



# 協働ロボット用 マグネットグリッパ

株式会社安川電機  
人協働ロボット  
MOTOMAN-HC10/HC10DT対応



MOTOMAN-HC10用  
マグネットグリッパ

MOTOMAN-HC10DT用  
マグネットグリッパ



## MHM-X7400A-HC10/HC10DT



詳細はこちら

# 協働ロボット用 マグネットグリッパ

株式会社安川電機 人協働ロボット

MOTOMAN-HC10/HC10DT対応

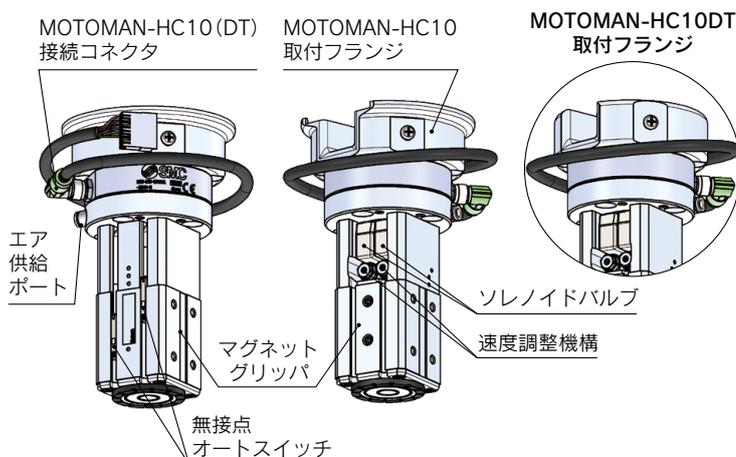


- 磁石で重量物を吸着・保持が可能
- 穴あき、凹凸および複雑な形状ワークに対応
- コンパクトで高保持力
- 保持力最大**200N**( $\phi 25$ 、ワーク厚さ6mm時)
- エア遮断時もワークの保持が可能
- エア供給チューブ1本、電気配線コネクタを接続するだけで動作可能
- ソレノイドバルブ、オートスイッチ、ピストン速度調整機構を一体化



MHMシリーズの  
詳細はこちら

## 機器構成



## 仕様

作動流体	空気	
作動方式	複動形	
使用圧力[MPa]	0.2~0.6	
保証耐圧力[MPa]	0.9	
周囲温度および使用流体温度[°C]	-10~50(凍結なきこと)	
保持力[N]	ワーク厚さ: 2mm	160
	ワーク厚さ: 6mm	200
残存保持力[N]	0.3以下	
給油	無給油	
質量[g]	800	
オートスイッチ型式	D-M9N、D-M9P	
コネクタ形状	Molex 51227-0800	

