

クリーン仕様

●ISOクラス4※1(ISO14644-1)に対応!

- ・バキューム配管を内蔵
- ・カバー等の外装部品を外すことなく、本体設置が可能
- ・ボディー成型リニアガイド仕様

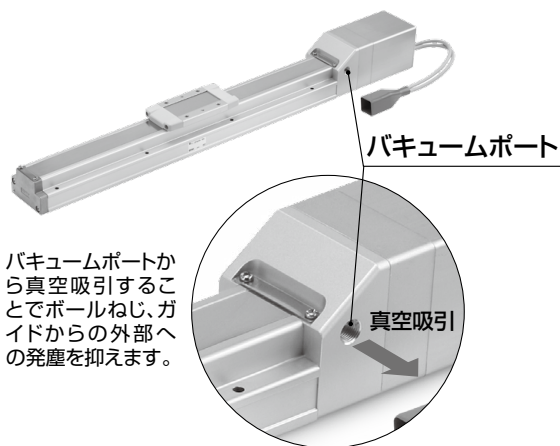
※1 吸引流量により異なります。

スライダタイプ ボールねじ駆動／11-LEFS Series

ステップモータ(サーボ DC24V) サーボモータ(DC24V) タイプ

P.179

ACサーボモータ タイプ P.188



サポートガイド／11-LEFG Series

P.195

オーバーハング量の多いワーク等を支えるためのサポートガイドをご用意致しました。

- LEFシリーズ／ボディーと外形寸法が同寸法のため設置が容易で設計、組付工数の削減に貢献
- シールバンド標準装備のため、グリースの飛散・外部からの異物混入を防止。

用途例

LEF(駆動側)

サポートガイド

△注意

駆動側アクチュエータを設置後、サポートガイドの芯だしを実施してください。ただし、取付平面度が0.1を上回る場合は、ワーク設置面(テーブル)に別途フローティング機構を設けてください。

二次電池対応

●銅(Cu)、亜鉛(Zn)不使用※

※モータ、ケーブル、コントローラ／ドライバ除く

●低露点-70℃対応

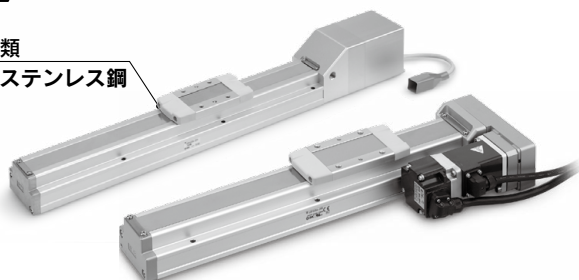
低露点对应グリースを採用

スライダタイプ ボールねじ駆動／25A-LEFS

ステップモータ(サーボ DC24V) サーボモータ(DC24V) タイプ

P.199

ボルト類
材質：ステンレス鋼



ACサーボモータ タイプ P.202

※モータ、ケーブル、コントローラ／ドライバは、銅・亜鉛部材を使用しています。

サイズ	16	25	32	40
モータ種類				
ステップモータ (サーボDC24V)	●	●	●	●
サーボモータ (DC24V)	●	●	●	●
ACサーボモータ		●	●	●

発塵特性

11-LEFS Series ▶ P.179、188

発塵測定方法

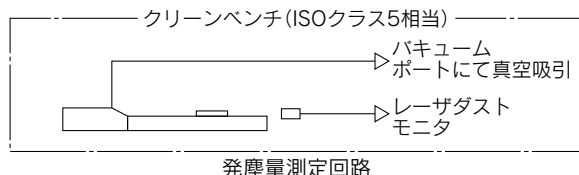
SMCクリーンシリーズの発塵データは以下の試験方法で測定しています。

■試験方法(例)

ISOクラス5相当のクリーンベンチに設置した試験体を作動させ、所定作動回数までの粒子濃度の経時変化を測定します。

■測定条件

使用計測器	名称	レーザダストモニタ(光散乱式自動粒子計数器)
	最小可測粒径	0.1 μm
	吸引量	28.3L/min (ANR)
設定条件	サンプリング時間	5min
	インターバル時間	55min
	サンプリング空気量	141.5L (ANR)



■評価方法

粒子濃度の測定値は、レーザダストモニタが5分間毎に捕捉した微粒子の累積値^{注1)}を1m³当たりの粒子濃度に換算して示します。

そして、発塵量は各試験体を所定回数^{注2)}まで作動させた際の平均粒子濃度(平均値)の95%上側信頼限界値を考慮して区分しています。

グラフ内のプロットは、横軸で示す粒径以上の平均粒子濃度の95%上側信頼限界値を表わします。

注1) サンプリング空気量：141.5L (ANR) 当たりの空気中に含まれる粒子数

注2) アクチュエータ：100万回

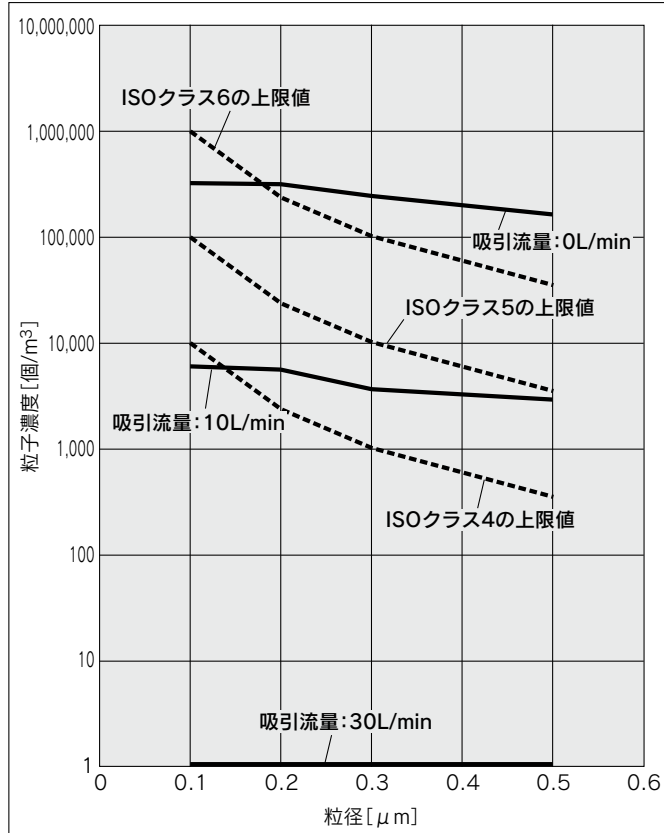
注3) 発塵特性(P.176、177)は、選定の目安となるもので、すべて保証するものではありません。

注4) 吸引流量：0L/minの粒子濃度は、吸引なしでの動作時の測定値です。

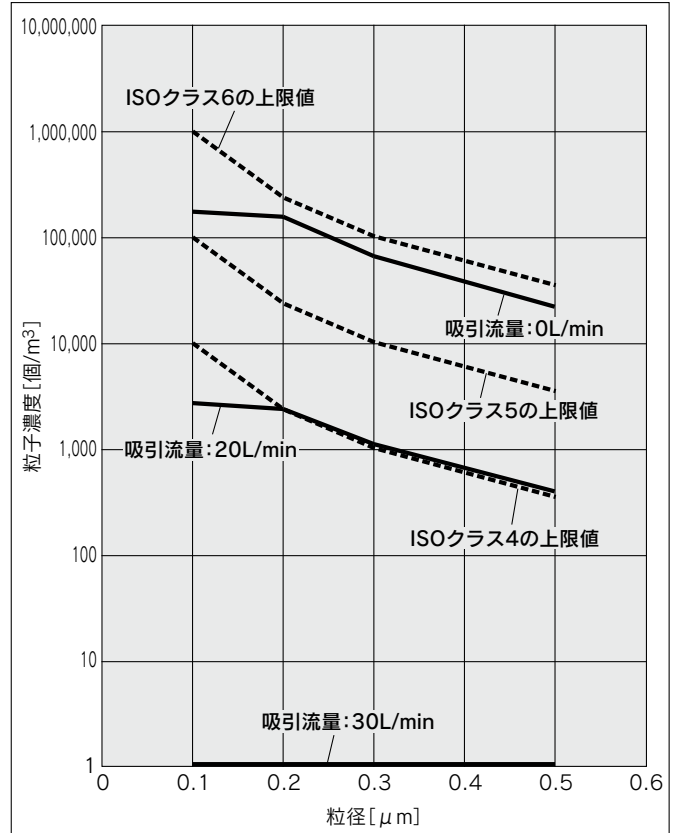
発塵特性

ステップモータ(サーボDC24V)、サーボモータ(DC24V)

