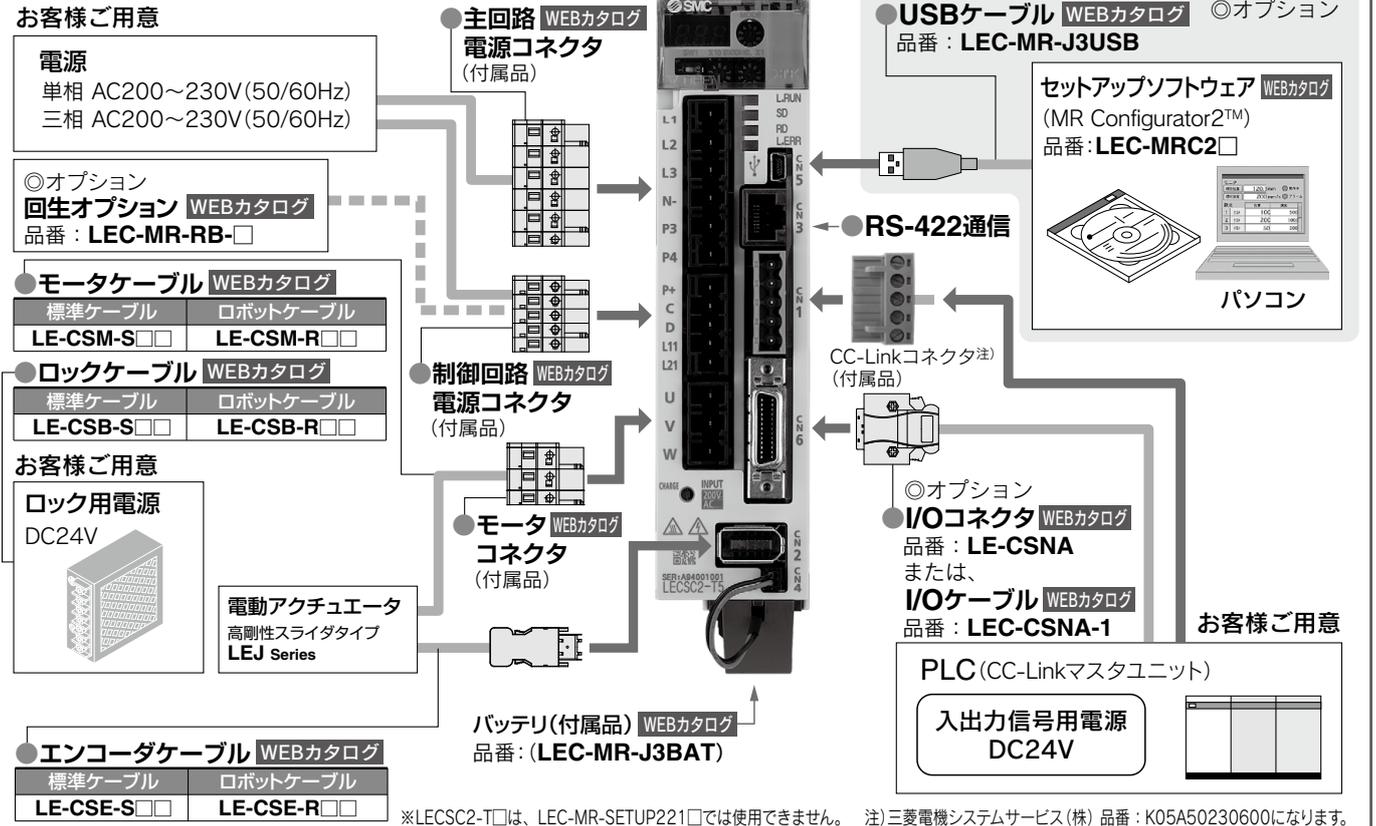
ACサーボモータ モータレス

システム構成図

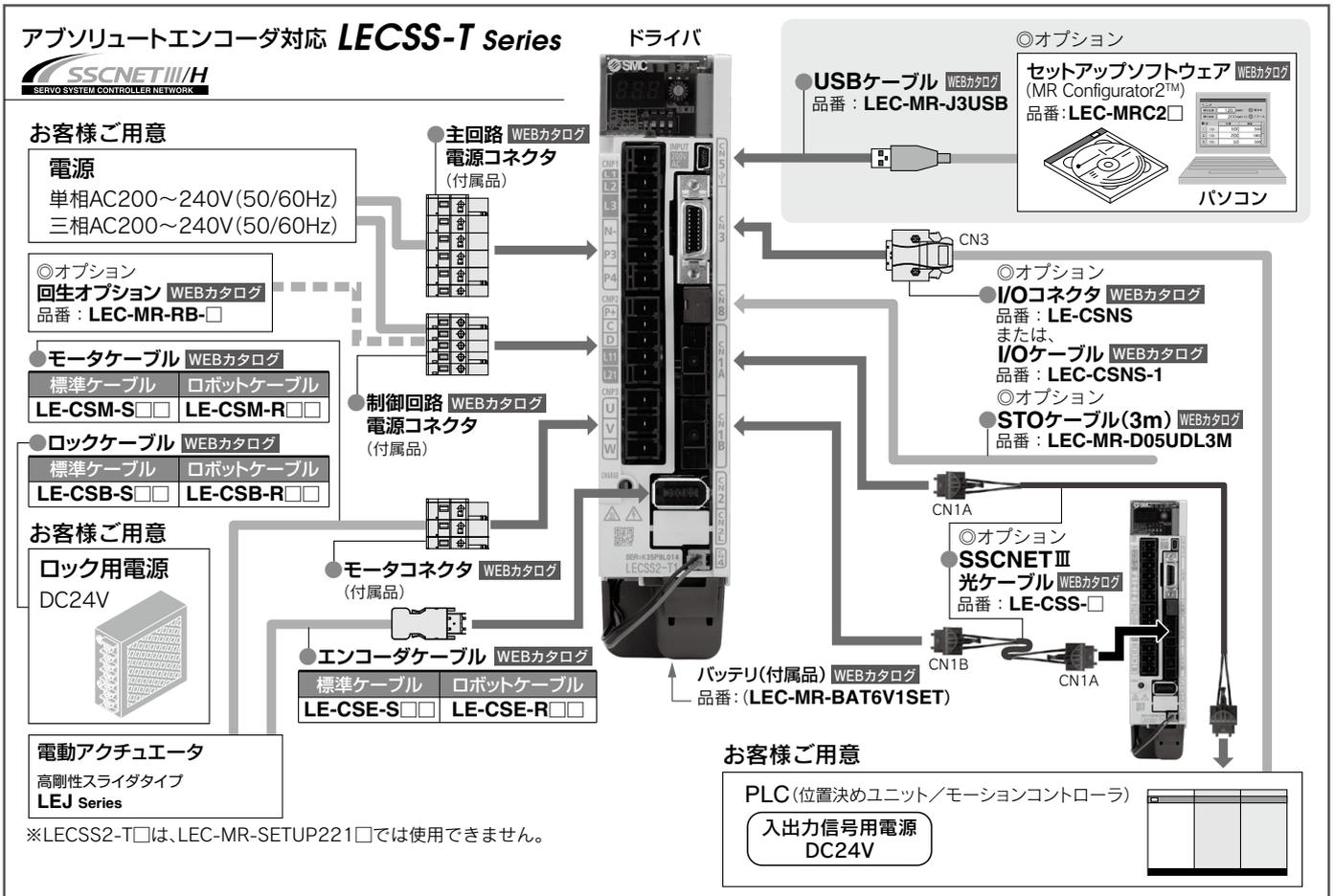
アブソリュートエンコーダ対応 **LECSB-T Series** (パルス入カタイプ / ポジショニングタイプ)