■ 同梱部品: ロボット取付用フランジ、変換ケーブル、取付用ボルト、配管用チューブ( $\phi 4 \times 2m$ )、ケーブル固定具類

## 型式表示方法



MHM-25D-X7400A-**HC10**-**P**

対応ロボット

HC10	MOTOMAN-HC10
HC10DT	MOTOMAN-HC10DT

※品番によって付属するフランジが異なります

オートスイッチ出力方式

記号	オートスイッチ品番	出力方式
N	D-M9N	NPN
P	D-M9P	PNP

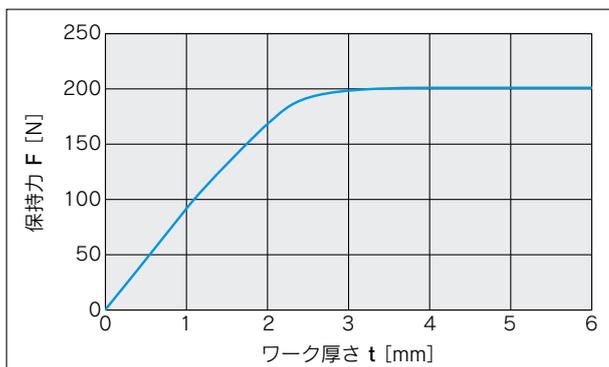
※エア配管を有するロボット仕様でお使いいただけます。

## 特性

### 保持力

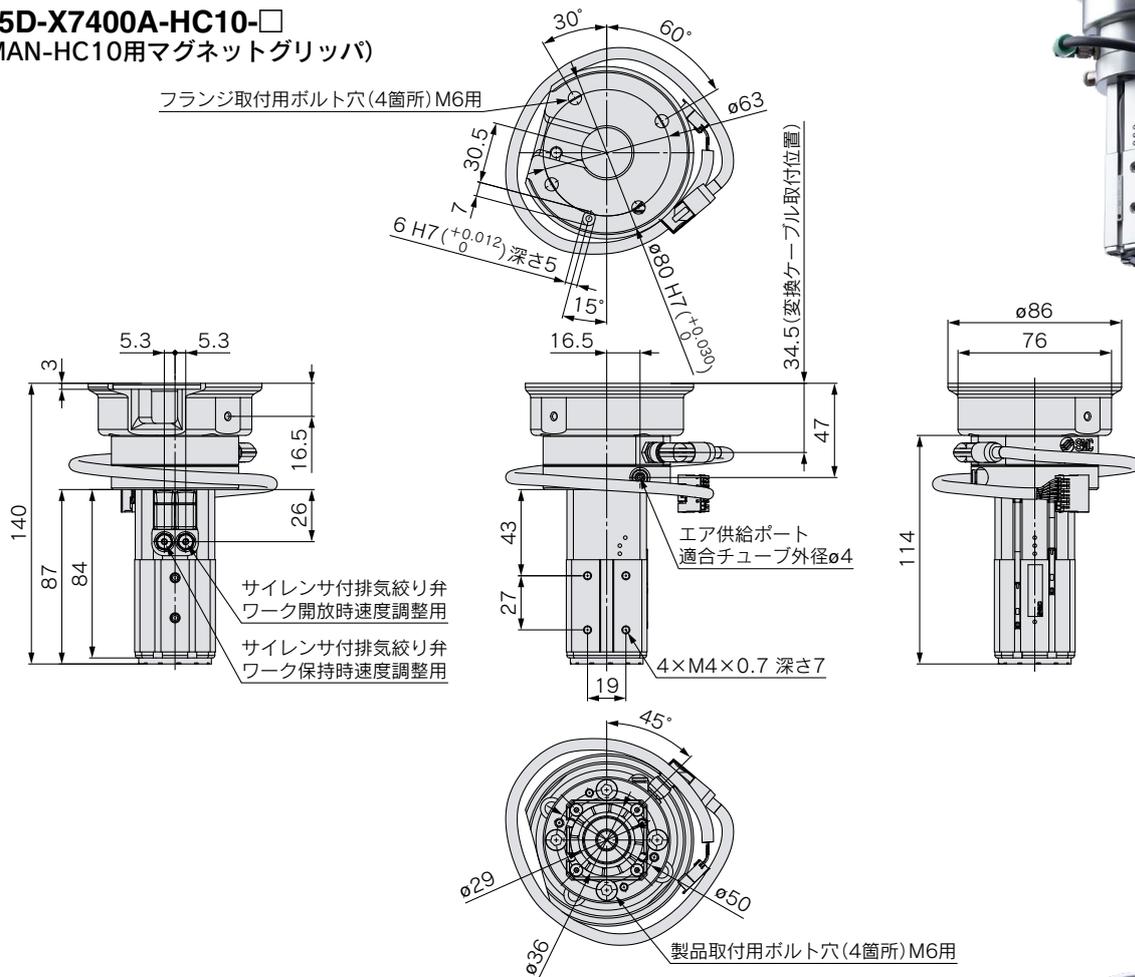
保持力グラフは、低炭素鋼平板の理論保持力です。保持力はワーク材質、形状等により変化しますので選定結果を目安(参考値)とし、実際に吸着試験を行ってご確認ください。