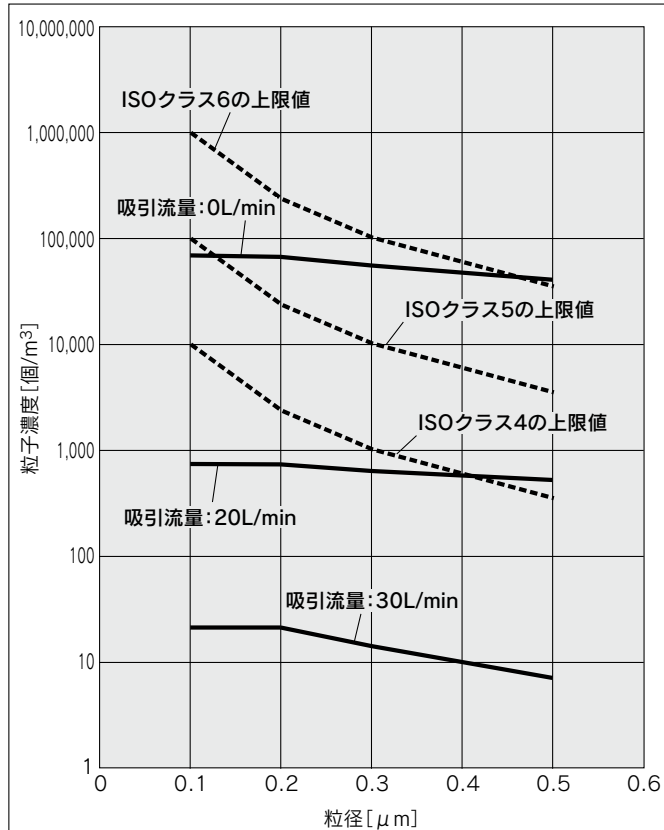
11-LEFS16 速度500mm/s



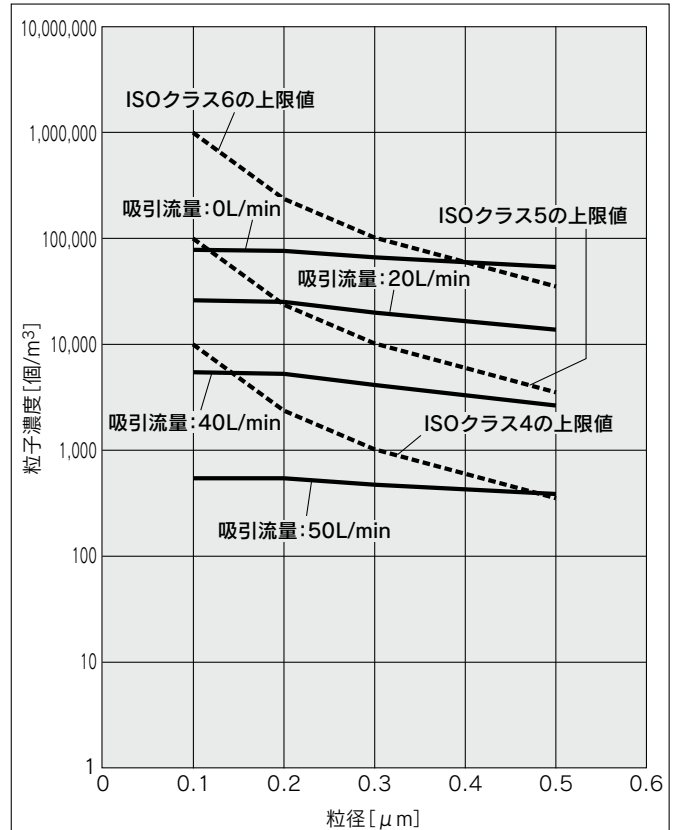
11-LEFS25 速度500mm/s



11-LEFS32 速度500mm/s



11-LEFS40 速度500mm/s



機種
選定
方法

ステップモータ(サーボDC24V) / サーボモータ(DC24V)

LEFS

LEFB

LEFS

LEFB

11-LEFS

11-LEFG

25A-LEFS

LECA6
LECP6

LEC-G

LECP1

LECPA

LECPMJ

JXC

LECS

LECY

ACサーボモータ

製品
個別
事項
注意

11-LEFS Series

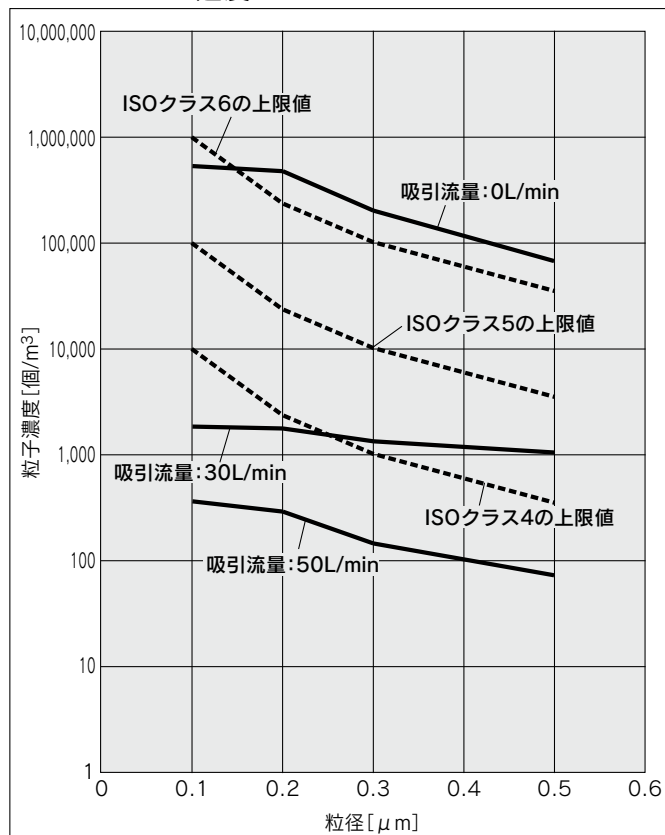
ACサーボモータ

クリーン仕様

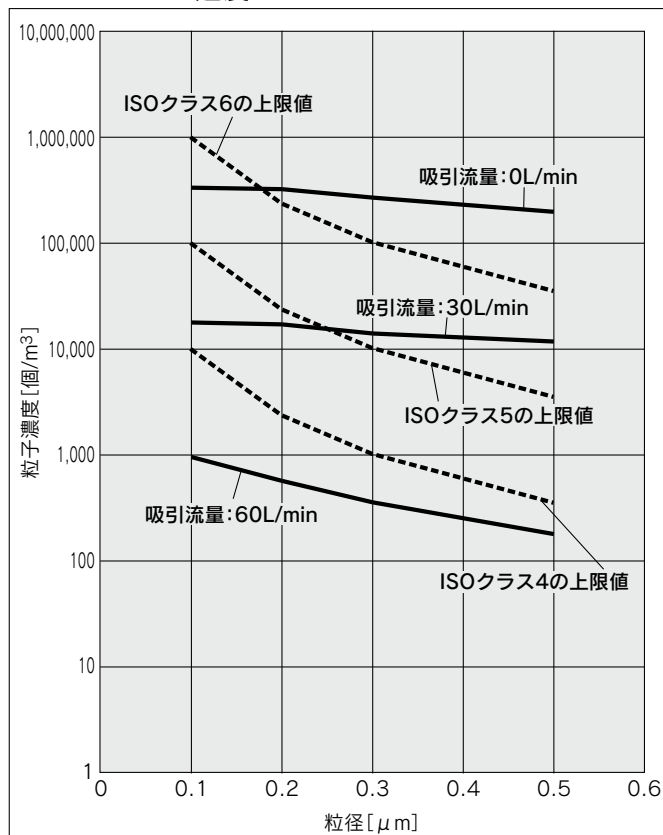
発塵特性

ACサーボモータ (100W/200W/400W)

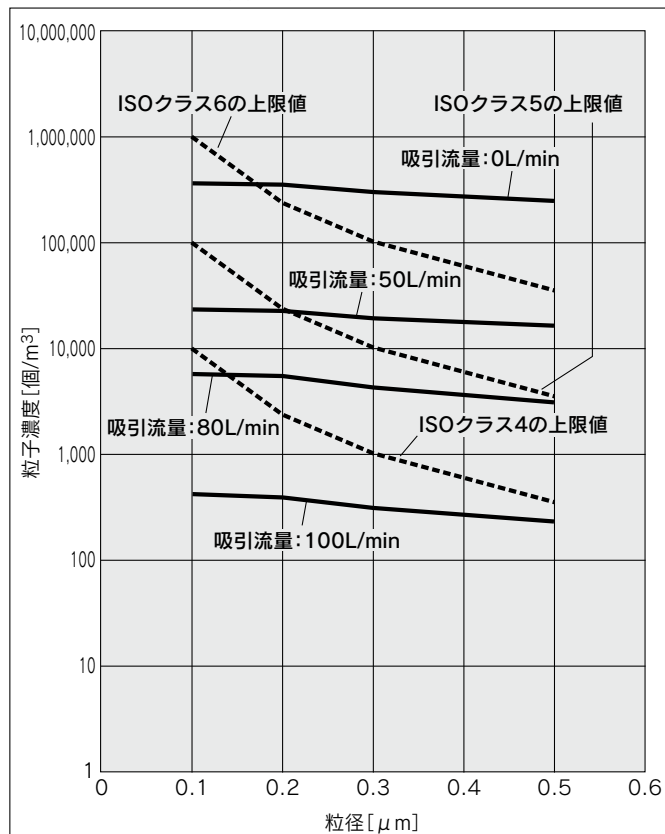
11-LEFS25 速度900mm/s



11-LEFS32 速度1000mm/s



11-LEFS40 速度1000mm/s



機種選
定
方
法

ステップモータサ-ボDC24V／サ-ボモータDC24V

LEFS

LEFB

ACサ-ボモータ

LEFS

LEFB

環境

25A-LEFS

11-LEFG

11-LEFS

ステップモータサ-ボDC24V／サ-ボモータDC24V

JXC

LECPMJ

LECPA

LECP1

LEC-G

LECA6

LECP6

ACサ-ボモータ

LECY

LECS

製品個
別
注
意
事
項

電動アクチュエータ/スライダタイプ ボールねじ駆動

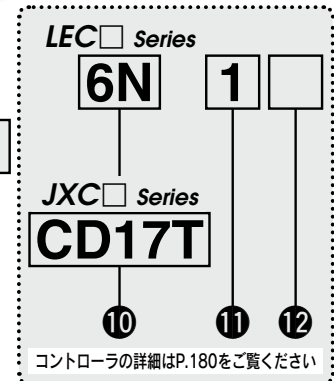
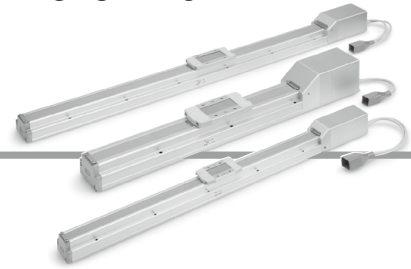
クリーン仕様



11-LEFS Series LEFS16・25・32・40

機種選定方法につきましてはP.37、発塵特性はP.175をご覧ください。

型式表示方法



11-LEFS H 25 B - 200 K - S1

クリーンシリーズ

11 バキュームタイプ

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨

① 精度

無記号	基本形
H	高精度形

② サイズ

16
25
32
40

③ モータ種類

記号	モータ種類	適用サイズ				対応コントローラ/ ドライバ
		LEFS16	LEFS25	LEFS32	LEFS40	
無記号	ステップモータ (サーボ DC24V)	●	●	●	●	LECP6 JXCE1 LECP1 JXC91 LECPA JXCP1 LECPMJ JXCD1 JXCL1
A	サーボモータ (DC24V)	●	●	—	—	LECA6

④ リード[mm]

記号	11-LEFS16	11-LEFS25	11-LEFS32	11-LEFS40
A	10	12	16	20
B	5	6	8	10

⑥ モータオプション

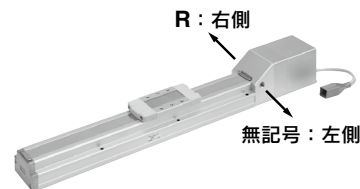
無記号	ロックなし
B	ロック付

⑤ ストローク※1[mm]

ストローク	サイズ	備考 対応ストローク
50~500	16	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500
50~600	25	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600
50~800	32	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800
150~1000	40	150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000