アブソリュートエンコーダ対応 **LECSC-T Series** (CC-Link直接入カタイプ)



システム構成図



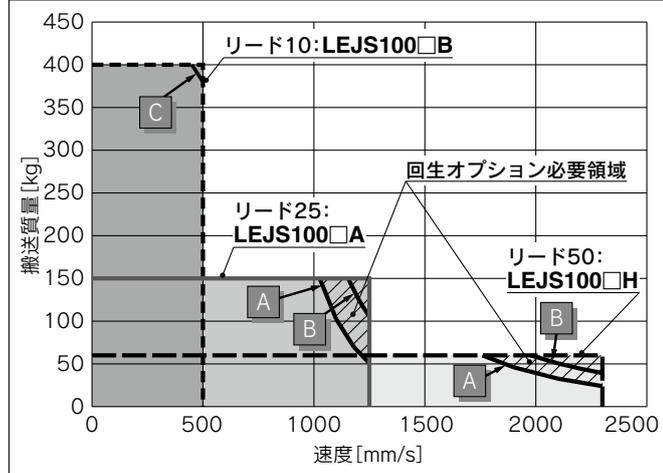
電動アクチュエータ／高刚性スライダタイプ ボールねじ駆動／LEJS100-X400 機種選定方法



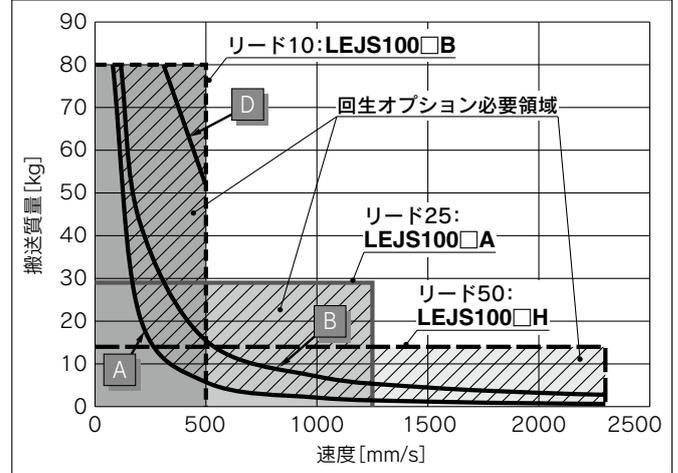
速度－搬送質量グラフ／「回生オプション」条件(目安)

ACサーボモータ

水平



垂直



「回生オプション」必要条件

※グラフ中の“回生ライン(A, B, C, D)を超えた領域”で使用する場合は回生オプションが必要となります。(別途手配)

「回生オプション」型式

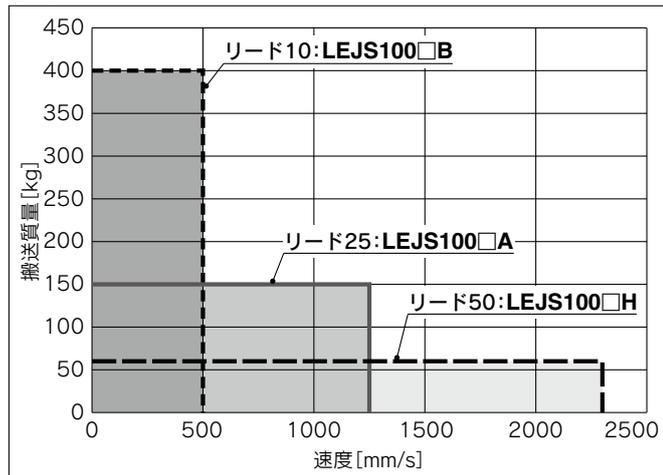
使用条件	回生条件 デューティ比	回生オプション
A	100%	LEC-MR-RB-032
B		
C	80%	LEC-MR-RB-12
D	65%	

※使用領域を確認のうえ、必要に応じて回生オプションを手配してください。

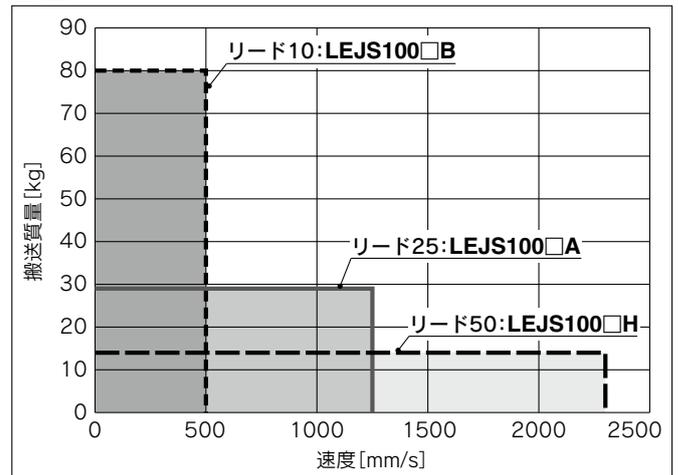
速度－搬送質量グラフ(目安)