### MHM-25

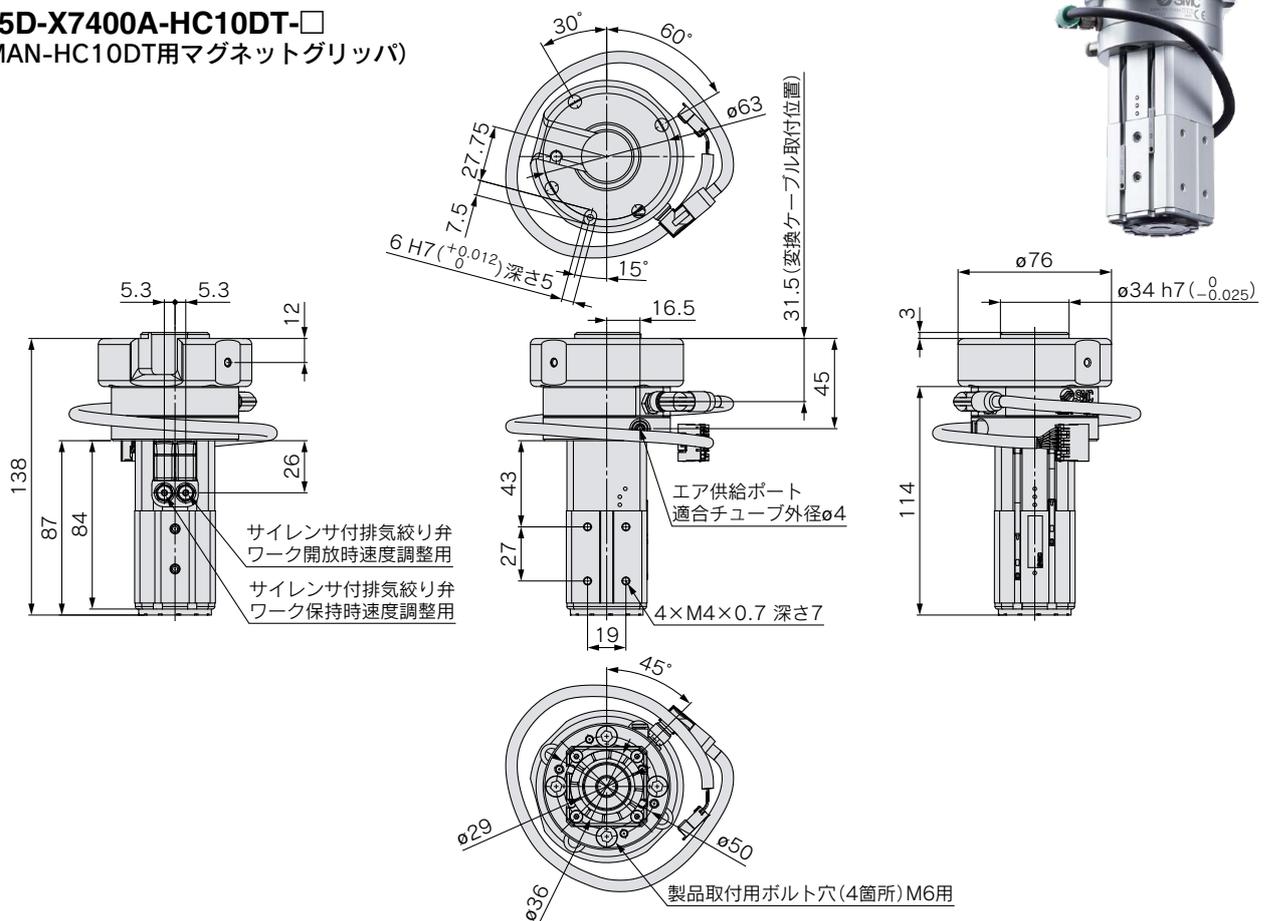


# 外形寸法図

## MHM-25D-X7400A-HC10-□ (MOTOMAN-HC10用マグネットグリッパ)



## MHM-25D-X7400A-HC10DT-□ (MOTOMAN-HC10DT用マグネットグリッパ)





## 協働ロボット用 マグネットグリッパ

**⚠ 安全に関するご注意** ご使用の際は「SMC製品取扱い注意事項」(M-03-3)および「取扱説明書」をご確認のうえ、正しくお使いください。