⑦ バキュームポート

無記号	左側
R	右側



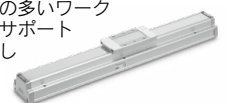
⑧ 位置決めピン穴

無記号	ハウジングB 底面※2	
K	ボディ底面 2ヶ所	

⑨ アクチュエータケーブル種類・長さ※4

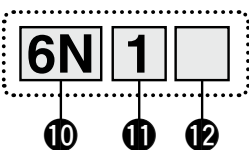
標準ケーブル [m]	ロボットケーブル [m]
無記号 なし	R1 1.5 RA 10※3
S1 1.5※6	R3 3 RB 15※3
S3 3※6	R5 5 RC 20※3
S5 5※6	R8 8※3

サポートガイド/11-LEFG Series
オーバーハング量の多いワーク
等を支えるためのサポート
ガイドをご用意致し
ました。P.195



オートスイッチにつきましてはP.169~172をご参照ください。

LEC Series (詳細はP.181参照)



10 コントローラ／ドライバ種類※5

無記号	コントローラ／ドライバなし	
6N	LECP6/LECA6	NPN
6P	(ステップデータ入力タイプ)	PNP
1N	LECP1※6	NPN
1P	(プログラムレスタイプ)	PNP
MJ	LECPMJ※6※7 (CC-Link直接入力タイプ)	—
AN	LECPA※6※8	NPN
AP	(パルス入力タイプ)	PNP

11 I/Oケーブル長さ※9、通信プラグ

無記号	ケーブルなし (通信プラグコネクタなし)※11
1	1.5m
3	3m※10
5	5m※10
S	ストレート型通信プラグコネクタ※11
T	T分岐型通信プラグコネクタ※11

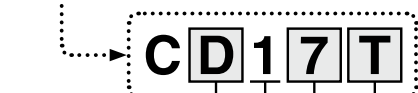
12 コントローラ／ドライバ取付方法

無記号	ねじ取付形
D	DINレール取付形※12

JXC Series (詳細はP.181参照)

10 コントローラ有無

無記号	コントローラなし
C□1□□	コントローラ付属



通信プロトコル	
E	EtherCAT®
9	EtherNet/IP™
P	PROFINET
D	DeviceNet™
L	IO-Link

コントローラ取付方法

7	ねじ取付形
8※12	DINレール取付形

DeviceNet™用通信プラグコネクタ※13

無記号	プラグコネクタなし
S	ストレート型
T	T分岐型

- ※1 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。
- ※2 取付方法はP.205の本体取付例をご覧ください。
- ※3 受注生産(ロボットケーブルのみ対応)
- ※4 標準ケーブルは固定部で使用してください。
可動部で使用する場合はロボットケーブルを選定ください。
- ※5 コントローラ／ドライバ詳細および対応モータにつきましては、次頁の対応コントローラ／ドライバ表をご参照ください。
- ※6 モータ種類"ステップモータ"のみ対応。
- ※7 CEに対応しておりません。
- ※8 パルス列信号がオープンコレクタのときは、電流制限抵抗(LEC-PA-R-□)P.236を別途手配願います。

- ※9 コントローラ／ドライバ種類で"コントローラ／ドライバなし"を選択した場合、I/Oケーブルは選択できません。I/Oケーブルが必要な場合は、P.215(LECP6/LECA6用)、P.229(LECP1用)、P.236(LECPA用)をご覧ください。
- ※10 コントローラ／ドライバ種類"パルス入力タイプ"の場合、パルス入力差動のときのみ使用可能。オープンコレクタのときは1.5mのみ使用可能。
- ※11 LECPMJの場合、I/Oケーブル付属なしのため"無記号"、"S"、"T"のみ選択可
- ※12 DINレールは付属しません。別途手配となります。
- ※13 DeviceNet™以外の場合は「無記号」を選択ください。

△注意

【CE対応品について】

- ① EMCの適合性確認は、電動アクチュエータLEFシリーズとコントローラLEC/JXCシリーズとの組合せにて確認試験を行っています。
EMCは電動アクチュエータを組込んだお客様の装置・制御盤の構成や、その他の電気機器と配置、配線の関係により変化いたしますので、お客様の装置でご使用になられる設置環境での適合性確認はできません。従いまして、お客様にて最終的に機械・装置全体としてEMCの適合性を確認していただく必要があります。
- ② サーボモータ(DC24V)仕様は、ノイズフィルタセット(LEC-NFA)を組合せて確認試験を実施しております。
ノイズフィルタセットにつきましてはP.215をご参照ください。設置につきましてはLECA取扱説明書にてご確認ください。
- ③ CC-Link直接入力タイプ(LECPMJ)はCEに対応しておりません。

【UL対応品について(LECシリーズの場合)】

ULに適合する場合、組合せる直流電源はUL1310に従うclass2電源ユニットをご使用ください。

アクチュエータとコントローラはセットです。

コントローラとアクチュエータの組合せが正しいか必ずご確認ください。

〈使用前には必ず下記をご確認ください〉

- ① "アクチュエータ"と"コントローラ"記載
アクチュエータ品番の一致
- ② パラレル入出力仕様(NPN・PNP)

11-LEFS16A-400

NPN

①

②



※ご使用に関しては取扱説明書をご参照ください。
取扱説明書は当社ホームページからダウンロード願います。
<https://www.smcworld.com>

11-LEFS Series

ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

クリーン仕様

対応ドライバ/コントローラ表

LEC□ Series

種類	ステップデータ 入力タイプ 	ステップデータ 入力タイプ 	CC-Link 直接入力 タイプ 	プログラムレスタイプ 	パルス入力タイプ 
シリーズ	LECP6	LECA6	LECPMJ	LECP1	LECPA
特長	数値(ステップデータ)入力 スタンダードコントローラ		CC-Link直接入力	パソコン・ティーチング ボックスを使わずに動作 (ステップデータ)設定	パルス列信号にて動作
対応モータ	ステップモータ (サーボ DC24V)	サーボモータ (DC24V)	ステップモータ (サーボ DC24V)		
最大ステップデータ数	64点			14点	—
電源電圧	DC24V				
参照ページ	P.207	P.207	P.240	P.223	P.230

JXC□ Series

種類	EtherCAT® 直接入力 タイプ 	EtherNet/IP™ 直接入力 タイプ 	PROFINET 直接入力 タイプ 	DeviceNet™ 直接入力 タイプ 	IO-Link 直接入力 タイプ 
シリーズ	JXCE1	JXC91	JXCP1	JXCD1	JXCL1
特長	EtherCAT® 直接入力	EtherNet/IP™ 直接入力	PROFINET 直接入力	DeviceNet™ 直接入力	IO-Link 直接入力
対応モータ	ステップモータ (サーボ DC24V)				
最大ステップデータ数	64点				
電源電圧	DC24V				
参照ページ	P.248				

仕様

ステップモータ(サーボ DC24V)

型式			11-LEFS16		11-LEFS25		11-LEFS32		11-LEFS40		
アクチュエータ仕様	ストローク[mm]注1)		50～500		50～600		50～800		150～1000		
	可搬質量注2) [kg]	水平	LECP6/LECP1/LECPMJ JXCE1/91/P1/D1	14	15	25	30	45	50	55	65
			LECPA/JXC□ ₃ ²	9	10	20	20	40	45	50	60
		垂直		2	4	7.5	15	10	20	2	23
	速度[mm/s]注2)		10～500	5～250	12～500	6～250	16～500	8～250	20～500	10～250	
	最大加減速度[mm/s ²]		3,000								
	繰返し位置決め精度 [mm]	基本形	±0.02								
		高精度形	±0.015								
	ロストモーション注3) [mm]	基本形	0.1以下								
		高精度形	0.05以下								
リード[mm]			10	5	12	6	16	8	20	10	
耐衝撃／耐振動[m/s ²]注4)			50／20								
駆動方式			ボールねじ								
ガイド方式			リニアガイド								
使用温度範囲[℃]			5～40								
使用湿度範囲[%RH]			90以下(結露なきこと)								
清浄度クラス注5)			ISOクラス4(ISO14644-1)								
グリース	ボールねじ部／リニアガイド部		低発塵グリース								
電気仕様	モータサイズ		□28		□42		□56.4				
	モータ種類		ステップモータ(サーボ DC24V)								
	エンコーダ		インクリメンタルA／B相(800パルス／回転)								
	定格電圧[V]		DC24±10%								
	消費電力[W]注6)		22		38		50		100		
	運転待機電力[W]注7)		18		16		44		43		
瞬時最大電力[W]注8)		51		57		123		141			
ロック仕様	形式注9)		無励磁作動型								
	保持力[N]		20	39	78	157	108	216	113	225	
	消費電力[W]注10)		2.9		5		5		5		
	定格電圧[V]		DC24±10%								

注1) 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

注2) コントローラ／ドライバ種類、搬送質量により速度が変動します。P.38、39の「速度－搬送質量グラフ(目安)」にて確認してください。
また、ケーブル長さ5mを超える場合は5m毎に最大10%低下します。

注3) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注4) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。
耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注5) 運転条件、吸引量によって発塵量が変化します。詳細は発塵特性を参照してください。

注6) 消費電力とは、コントローラ含む運転時の消費電力を示します。

注7) 運転待機電力とは、コントローラ含む運転中に待機している時の消費電力を示します。

注8) 瞬時最大電力とは、コントローラ含む運転時の瞬時最大電力を示します。電源容量の選定時に使用してください。

注9) ロック付のみ。

注10) ロック付を選択の場合は、消費電力を加算してください。

機種
選定
方法

ステップモータ(サーボ DC24V)／サーボモータ(DC24V)

ACサーボモータ

環境

11-LEFS
11-LEFG
25A-LEFS

ステップモータ(サーボ DC24V)／サーボモータ(DC24V)

JXC□

ACサーボモータ

製品
個別
注意
事項

11-LEFS Series

ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

クリーン仕様

仕様

サーボモータ(DC24V)