モータレス

水平



垂直



静的許容モーメント*

[N・m]

型式	サイズ	ピッチング	ヨーイング	ローリング
LEJS	100	805	771	939

※静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。
衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

LEJS100-X400

ACサーボモータ モータレス

動的許容モーメント

※本グラフはワーク重心を1方向へ張出した場合の許容オーバーハング量(ガイド部)を示しています。オーバーハング量の選定時は“ガイド負荷率の算出”にてご確認ください。

加減速度 ——— 1,000mm/s² - - - - 3,000mm/s² ——— 5,000mm/s² ······ 9,800mm/s²

姿勢	負荷張出方向 m : 搬送質量 [kg] Me : 動的許容モーメント [N·m] L : ワーク重心までのオーバーハング量 [mm]	姿勢	負荷張出方向 m : 搬送質量 [kg] Me : 動的許容モーメント [N·m] L : ワーク重心までのオーバーハング量 [mm]
水平	<p>X L1 [mm]</p> <p>5000mm/s²以下は5000mm/s²と同じです</p>	<p>X L7 [mm]</p> <p>5000mm/s²以下は5000mm/s²と同じです</p>	
	<p>Y L2 [mm]</p> <p>5000mm/s²以下は5000mm/s²と同じです</p>	<p>Y L8 [mm]</p>	
	<p>Z L3 [mm]</p>	<p>Z L9 [mm]</p>	
天井	<p>X L4 [mm]</p> <p>5000mm/s²以下は5000mm/s²と同じです</p>	<p>Y L10 [mm]</p>	
	<p>Y L5 [mm]</p> <p>5000mm/s²以下は5000mm/s²と同じです</p>	<p>Z L11 [mm]</p>	
	<p>Z L6 [mm]</p>		

電動アクチュエータ／高剛性スライダタイプ ボールねじ駆動 LEJS100-X400



型式表示方法

LEJS100 T9 **B** - **500** **T** - **□** **□** **□** **□** - X400

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

モータ種類：ACサーボモータ
(アブソリュートエンコーダ)750W

トップカバー方式

① リード(mm)

H	50
A	25
B	10

② ストローク(mm)

200	200	800	800
300	300	1000	1000
400	400	1200	1200
500	500	1500	1500
600	600		

③ モータオプション

無記号	なし
B	ロック付

④ ケーブル種類※1※2

無記号	ケーブルなし
S	標準ケーブル
R	ロボットケーブル(耐屈曲)

※1 ドライバありを選択した場合、ケーブルは付属されます。
ケーブル種類、ケーブル長さを必ず選択してください。
例) S2B2 : 標準ケーブル(2m)+ドライバ(LECSB2)
S2 : 標準ケーブル(2m)
無記号：ケーブル/ドライバなし

※2 モータ/エンコーダ各ケーブルが付属します。
(ロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)

⑤ ケーブル長さ(m)※3

無記号	ケーブルなし
2	2
5	5
A	10

※3 モータ/エンコーダ/ロック各ケーブル共通となります。

⑥ ドライバ種類※1

	対応ドライバ 型式	電源電圧 (V)	制御方式
無記号	ドライバなし	—	—
B2	LECSB2-T9	200~240	パルス入力/ポイントテーブル
C2	LECSC2-T□	200~230	CC-Link
S2	LECSS2-T□	200~240	SSCNET III/H

⑦ I/Oケーブル長さ(m)※

無記号	ケーブルなし
H	コネクタのみ
1	1.5

※ドライバ種類で"ドライバなし"を選択した場合、
"無記号：ケーブルなし"のみ選択が可能です。

対応ドライバ

ドライバ種類	パルス入力タイプ/ ポジショニングタイプ	CC-Link直接入力タイプ	SSCNET III/H タイプ
シリーズ	LECSB-T	LECSC-T	LECSS-T
ポイントテーブル数(点)	最大255	最大255(2局占有時)	—
パルス入力	○	—	—
ネットワーク対応	—	CC-Link	SSCNET III/H
制御エンコーダ	アブソリュート 22bitエンコーダ	アブソリュート 18bitエンコーダ	アブソリュート 22bitエンコーダ
通信機能	USB通信、RS422通信	USB通信、RS422通信	USB通信
電源電圧(V)	AC200~240V(50/60Hz)	AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)

仕様

アクチュエータ仕様	ストローク [mm] 注1)		200、300、400、500、600、800、1000、1200、1500			
	リード [mm]		50	25	10	
	可搬質量 注2) [kg]	水平	3000(mm/s ²)	60	150	400
			5000(mm/s ²)	43	93	150
			9800(mm/s ²)	22	36	—
		垂直	3000(mm/s ²)	14	29	80
			5000(mm/s ²)	12	29	30
			9800(mm/s ²)	8	9	—
	最大速度 注3) [mm/s]	ストローク 範囲	200~800	2300	1250	500
			1000	1600	800	320
			1200	1200	600	240
			1500	900	450	180
	最大加減速度 [mm/s ²]		9800			
	繰返し位置決め精度 [mm]		±0.01			
	ロストモーション [mm] 注4)		0.05以下			
	耐衝撃/耐振動 [m/s ²] 注5)		50/20			
	駆動方式		ボールねじ			
ガイド方式		リニアガイド				
静的許容モーメント [N・m]	注6)	Mep(ピッチング)	805			
		Mey(ヨーイング)	771			
		Mer(ローリング)	939			
使用温度範囲 [°C]		5~40				
使用湿度範囲 [%RH]		90以下(結露なきこと)				
回生オプション		速度、搬送質量により、必要な場合があります。P.2をご参照ください。				
モータ出力[W]/サイズ[mm]		750/□80				
モータ種類		ACサーボモータ(AC200V)				
エンコーダ		アブソリュート22ビットエンコーダ (分解能: 4194304p/rev)				
電力[W] 注7)		最大電力 1100				
ロック仕様	形式 注8)		無励磁作動型			
	保持推力[N]		240	480	1200	
	電力[W] at20°C		10			
	定格電圧[V]		DC24.0 _{-10%}			