型式			11-LEFS16A		11-LEFS25A	
アクチュエータ仕様	ストローク[mm] 注1)		50～500		50～600	
	可搬質量[kg] 注2)	水平	7	10	11	18
		垂直	2	4	2.5	5
	速度[mm/s] 注2)		1～500	1～250	2～500	1～250
	最大加減速度[mm/s ²]		3,000			
	繰返し位置決め精度[mm]	基本形	±0.02			
		高精度形	±0.015			
	ロストモーション注3)[mm]	基本形	0.1以下			
		高精度形	0.05以下			
	リード[mm]		10	5	12	6
	耐衝撃／耐振動[m/s ²] 注4)		50／20			
	駆動方式		ボールねじ			
	ガイド方式		リニアガイド			
	使用温度範囲[℃]		5～40			
使用湿度範囲[%RH]		90以下(結露なきこと)				
清浄度クラス 注5)		ISOクラス4(ISO14644-1)				
グリース		ボールねじ部／リニアガイド部 低発塵グリース				
電気仕様	モータサイズ		□28		□42	
	モータ出力[W]		30		36	
	モータ種類		サーボモータ(DC24V)			
	エンコーダ		インクリメンタルA／B(800パルス／回転)／Z相			
	定格電圧[V]		DC24±10%			
	消費電力[W] 注6)		63		102	
	運転待機電力[W] 注7)		水平4／垂直9		水平4／垂直9	
	瞬時最大電力[W] 注8)		70		113	
ロック仕様	形式 注9)		無励磁作動型			
	保持力[N]		20	39	78	157
	消費電力[W] 注10)		2.9		5	
	定格電圧[V]		DC24±10%			

注1) 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

注2) 詳細はP.41の「速度-搬送質量グラフ(目安)」にて確認してください。

また、ケーブル長さ5mを超える場合は5m毎に最大10%低下します。

注3) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注4) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注5) 運転条件、吸引量によって発塵量が変化します。詳細は発塵特性を参照してください。

注6) 消費電力とは、コントローラ含む運転時の消費電力を示します。

注7) 運転待機電力とは、コントローラ含む最大負荷搭載での運転中に待機している時の消費電力を示します。

注8) 瞬間最大電力とは、コントローラ含む運転時の瞬間最大電力を示します。電源容量の選定時に使用してください。

注9) ロック付のみ。

注10) ロック付を選択の場合は、消費電力を加算してください。

質量

シリーズ	11-LEFS16									
ストローク[mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
製品質量[kg]	0.83	0.90	0.98	1.05	1.13	1.20	1.28	1.35	1.43	1.50
ロック付割増質量[kg]	0.12									

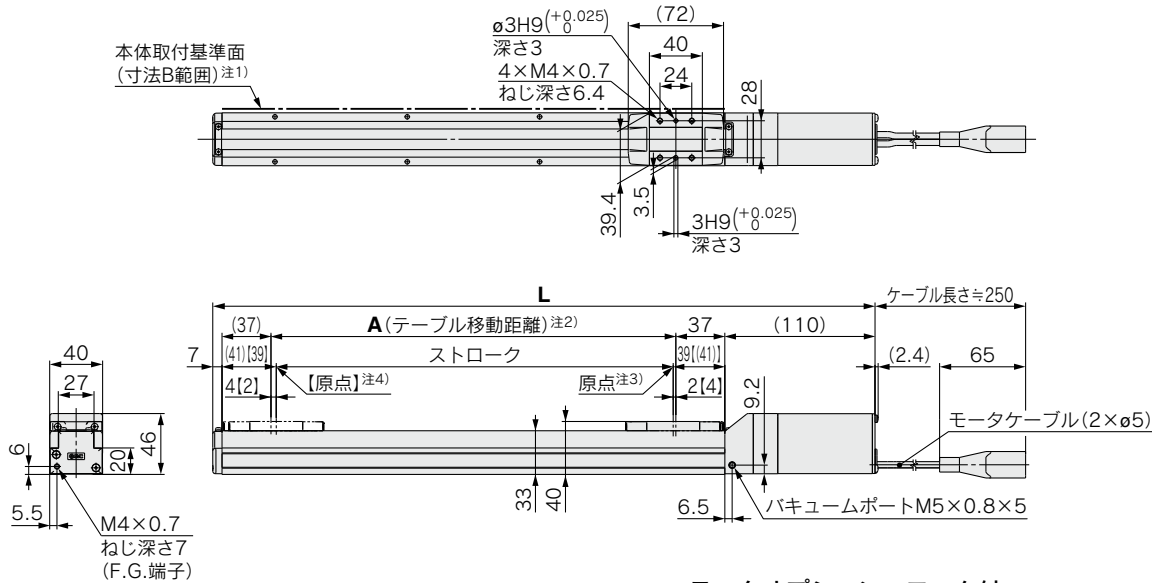
シリーズ	11-LEFS25										
ストローク[mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550
製品質量[kg]	1.70	1.84	1.98	2.12	2.26	2.40	2.54	2.68	2.82	2.96	3.10
ロック付割増質量[kg]	0.26										

シリーズ	11-LEFS32															
ストローク[mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
製品質量[kg]	3.15	3.35	3.55	3.75	3.95	4.15	4.35	4.55	4.75	4.95	5.15	5.35	5.55	5.75	5.95	6.15
ロック付割増質量[kg]	0.53															

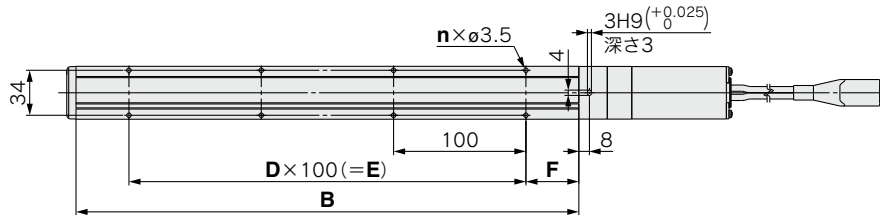
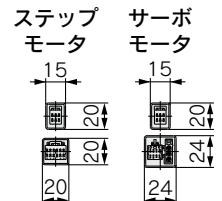
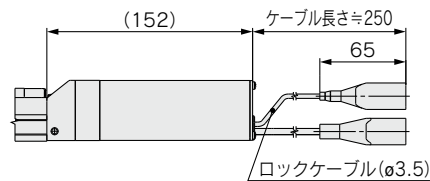
シリーズ	11-LEFS40																		
ストローク[mm]	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
製品質量[kg]	5.37	5.65	5.93	6.21	6.49	6.77	7.15	7.33	7.61	7.89	8.17	8.45	8.75	9.01	9.29	9.57	9.85	10.13	
ロック付割増質量[kg]	0.53																		

外形寸法図／ボールねじ駆動

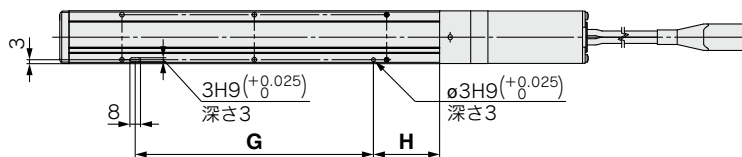
11-LEFS16



モータオプション：ロック付



位置決めピン穴^{注5)}(オプション)：ボディ底面



注1) R面取りがあるため本体取付基準面を使用して設置される場合には、相手面もしくはピン高さを2mm以上にしてください。(推奨高さ5mm)
また、本体取付基準面(寸法B範囲)よりそれ以外の面は出っ張る場合がございます。ワーク・設備等と干渉しないよう1mm以上の逃げを設けてご使用ください。

注2) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。
周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。

注3) 原点復帰後の位置です。

注4) 【 】は原点復帰方向を変更した場合です。

注5) ボディ底面位置決めピン穴を使用する場合は、ハウジングB底面のピン穴は使用しないでください。

寸法表

型式	L		A	B	n	D	E	F	G	H
	ロックなし	ロック付								
11-LEFS16□-50□	247	289	56	130	4	—	—	15	80	25
11-LEFS16□-100□	297	339	106	180	4	—	—	40	80	50
11-LEFS16□-150□	347	389	156	230	4	—	—	40	80	50
11-LEFS16□-200□	397	439	206	280	6	2	200	40	180	50
11-LEFS16□-250□	447	489	256	330	6	2	200	40	180	50
11-LEFS16□-300□	497	539	306	380	8	3	300	40	280	50
11-LEFS16□-350□	547	589	356	430	8	3	300	40	280	50
11-LEFS16□-400□	597	639	406	480	10	4	400	40	380	50
11-LEFS16□-450□	647	689	456	530	10	4	400	40	380	50
11-LEFS16□-500□	697	739	506	580	12	5	500	40	480	50

11-LEFS Series

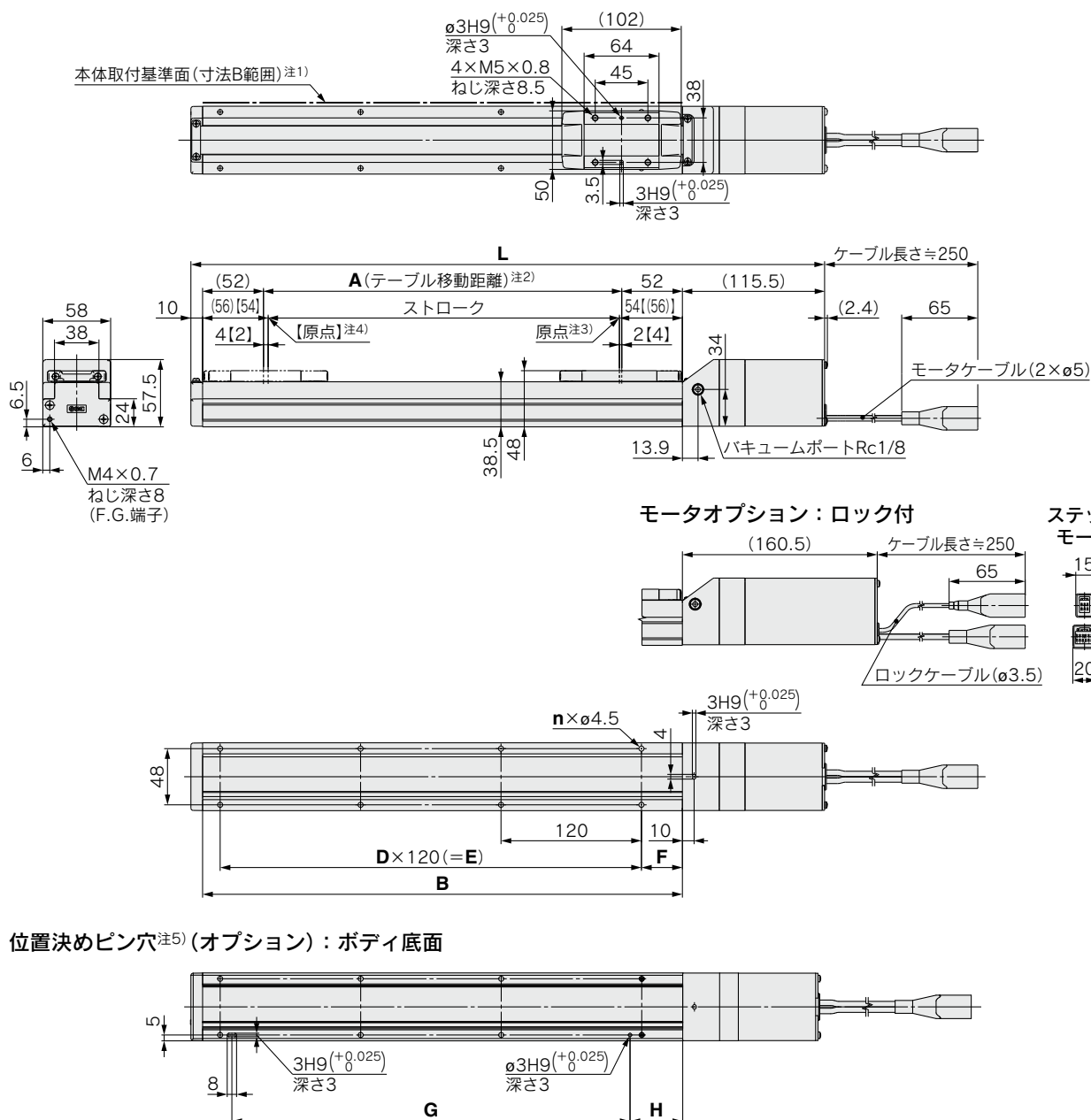
ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