注1) 表記ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

注2) 詳細はP.2の「速度-搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。

注3) ストロークにより許容速度が変わります。

注4) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注5) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注6) 静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。

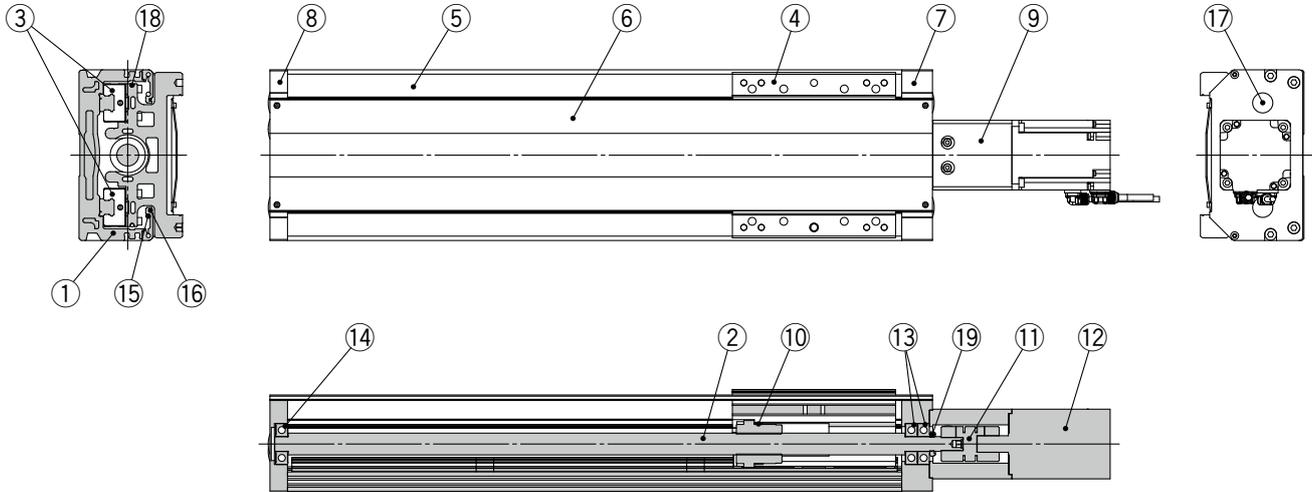
衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

注7) ドライバを含む運転時の最大電力を示します。電源容量の選定時は、各種ドライバの取扱説明書の電源設備容量をご参照ください。

注8) モータオプション"ロック付"選択時のみ。

注9) テーブル移動範囲の両エンド端に衝突させないでください。また、位置決めの運転を行う際は、両エンド端から7mmの範囲を指令しないでください。

構造図



構成部品

番号	部品名	材質	備考
1	ボディ	アルミニウム合金	アルマイト処理
2	ボールねじAss'y	—	
3	リニアガイドAss'y	—	
4	テーブル	アルミニウム合金	アルマイト処理
5	サイドカバー	アルミニウム合金	アルマイト処理
6	防塵カバー	アルミニウム合金	アルマイト処理
7	プレートM	アルミニウム合金	アルマイト処理
8	プレートE	アルミニウム合金	アルマイト処理
9	モータブロック	アルミニウム合金	アルマイト処理
10	スペーサ	アルミニウム合金	"リード：H"のみ
11	カップリング	—	
12	モータ	—	
13	ベアリング	—	
14	ベアリング	—	
15	ピン	炭素鋼	
16	ピン	炭素鋼	
17	キャップ	ポリエチレン	
18	マグネット	—	
19	ロックナット	—	

交換部品／グリースパック

塗布箇所	手配品番
ボールねじ部	GR-S-010 (10g)
リニアガイド部	GR-S-020 (20g)

ACサーボモータドライバ アブソリュートタイプ



LECSB-T (パルス入力タイプ/ポジショニングタイプ)

LECSC-T (CC-Link直接入力タイプ) / **LECSS-T** (SSCNETⅢ/Hタイプ) **Series**

型式表示方法



LECSB-T LECSC-T LECSS-T

LECS B 2 - T9

ドライバ種類

B	パルス入力タイプ/ポジショニングタイプ (アブソリュートエンコーダ用)
C	CC-Link直接入力タイプ (アブソリュートエンコーダ用)
S	SSCNETⅢ/Hタイプ (アブソリュートエンコーダ用)

電源電圧

2	AC200~240V 50/60Hz (LECSB2-T/LECSS2-Tの場合)
	AC200~230V 50/60Hz (LECSC2-Tの場合)

※I/Oコネクタが必要な場合、品番「LE-CSN □」にて別途手配が必要です。
 ※I/Oケーブルが必要な場合、品番「LE-CSN □-1」にて別途手配が必要です。
 (LECSB-Tにて位置決めモード以外の場合、強制停止(EM2)の配線をしないと電動アクチュエータが動作できないため、IOコネクタまたはIOケーブルが必要になります。)

●対応モータ種類

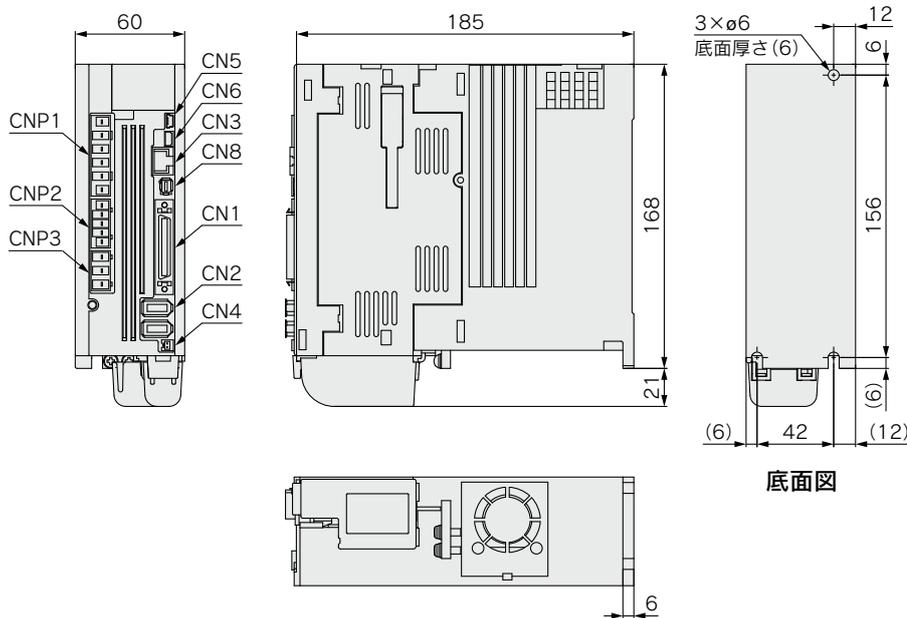
記号	種類	容量	エンコーダ
T9	ACサーボモータ(T9※1)	750W	アブソリュート