クリーン仕様

外形寸法図／ボールねじ駆動

11-LEFS25



位置決めピン穴注5)(オプション)：ボディ底面

注1) R面取りがあるため本体取付基準面を使用して設置される場合には、相手面もしくはピン高さを3mm以上にしてください。(推奨高さ5mm)

また、本体取付基準面(寸法B範囲)よりそれ以外の面は出っ張る場合がございます。ワーク・設備等と干渉しないよう1mm以上の逃げを設けてご使用ください。

注2) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。

注3) 原点復帰後の位置です。

注4) 【 】は原点復帰方向を変更した場合です。

注5) ボディ底面位置決めピン穴を使用する場合は、ハウジングB底面のピン穴は使用しないでください。

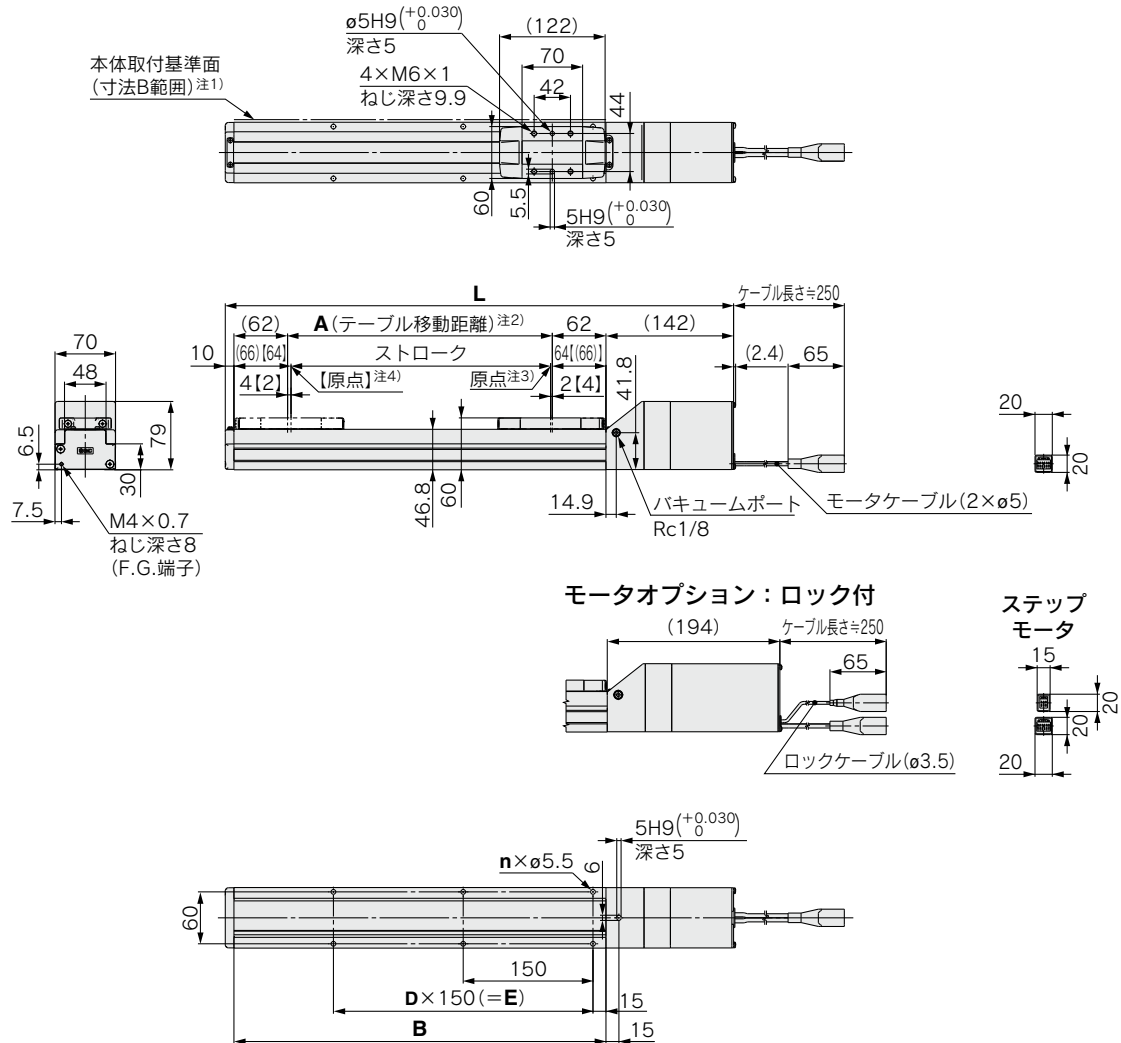
寸法表

[mm]

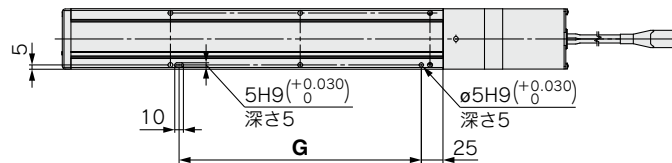
型式	L		A	B	n	D	E	F	G	H
	ロックなし	ロック付								
11-LEFS25□-50□	285.5	330.5	56	160	4	—	—	20	100	30
11-LEFS25□-100□	335.5	380.5	106	210	4	—	—	35	100	45
11-LEFS25□-150□	385.5	430.5	156	260	4	—	—		100	45
11-LEFS25□-200□	435.5	480.5	206	310	6	2	240		220	45
11-LEFS25□-250□	485.5	530.5	256	360	6	2	240		220	45
11-LEFS25□-300□	535.5	580.5	306	410	8	3	360		340	45
11-LEFS25□-350□	585.5	630.5	356	460	8	3	360		340	45
11-LEFS25□-400□	635.5	680.5	406	510	8	3	360		340	45
11-LEFS25□-450□	685.5	730.5	456	560	10	4	480		460	45
11-LEFS25□-500□	735.5	780.5	506	610	10	4	480		460	45
11-LEFS25□-550□	785.5	830.5	556	660	12	5	600		580	45
11-LEFS25□-600□	835.5	880.5	606	710	12	5	600		580	45

外形寸法図／ボールねじ駆動

11-LEFS32



位置決めピン穴^{注5)}(オプション)：ボディ底面



注1) R面取りがあるため本体取付基準面を使用して設置される場合には、相手面もしくはピン高さを3mm以上にしてください。(推奨高さ5mm)
また、本体取付基準面(寸法B範囲)よりそれ以外の面は出っ張る場合がございます。ワーク・設備等と干渉しないよう1mm以上の逃げを設けてご使用ください。

注2) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようにご注意ください。

注3) 原点復帰後の位置です。

注4) 【 】は原点復帰方向を変更した場合です。

注5) ボディ底面位置決めピン穴を使用する場合は、ハウジングB底面のピン穴は使用しないでください。

寸法表

型式	L		A	B	n	D	E	G
	ロックなし	ロック付						
11-LEFS32□-50□	332	384	56	180	4	—	—	130
11-LEFS32□-100□	382	434	106	230	4	—	—	130
11-LEFS32□-150□	432	484	156	280	4	—	—	130
11-LEFS32□-200□	482	534	206	330	6	2	300	280
11-LEFS32□-250□	532	584	256	380	6	2	300	280
11-LEFS32□-300□	582	634	306	430	6	2	300	280
11-LEFS32□-350□	632	684	356	480	8	3	450	430
11-LEFS32□-400□	682	734	406	530	8	3	450	430
11-LEFS32□-450□	732	784	456	580	8	3	450	430
11-LEFS32□-500□	782	834	506	630	10	4	600	580
11-LEFS32□-550□	832	884	556	680	10	4	600	580
11-LEFS32□-600□	882	934	606	730	10	4	600	580
11-LEFS32□-650□	932	984	656	780	12	5	750	730
11-LEFS32□-700□	982	1034	706	830	12	5	750	730
11-LEFS32□-750□	1032	1084	756	880	12	5	750	730
11-LEFS32□-800□	1082	1134	806	930	14	6	900	880