※1 モータ種類(アクチュエータ部)の記号です。

LECS□-T Series

外形寸法図

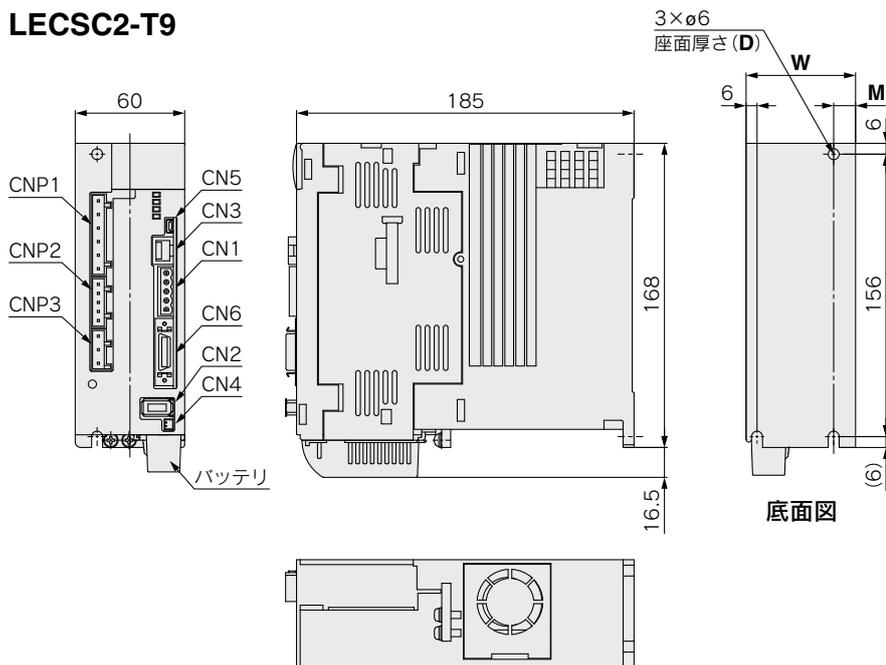
LECSB2-T9



コネクタ表

コネクタ名	名称
CN1	入出力信号用コネクタ
CN2	エンコーダ用コネクタ
CN3	RS-422通信用コネクタ
CN4	バッテリー用コネクタ
CN5	USB通信用コネクタ
CN6	アナログモータコネクタ
CN8	STO入力信号用コネクタ
CNP1	主回路電源コネクタ
CNP2	制御回路電源コネクタ
CNP3	サーボモータ動力コネクタ

LECSB2-T9

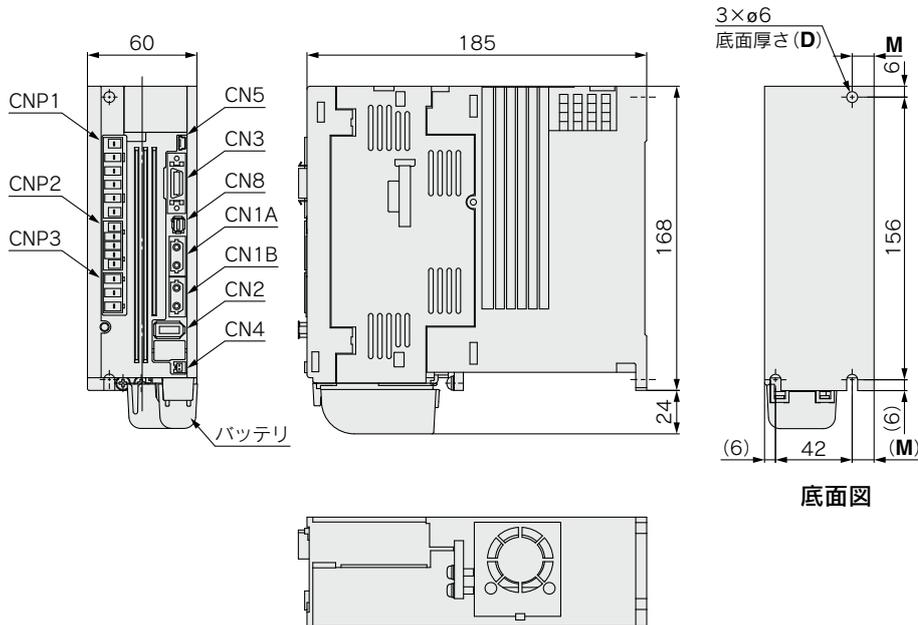


コネクタ表

コネクタ名	名称
CN1	CC-Link用コネクタ
CN2	エンコーダ用コネクタ
CN3	RS-422通信用コネクタ
CN4	バッテリー用コネクタ
CN5	USB通信用コネクタ
CN6	入出力信号用コネクタ
CNP1	主回路電源コネクタ
CNP2	制御回路電源コネクタ
CNP3	サーボモータ動力コネクタ

外形寸法図

LECSS2-T9



コネクタ表

コネクタ名	名称
CN1A	SSCNETⅢ/H接続用(前軸)コネクタ
CN1B	SSCNETⅢ/H接続用(後軸)コネクタ
CN2	エンコーダ用コネクタ
CN3	入出力信号用コネクタ
CN4	バッテリー用コネクタ
CN5	USB通信用コネクタ
CN8	STO入力信号用コネクタ
CNP1	主回路電源コネクタ
CNP2	制御回路電源コネクタ
CNP3	サーボモータ動力コネクタ

LECS□-T Series

仕様

型式		LECSB2-T9
制御対象モータ容量[W]		750
制御対象エンコーダ		アブソリュート22bitエンコーダ(分解能 4194304パルス/回転)
主電源	電圧[V]	三相AC200~240(50/60Hz)、単相AC200~240(50/60Hz)
	許容電圧変動[V]	三相AC170~264(50/60Hz)、単相AC170~264(50/60Hz)
	定格電流[A]	3.8
制御電源	制御電源電圧[V]	単相AC200~240(50/60Hz)
	制御電源許容電圧変動[V]	単相AC170~264
	定格電流[A]	0.2
パラレル入力		10点
パラレル出力		6点
最大入力パルス周波数[pps]		4M(差動レシーバ時)、200k(オープンコレクタ時)
機能	位置決め完了幅設定範囲[pulse]	0~±65535(指令パルス単位)
	誤差過大	±3回転
	トルク制限	パラメータ設定または外部アナログ入力設定(DC0~10V)
	通信	USB通信、RS422通信※1
	ポイントテーブル	最大255ポイント
押当て運転		ポイントテーブル番号入力方式 最大127ポイント
使用温度範囲[°C]		0~55(凍結なきこと)
使用湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)
保存温度範囲[°C]		-20~65(凍結なきこと)
保存湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)
絶縁抵抗[MΩ]		ケース-SG間: 10(DC500V)
安全機能		STO(IEC/EN 61800-5-2)
安全規格※2		EN ISO 13849-1 カテゴリ3 PL e, IEC 61508 SIL 3, EN 62061 SIL CL3, EN 61800-5-2
質量[g]		1400

※1 USB通信とRS422通信を同時に行うことはできません。

※2 安全レベルはドライバのパラメータ[Pr. PF18 STO診断異常検知時間]の設定値およびTOFB出力によるSTO入力診断の実施の有無で決まります。詳細はLECSB-T取扱説明書をご参照ください。

LECSC-Tシリーズ

型式		LECSC2-T9	
制御対象モータ容量[W]		750	
制御対象エンコーダ		アブソリュート18bitエンコーダ(分解能 262144パルス/回転)	
主電源	電圧[V]	三相AC200~230(50/60Hz)、単相AC200~230(50/60Hz)	
	許容電圧変動[V]	三相AC170~253、単相AC170~253	
	定格電流[A]	3.8	
制御電源	制御電源電圧[V]	単相AC200~230(50/60Hz)	
	制御電源許容電圧変動[V]	単相AC170~253	
	定格電流[A]	0.2	
通信仕様	適合フィールドバス(バージョン)		CC-Link通信(Ver1.10)
	接続ケーブル		CC-Link Ver1.10対応ケーブル(シールド付き3芯ツイストペアケーブル)※1
	リモート局番		1~64
	ケーブル長	通信速度[bps]/ 最大ケーブル総延長[m]	16k/1200, 625k/900, 2.5M/400, 5M/160, 10M/100
		局間ケーブル長[m]	0.2以上
	占有エリア(入力点数/出力点数)		1局占有(リモートIO 32点/32点)/(リモートレジスタ 4word/4word) 2局占有(リモートIO 64点/64点)/(リモートレジスタ 8word/8word)
接続台数		リモートデバイス局のみで、最大42台(1局/台占有時)/最大32台(2局/台占有時)	
指令方式	リモートレジスタ入力		CC-Link通信(2局占有時)で可能
	ポイントテーブルNo.入力		CC-Link通信、RS-422通信で可能 CC-Link通信(1局占有時):31ポイント、CC-Link通信(2局占有時):255ポイント RS-422通信:255ポイント
	等分割位置決め入力		CC-Link通信で可能 CC-Link通信(1局占有時):31ポイント、CC-Link通信(2局占有時):255ポイント
通信機能		USB通信、RS-422通信※2	
使用温度範囲[°C]		0~55(凍結なきこと)	
使用湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)	
保存温度範囲[°C]		-20~65(凍結なきこと)	
保存湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)	
絶縁抵抗[MΩ]		ケース-SG間: 10(DC500V)	
質量[g]		1400	

※1 CC-Link Ver1.00対応ケーブルが混在するシステムの場合、ケーブル総延長と局間ケーブル長はVer1.00の仕様になります。

※2 USB通信とRS422通信を同時に行うことはできません。

仕様**LECSS-Tシリーズ**

型式		LECSS2-T9
制御対象モータ容量[W]		750
制御対象エンコーダ		アブソリュート22bitエンコーダ (分解能 4194304パルス/回転)
主電源	電圧[V]	三相AC200~240(50/60Hz)、単相AC200~240(50/60Hz)
	許容電圧変動[V]	三相AC170~264(50/60Hz)、単相AC170~264(50/60Hz)
	定格電流[A]	3.8
制御電源	制御電源電圧[V]	単相AC200~240(50/60Hz)
	制御電源許容電圧変動[V]	単相AC170~264
	定格電流[A]	0.2
適合フィールドバス		SSCNETⅢ/H(高速光通信)
通信機能		USB通信
使用温度範囲[°C]		0~55(凍結なきこと)
使用湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)
保存温度範囲[°C]		-20~65(凍結なきこと)
保存湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)
絶縁抵抗[MΩ]		ケース-SG間: 10(DC500V)
安全機能		STO(IEC/EN 61800-5-2)
安全規格※1		EN ISO 13849-1 カテゴリ3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 SIL CL2, EN 61800-5-2
質量[g]		1400

※1 詳細はLECSS-T取扱説明書をご参照ください。

モータレス

電動アクチュエータ／高剛性スライダタイプ ボールねじ駆動 LEJS100-X400



RoHS

型式表示方法

LEJS100 N **B** - **500** T - X400

モータレス ● ① ● ② ● トップカバー方式

① リード(mm)

H	50
A	25
B	10

② ストローク(mm)