11-LEFS Series

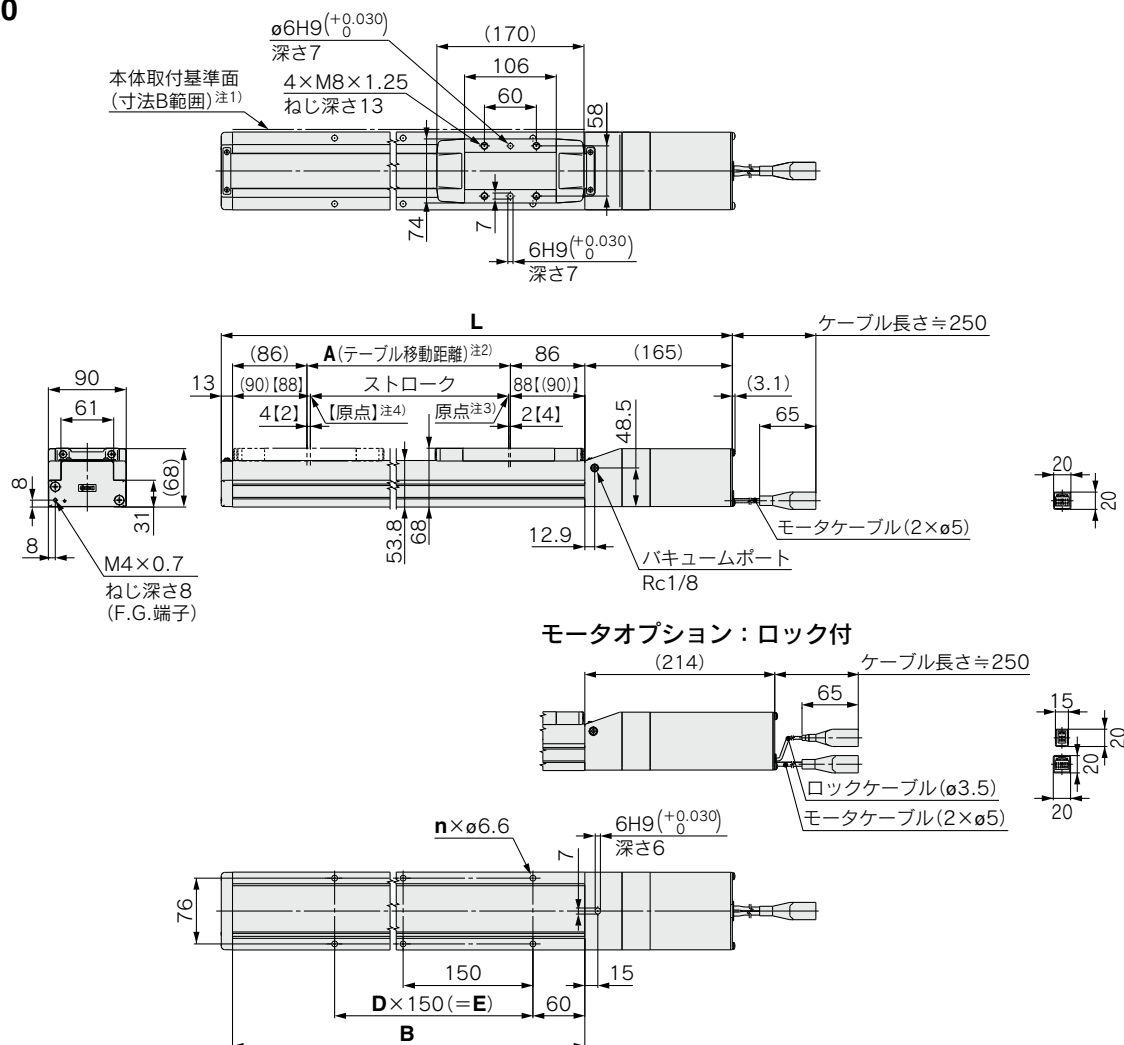
ステップモータ(サーボ DC24V)

サーボモータ(DC24V)

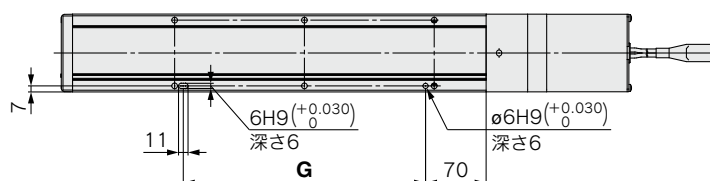
クリーン仕様

外形寸法図／ボールねじ駆動

11-LEFS40



位置決めピン穴^{注5)}(オプション)：ボディ底面



- 注1) R面取りがあるため本体取付基準面を使用して設置される場合には、相手面もしくはピン高さを3mm以上にしてください。(推奨高さ5mm)
また、本体取付基準面(寸法B範囲)よりそれ以外の面は出っ張る場合がございます。ワーク・設備等と干渉しないよう1mm以上の逃げを設けてご使用ください。
- 注2) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。
- 注3) 原点復帰後の位置です。
- 注4) 【 】は原点復帰方向を変更した場合です。
- 注5) ボディ底面位置決めピン穴を使用する場合は、ハウジングB底面のピン穴は使用しないでください。

寸法表

[mm]

型式	L		A	B	n	D	E	G
	ロックなし	ロック付						
11-LEFS40□-150□	506	555	156	328	4	—	150	130
11-LEFS40□-200□	556	605	206	378	6	2	300	280
11-LEFS40□-250□	606	655	256	428	6	2	300	280
11-LEFS40□-300□	656	705	306	478	6	2	300	280
11-LEFS40□-350□	706	755	356	528	8	3	450	430
11-LEFS40□-400□	756	805	406	578	8	3	450	430
11-LEFS40□-450□	806	855	456	628	8	3	450	430
11-LEFS40□-500□	856	905	506	678	10	4	600	580
11-LEFS40□-550□	906	955	556	728	10	4	600	580
11-LEFS40□-600□	956	1005	606	778	10	4	600	580
11-LEFS40□-650□	1006	1055	656	828	12	5	750	730
11-LEFS40□-700□	1056	1105	706	878	12	5	750	730
11-LEFS40□-750□	1106	1155	756	928	12	5	750	730
11-LEFS40□-800□	1156	1205	806	978	14	6	900	880
11-LEFS40□-850□	1206	1255	856	1028	14	6	900	880
11-LEFS40□-900□	1256	1305	906	1078	14	6	900	880
11-LEFS40□-950□	1306	1355	956	1128	16	7	1050	1030
11-LEFS40□-1000□	1356	1405	1006	1178	16	7	1050	1030

電動アクチュエータ/スライダタイプ ボールねじ駆動

クリーン仕様

11-LEFS Series LEFS25・32・40

機種選定方法につきましてはP.45、発塵特性はP.175をご覧ください。

LECY□ Series ▶ P.190

型式表示方法

11-LEFS H 25 S2 B-100 K-S 2 A2

クリーンシリーズ

11 バキュームタイプ

① 精度

無記号	基本形
H	高精度形

② サイズ

25
32
40

④ リード[mm]

記号	11-LEFS25	11-LEFS32	11-LEFS40
A	12	16	20
B	6	8	10

⑤ ストローク[mm]

50	50
1000	1000

⑥ モータオプション

無記号	なし
B	ロック付

③ モータ種類

記号	種類	出力(W)	対応ドライバ	UL対応
S2※1	ACサーボモータ	100	25 LECSA□-S1	—
S3	(インクリメンタル	200	32 LECSA□-S3	—
S4	エンコーダ)	400	40 LECSA2-S4	—
S6※1	—	100	25 LECSB□-S5	—
S7	ACサーボモータ	200	32 LECSB□-S7	—
S8	(アブソリュート	400	40 LECSB2-S8	—
T6※2※3	エンコーダ)	100	25 LECSB2-T5	—
T7※3	ACサーボモータ	200	32 LECSB2-T7	●※3
T8※3	(アブソリュート	400	40 LECSB2-T8	—
	エンコーダ)		25 LECS2-T5	●※3
			32 LECS2-T7	●※3
			40 LECS2-T8	●※3

※1 モータ種類:S2、S6のみ、対応ドライバ品番末尾がS1、S5となりますのでご注意ください。
 ※2 モータ種類T6の場合、対応ドライバ品番末尾がT5になりますので、ご注意ください。
 ※3 対応ドライバがLECSS2-T5、LECSS2-T7、LECSS2-T8のみUL対応になります。

無記号	ケーブルなし
H	ケーブルなし(コネクタのみ)
1	1.5

⑩ I/Oケーブル長さ[m]注4) 注4) ドライバ種類で"ドライバなし"を選択した場合、"無記号: ケーブルなし"のみ選択が可能です。
 I/Oケーブルが必要な場合は、P.289をご確認ください。
 (P.289: オプション品のページを示します)

※ストローク対応表

ストローク(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
11-LEFS25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
11-LEFS32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
11-LEFS40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

対応ドライバ

ドライバ種類	パルス入力タイプ/ ポジショニングタイプ	パルス入力タイプ	CC-Link直接入力 タイプ	SSCNETⅢタイプ	パルス入力タイプ	CC-Link直接入力 タイプ	SSCNETⅢ/H タイプ
シリーズ	LECSA	LECSB	LECSA	LECSA	LECSB-T	LECSA-T	LECSA-T
ポイントテーブル数(点)	最大7	—	最大255(2局占有時)	—	最大255	最大255(2局占有時)	—
パルス入力	○	○	—	—	○	—	—
ネットワーク対応	—	—	CC-Link	SSCNETⅢ	—	CC-Link	SSCNETⅢ/H
制御エンコーダ	インクリメンタル 17bitエンコーダ	アブソリュート 18bitエンコーダ	アブソリュート 18bitエンコーダ	アブソリュート 18bitエンコーダ	アブソリュート 22bitエンコーダ	アブソリュート 18bitエンコーダ	アブソリュート 22bitエンコーダ
通信機能	USB通信	USB通信、RS422通信	USB通信、RS422通信	USB通信	USB通信、RS422通信	USB通信、RS422通信	USB通信
電源電圧(V)	AC100~120V(50/60Hz)	AC200~230V(50/60Hz)	AC200~230V(50/60Hz)	AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)	AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)
参照ページ				こちら			

機種選定方法

スリットモータサ-ボDC24V/サ-ボモータDC24V

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

LEFS

11-LEFS Series

ACサーボモータ クリーン仕様

仕様

11-LEFS25・32・40 ACサーボモータ

型式			11-LEFS25S ² /T6		11-LEFS32S ³ /T7		11-LEFS40S ⁴ /T8	
ストローク[mm]注1)			50～600		50～800		150～1000	
可搬質量[kg]注2)		水平	20	20	40	45	50	60
		垂直	8	15	10	20	15	30
最大速度注3) [mm/s]	ストローク 範囲	～400	900	450	1000	500	1000	500
		401～500	720	360	1000	500	1000	500
		501～600	540	270	800	400	1000	500
		601～700	—	—	620	310	940	470
		701～800	—	—	500	250	760	380
		801～900	—	—	—	—	620	310
		901～1000	—	—	—	—	520	260
最大加減速度[mm/s ²]			5,000(搬送質量、デューティ比による上限はP.47～49をご参照ください)					
繰返し位置決め精度 [mm]		基本形	±0.02					
		高精度形	±0.01					
ロストモーション注4) [mm]		基本形	0.1以下					
		高精度形	0.05以下					
リード[mm]			12	6	16	8	20	10
耐衝撃／耐振動[m/s ²]注5)			50／20					
駆動方式			ボールねじ					
ガイド方式			リニアガイド					
使用温度範囲[℃]			5～40					
使用湿度範囲[%RH]			90以下(結露なきこと)					
清浄度クラス注6)			ISOクラス4(ISO14644-1) クラス10(Fed.Std.209E)					
グリース	ボールねじ部／リニアガイド部		低発塵グリース					
モータ出力／サイズ			100W／□40		200W／□60		400W／□60	
モータ種類			ACサーボモータ(AC100／200V)					
エンコーダ注12)			モータ種類S2,S3,S4：インクリメンタル17ビットエンコーダ(分解能：131072 p/rev) モータ種類S6,S7,S8：アブソリュート18ビットエンコーダ(分解能：262144 p/rev) モータ種類T6,T7,T8：アブソリュート22ビットエンコーダ(分解能：4194304 p/rev) (LECSB2-T□、LECSS2-T□の場合) モータ種類T6,T7,T8：アブソリュート18ビットエンコーダ(分解能：262144 p/rev) (LECS2-T□の場合)					
消費電力[W]注7)		水平	45		65		210	
		垂直	145		175		230	
運転待機電力[W]注8)		水平	2		2		2	
		垂直	8		8		18	
瞬時最大電力[W]注9)			445		725		1275	
形式注10)			無励磁作動型					
保持力[N]			131	255	197	385	330	660
消費電力[W] at20℃注11)			6.3		7.9		7.9	
定格電圧[V]			DC24-10%					