200	200
300	300
400	400
500	500
600	600
800	800
1000	1000
1200	1200
1500	1500

仕様

アクチュエータ仕様	ストローク[mm] ^{注1)}		200、300、400、500、600、800、1000、1200、1500			
	リード[mm]		50	25	10	
	可搬質量 ^{注2)} [kg]	水平	3000(mm/s ²)	60	150	400
			5000(mm/s ²)	43	93	150
			9800(mm/s ²)	22	36	—
		垂直	3000(mm/s ²)	14	29	80
			5000(mm/s ²)	12	29	30
			9800(mm/s ²)	8	9	—
	最大速度 ^{注3)} [mm/s]	ストローク 範囲	200~800	2300	1250	500
			1000	1600	800	320
			1200	1200	600	240
			1500	900	450	180
	最大加減速度[mm/s ²]		9800			
	繰返し位置決め精度[mm]		±0.01			
	ロストモーション[mm] ^{注4)}		0.05以下			
ボールねじ諸元	ねじ径[mm]	φ25				
	軸長[mm]	ストローク + 284.5				
耐衝撃／耐振動[m/s ²] ^{注5)}		50/20				
駆動方式		ボールねじ				
ガイド方式		リニアガイド				
静的許容モーメント [N·m]	Mep(ピッチング)	805				
	Mey(ヨーイング)	771				
	Mer(ローリング)	939				
使用温度範囲[°C]		5~40				
使用湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)				
その他仕様 ^{注7)}	駆動部重量[kg]		4.58			
	その他のイナーシャ[kg·cm ²]		0.43			
	摩擦係数		0.05			
	機械効率		0.8			
基準仕様	モータ種類		ACサーボモータ(AC200V)			
	定格出力容量[W]		750			
	定格トルク[Nm]		2.4			
	定格回転数[rpm]		3000			

注1) 表記ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

注2) 詳細はP.2の「速度-搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。

注3) ストロークにより許容速度が変わります。

注4) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注5) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注6) 静的許容モーメントはアクチュエータ停止状態に掛けられる静的なモーメントです。

衝撃が掛かったり、繰返し荷重が掛かる場合には十分な安全をみて使用してください。

注7) 各値は目安です。モータ容量選定等にご使用ください。

注8) 本仕様はアクチュエータ本体の許容値であり、基準モータ搭載時の値です。本仕様を超える使い方をしないでください。

注9) カップリングを取付けする際は、軸およびカップリング内径に付着しているごみ・ほこり・油分等を除去してください。

注10) 本製品にはモータ、モータ取付ボルトおよびカップリングは付属しません。お客様にてご用意ください。

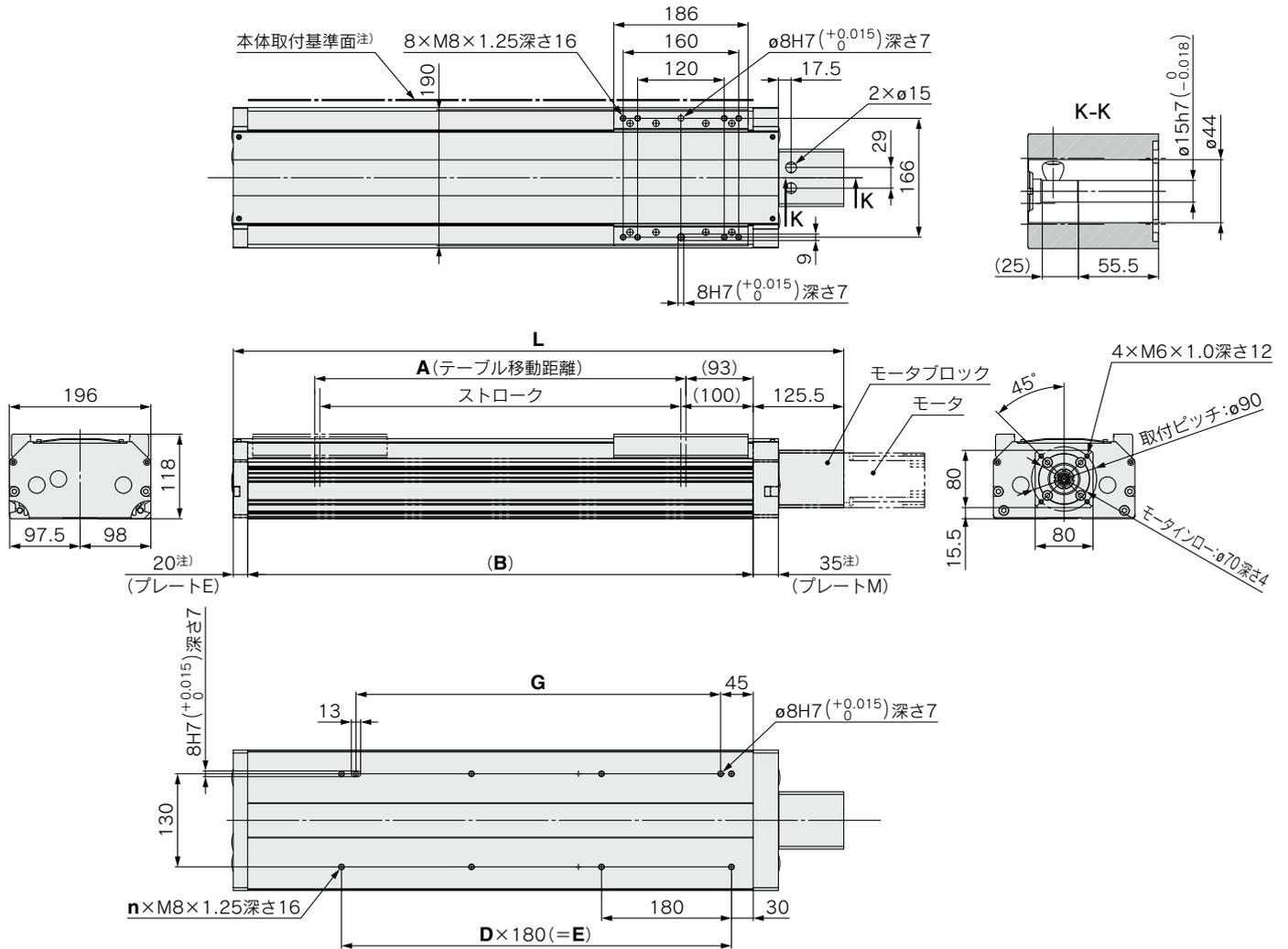
注11) モータ取付ボルトには緩止め対策を行ってください。

注12) テーブル移動範囲の両エンド端には衝突させないでください。また、位置決め運転を行う際は、両エンド端から7mmの範囲を指令しないでください。

LEJS100-X400

モータレス

外形寸法図



推奨カップリング

メーカー	品番
鋼屋バイテック会社	MJT-40C-RD-15-19
三木プーリ(株)	ALS-040-B-15B-19B
ケーティアーラジャパン(株)	ROTEX-GS19-98Sha-GS-2.5-φ15-2.5-φ19
SUNGIL Machinery Co., Ltd.	SJCB-40C-GR-15X19