注1) 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。
 注2) 詳細はP.46の「速度-搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。
 注3) ストロークにより許容速度が変わります。
 注4) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。
 注5) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。
 耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注6) 運転条件、吸引量によって発塵量が変化します。詳細は発塵特性を参照してください。
 注7) 消費電力とは、ドライバ含む運転時の消費電力を示します。
 注8) 運転待機電力とは、ドライバ含む運転中に待機している時の消費電力を示します。
 注9) 瞬時最大電力とは、ドライバ含む運転時の瞬時最大電力を示します。
 注10) モータオプション“ロック付”選択時のみ。
 注11) “ロック付”を選択の場合は、消費電力を加算してください。
 注12) モータ種類T6, T7, T8の場合、ドライバ種類によって分解能が変わります。

質量

シリーズ		11-LEFS25S□											
モータ種類	ストローク[mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
	S2	2.00	2.14	2.28	2.44	2.56	2.69	2.84	2.99	3.12	3.24	3.40	3.54
	S6	2.06	2.20	2.34	2.50	2.62	2.75	2.90	3.05	3.18	3.30	3.46	3.60
	T6	2.04	2.18	2.32	2.48	2.60	2.73	2.88	3.03	3.16	3.28	3.44	3.58
ロック付割増質量[kg]		S2:0.2/S6:0.3/T6:0.3											

シリーズ		11-LEFS32S□															
モータ種類	ストローク[mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
	S3	3.40	3.60	3.80	4.00	4.20	4.40	4.60	4.80	5.00	5.20	5.40	5.60	5.80	6.00	6.20	6.40
	S7	3.34	3.54	3.74	3.94	4.14	4.34	4.54	4.74	4.94	5.14	5.34	5.54	5.74	5.94	6.14	6.34
	T7	3.31	3.51	3.71	3.91	4.11	4.31	4.51	4.71	4.91	5.11	5.31	5.51	5.71	5.91	6.11	6.31
ロック付割増質量[kg]		S3:0.4/S7:0.7/T7:0.5															

シリーズ		11-LEFS40S□															
モータ種類	ストローク[mm]	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
	S4	5.82	6.10	6.38	6.65	6.95	7.25	7.51	7.80	8.07	8.25	8.63	8.90	9.20	9.45	9.76	10.05
	S8	5.92	6.20	6.48	6.75	7.05	7.35	7.61	7.90	8.17	8.35	8.73	9.00	9.30	9.55	9.86	10.15
	T8	5.91	6.19	6.47	6.74	7.04	7.34	7.60	7.89	8.16	8.34	8.72	8.99	9.29	9.54	9.85	10.14
ロック付割増質量[kg]		S4:0.5/S8:0.7/T8:0.5															

電動アクチュエータ/スライダタイプ ボールねじ駆動

クリーン仕様

11-LEFS Series LEFS25・32・40

機種選定方法につきましてはP.53、発塵特性はP.175をご覧ください。

LECS□ Series ▶ P.188

型式表示方法

11-LEFS H 25 V6 B-100 □ □ K-S 3 M2 □

クリーンシリーズ

11 バキュームタイプ

① 精度

無記号	基本形
H	高精度形

② サイズ

25
32
40

④ リード[mm]

記号	11-LEFS25	11-LEFS32	11-LEFS40
A	12	16	20
B	6	8	10

⑤ ストローク[mm]

50	50
5	5
1000	1000

※詳細につきましては、下記ストローク対応表をご参照ください。

⑥ モータオプション

無記号	なし
B	ロック付

③ モータ種類

記号	種類	出力[W]	サイズ	対応ドライバ
V6*	ACサーボモータ	100	25	LECYM2-V5/LECYU2-V5
V7	(アブソリュートエンコーダ)	200	32	LECYM2-V7/LECYU2-V7
V8		400	40	LECYM2-V8/LECYU2-V8

※モータ種類V6のみ、対応ドライバ品番末尾がV5となりますのでご注意ください。

⑨ ケーブル種類^{注1) 注2)}

無記号	ケーブルなし
S	標準ケーブル
R	ロボットケーブル(耐屈曲ケーブル)

注1) ケーブルは、モータケーブルとエンコーダケーブルが付属します。(モータオプションでロック付の場合、ロックケーブルも付属します。)

注2) 各ケーブルの標準コネクタ方向は反軸側(B)です。(詳細はP.288)

⑩ アクチュエータケーブル長さ[m]

無記号	ケーブルなし
3	3
5	5
A	10
C	20

※ストローク対応表

ストローク (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
11-LEFS25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
11-LEFS32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
11-LEFS40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

対応ドライバ

ドライバ種類	MECHATROLINK-IIタイプ	MECHATROLINK-IIIタイプ
シリーズ	LECYM	LECYU
ネットワーク対応	MECHATROLINK-II	MECHATROLINK-III
制御エンコーダ	アブソリュート 20bitエンコーダ	
通信機器	USB通信、RS-422通信	
電源電圧(V)	AC200~230V(50/60Hz)	
参照ページ	P.295	

オートスイッチにつきましてはP.169~172をご参照ください。

11-LEFS Series

ACサーボモータ クリーン仕様

仕様

ACサーボモータ

型式			11-LEFS25□V6		11-LEFS32□V7		11-LEFS40□V8		
アクチュエータ仕様	ストローク[mm] 注1)		50～800		50～1000		150～1200		
	可搬質量[kg] 注2)	水平	20	20	40	45	50	60	
		垂直	8	15	10	20	15	30	
	最大速度注3) [mm/s]	ストローク 範囲	～400	900	450	1000	500	1000	500
			401～500	720	360	1000	500	1000	500
			501～600	540	270	800	400	1000	500
			601～700	420	210	620	310	940	470
			701～800	330	160	500	250	760	380
			801～900	—	—	410	200	620	310
			901～1000	—	—	340	170	520	260
			1001～1100	—	—	—	—	440	220
	1101～1200	—	—	—	—	380	190		
	最大加減速度[mm/s ²]		20,000(搬送質量、デューティ比による上限はP.47～49をご参照ください)						
	繰返し位置決め精度 [mm]	基本形	±0.02						
		高精度形	±0.01						
	ロストモーション注4) [mm]	基本形	0.1以下						
		高精度形	0.05以下						
リード[mm]			12	6	16	8	20	10	
耐衝撃／耐振動[m/s ²] 注5)			50／20						
駆動方式			ボールねじ(LEFS□)、ボールねじ＋ベルト(LEFS□ ^R)						
ガイド方式			リニアガイド						
使用温度範囲[℃]			5～40						
使用湿度範囲[%RH]			90以下(結露なきこと)						
清浄度クラス 注6)			ISOクラス4(ISO14644-1) クラス10(Fed.Std.209E)						
グリース	ボールねじ部／リニアガイド部		低発塵グリース						
電気仕様	モータ出力／サイズ		100W／□40		200W／□60		400W／□60		
	モータ種類		ACサーボモータ(AC200V)						
	エンコーダ		アブソリュート20ビットエンコーダ(分解能:1,048,576p/rev)						
	消費電力[W] 注7)	水平	45		65		210		
		垂直	145		175		230		
	運転待機電力[W] 注8)	水平	2		2		2		
		垂直	8		8		18		
瞬時最大電力[W] 注9)			445		725		1275		
ロック仕様	形式注10)		無励磁作動型						
	保持力[N]		131	255	197	385	330	660	
	消費電力[W] at20℃ 注11)		5.5		6		6		
	定格電圧[V]		DC24 ^{+10%} ₀						