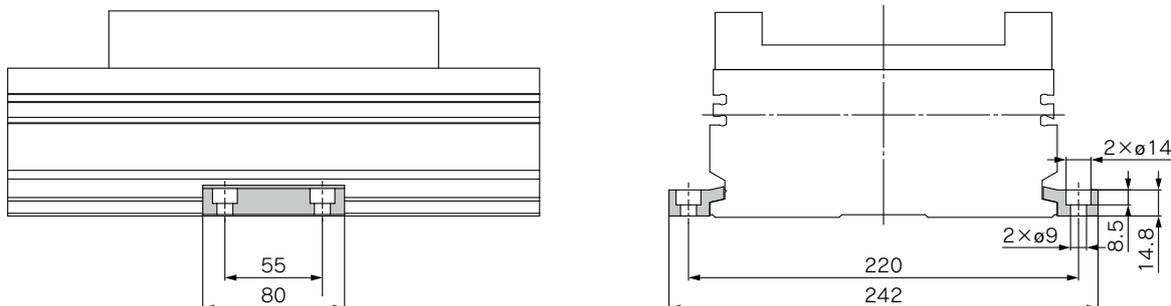
注) 本体取付基準面を使用して設置される場合には、相手面もしくはピン高さを5mm以上にしてください。(推奨高さ6mm)
 両端の部品(プレートM、プレートE)は、本体取付基準面(ボディ/寸法B範囲)よりも突出しております。
 干渉しないように1mm以上の逃げを設けてご使用ください。

寸法および質量表

ストローク	L	A	B	n	D	E	G	質量(kg)
200	545.5	214	400	6	2	360	325	17.6
300	645.5	314	500	6	2	360	325	19.7
400	745.5	414	600	8	3	540	505	21.8
500	845.5	514	700	8	3	540	505	23.9
600	945.5	614	800	10	4	720	685	26
800	1145.5	814	1000	12	5	900	865	30.2
1000	1345.5	1014	1200	14	6	1080	1045	34.3
1200	1545.5	1214	1400	16	7	1260	1225	38.5
1500	1845.5	1514	1700	20	9	1620	1585	44.8

サイドサポート

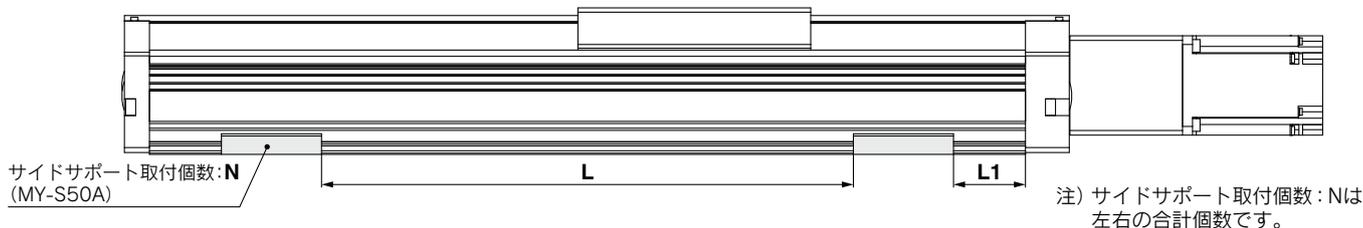
サイドサポート：MY-S50A



注) サイドサポートは左右1組で出荷となります。

サイドサポート使用の目安

サイドサポートで固定する場合、下図および表に示す取付個数：N、支持間隔：L1を目安に固定してください。



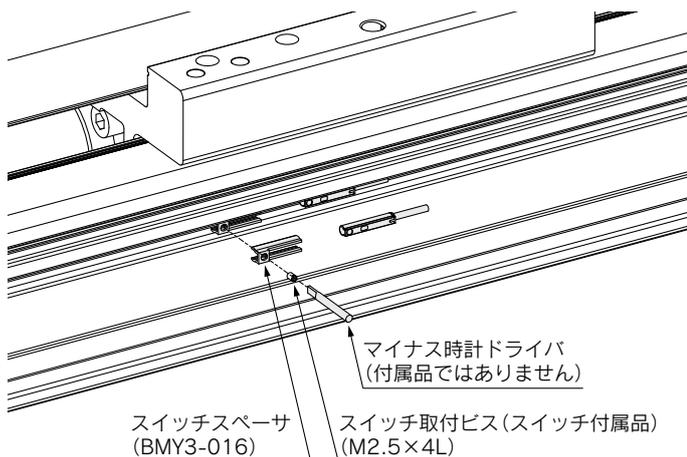
ストローク	N(ヶ)	L1(mm)	使用ボルト	最大締付トルク(N・m)
200	6	15	M8×1.25	12.5
300	6			
400	6			
500	6			
600	8			
800	8			
1000	10			
1200	10			
1500	14			

- ・ サイドサポートの支持間隔(L)は等間隔を目安に固定してください。
- ・ サイドサポートで固定する際は、ボディ底面のピンを併用してください。
- ・ 垂直または天井取付で使用する場合には、サイドサポートのみでのご使用はお避けください。

オートスイッチ取付方法

オートスイッチを固定する場合には、まず先にスイッチスペーサを指でつまみ溝内へ押込んでください。その場合、正しい姿勢に納まっていることを確認または修正していただき、次にオートスイッチを溝内へ挿入後横すべりさせてスイッチスペーサと重ね合わせてください。

取付位置設定後マイナス時計ドライバを用い、付属のスイッチ取付ビスを締めてください。



オートスイッチ取付ビスの締付トルク

オートスイッチ型式	締付トルク
D-M9□(V)	0.10~0.15
D-M9□W(V)	

 **安全に関するご注意** | ご使用の際は「SMC製品取扱い注意事項」(M-03-3)および「取扱説明書」をご確認のうえ、正しくお使いください。