注1) 標準ストローク以外は特注対応になりますので、当社にご確認ください。

注2) 詳細はP.54の「速度－搬送質量グラフ(目安)」をご参照ください。

注3) ストロークにより許容速度が変わります。

注4) 往復動作の誤差を補正する場合の目安値になります。

注5) 耐衝撃…落下式衝撃試験で、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

耐振動…45~2000Hz 1掃引、送りねじの軸方向および直角方向にて誤動作なし(初期における値)。

注6) 運転条件、吸引量によって発塵量が変化します。詳細は発塵特性を参照してください。

注7) 消費電力とは、ドライバ含む運転時の消費電力を示します。

注8) 運転待機電力とは、ドライバ含む運転中に待機している時の消費電力を示します。

注9) 瞬時最大電力とは、ドライバ含む運転時の瞬時最大電力を示します。

注10) モータオプション“ロック付”選択時のみ。

注11) “ロック付”を選択の場合は、消費電力を加算してください。

質量

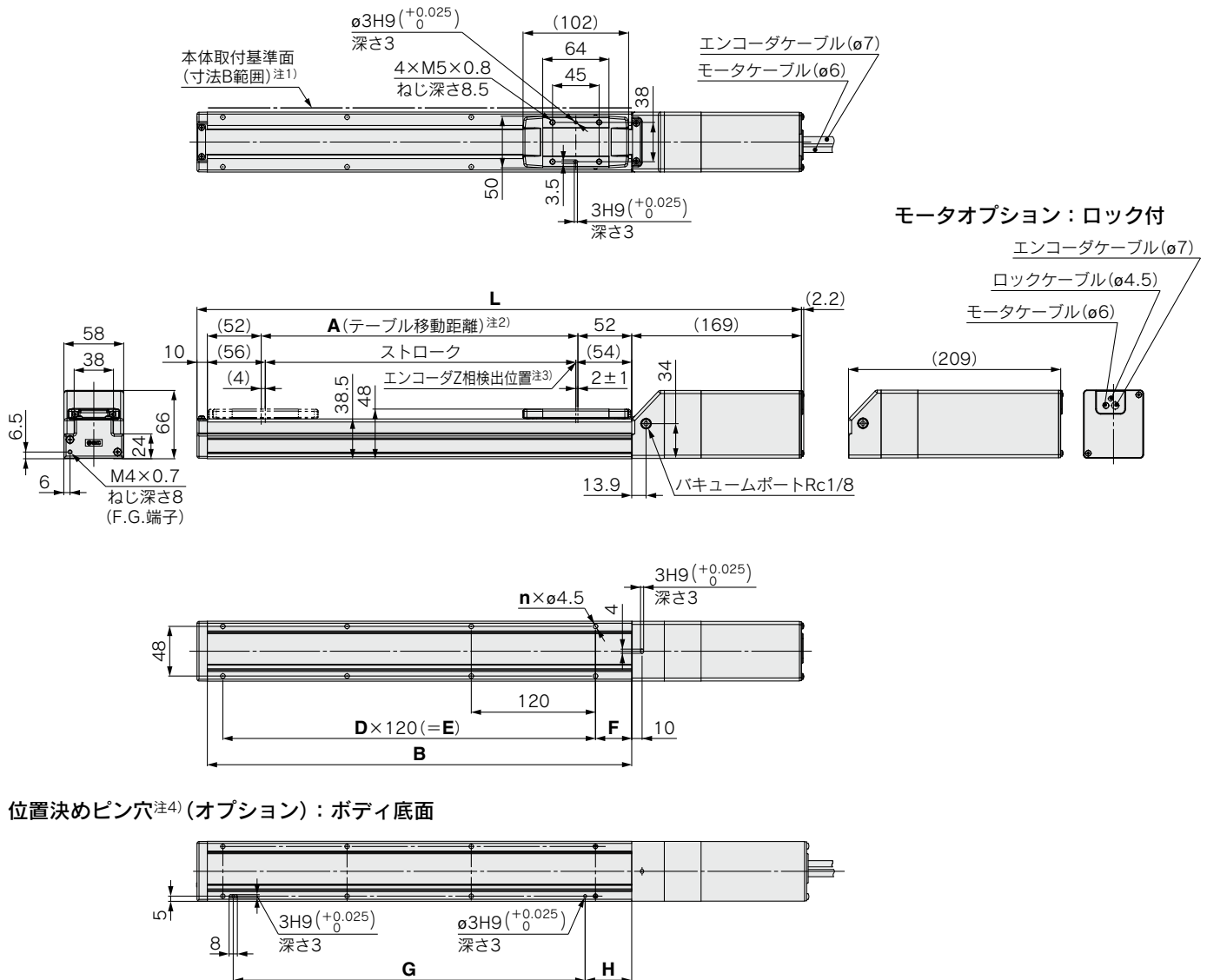
シリーズ	11-LEFS25□V6															
ストローク[mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
製品質量[kg]	2.06	2.20	2.34	2.50	2.62	2.75	2.90	3.05	3.18	3.30	3.46	3.60	3.74	3.88	4.02	4.20
ロック付割増質量[kg]	0.3															

シリーズ	11-LEFS32□V7																			
ストローク[mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
製品質量[kg]	3.40	3.60	3.80	4.00	4.20	4.40	4.60	4.80	5.00	5.20	5.40	5.60	5.80	6.00	6.20	6.40	6.60	6.80	7.00	7.20
ロック付割増質量[kg]	0.7																			

シリーズ	11-LEFS40□V8																			
ストローク[mm]	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1100	1200
製品質量[kg]	5.92	6.20	6.48	6.75	7.05	7.35	7.61	7.90	8.17	8.35	8.73	9.00	9.30	9.55	9.86	10.15	10.42	10.70	11.26	11.82
ロック付割増質量[kg]	0.7																			

外形寸法図／ボールねじ駆動

11-LEFS25



位置決めピン穴^{注4)}(オプション)：ボディ底面

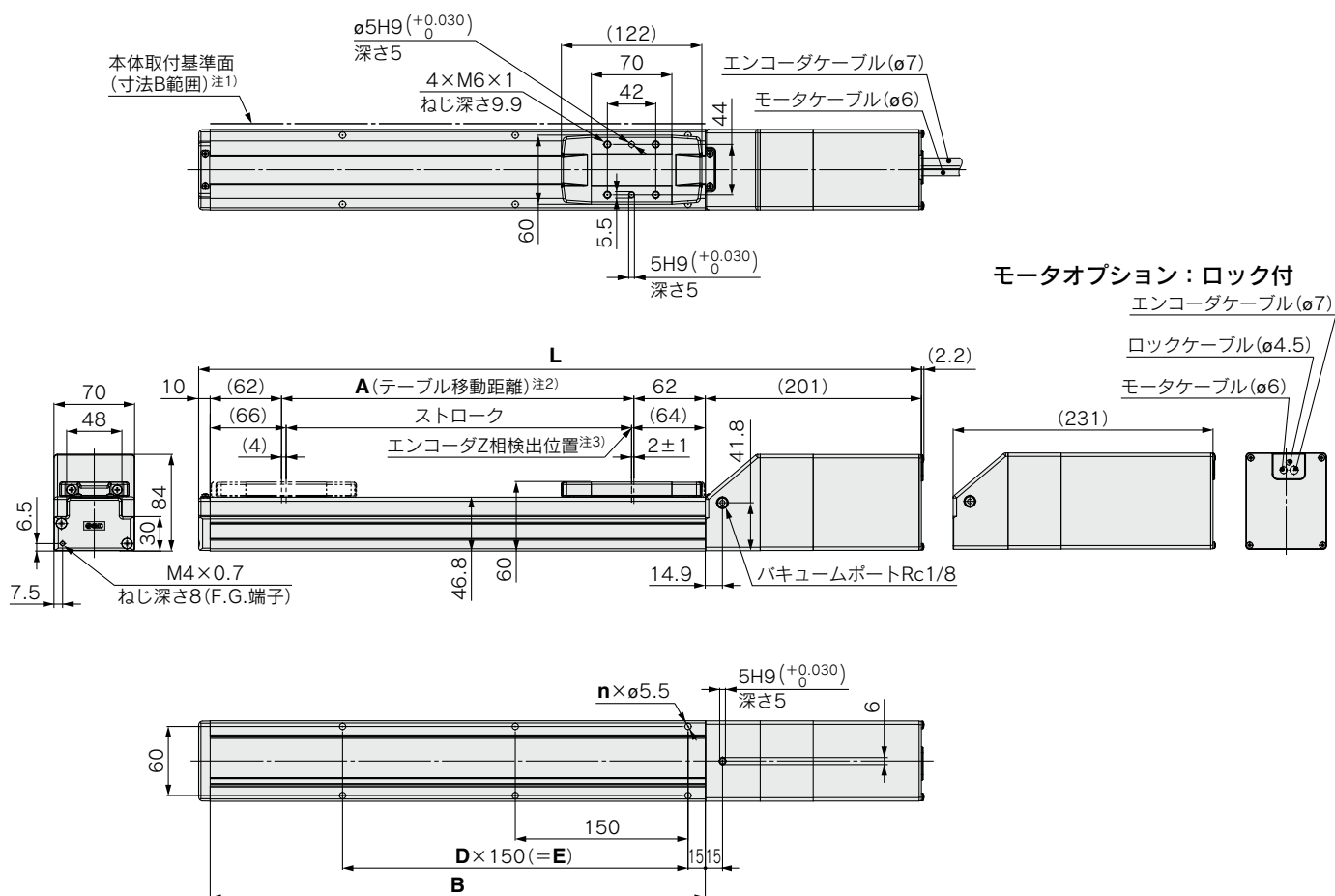
- 注1) R面取りがあるため本体取付基準面を使用して設置される場合には、相手面もしくはピン高さを3mm以上にしてください。(推奨高さ5mm)
また、本体取付基準面(寸法B範囲)よりそれ以外の面は出っ張る場合がございます。ワーク・設備等と干渉しないよう1mm以上の逃げを設けてご使用ください。
- 注2) テーブルが可動する距離です。
周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようご注意ください。
- 注3) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。
- 注4) ボディ底面位置決めピン穴を使用する場合は、ハウジングB底面のピン穴は使用しないでください。

寸法表

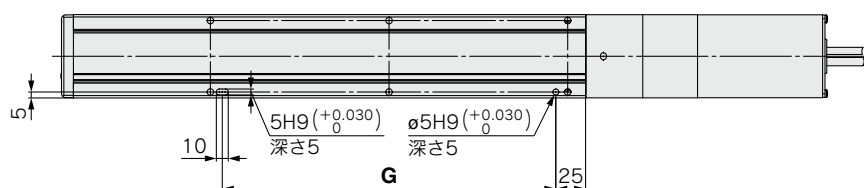
型式	L		A	B	n	D	E	F	G	H
	ロックなし	ロック付								
11-LEFS25□□-50□	339	379	56	160	4	—	—	20	100	30
11-LEFS25□□-100□	389	429	106	210	4	—	—	35	100	45
11-LEFS25□□-150□	439	479	156	260	4	—	—		100	45
11-LEFS25□□-200□	489	529	206	310	6	2	240		220	45
11-LEFS25□□-250□	539	579	256	360	6	2	240		220	45
11-LEFS25□□-300□	589	629	306	410	8	3	360		340	45
11-LEFS25□□-350□	639	679	356	460	8	3	360		340	45
11-LEFS25□□-400□	689	729	406	510	8	3	360		340	45
11-LEFS25□□-450□	739	779	456	560	10	4	480		460	45
11-LEFS25□□-500□	789	829	506	610	10	4	480		460	45
11-LEFS25□□-550□	839	879	556	660	12	5	600		580	45
11-LEFS25□□-600□	889	929	606	710	12	5	600		580	45

外形寸法図／ボールねじ駆動

11-LEFS32



位置決めピン穴 注4) (オプション)：ボディ底面



注1) R面取りがあるため本体取付基準面を使用して設置される場合には、相手面もしくはピン高さを3mm以上にしてください。(推奨高さ5mm)
また、本体取付基準面(寸法B範囲)よりそれ以外の面は出っ張る場合がございます。ワーク・設備等と干渉しないよう1mm以上の逃げを設けてご使用ください。

注2) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようにご注意ください。

注3) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。

注4) ボディ底面位置決めピン穴を使用する場合は、ハウジングB底面のピン穴は使用しないでください。

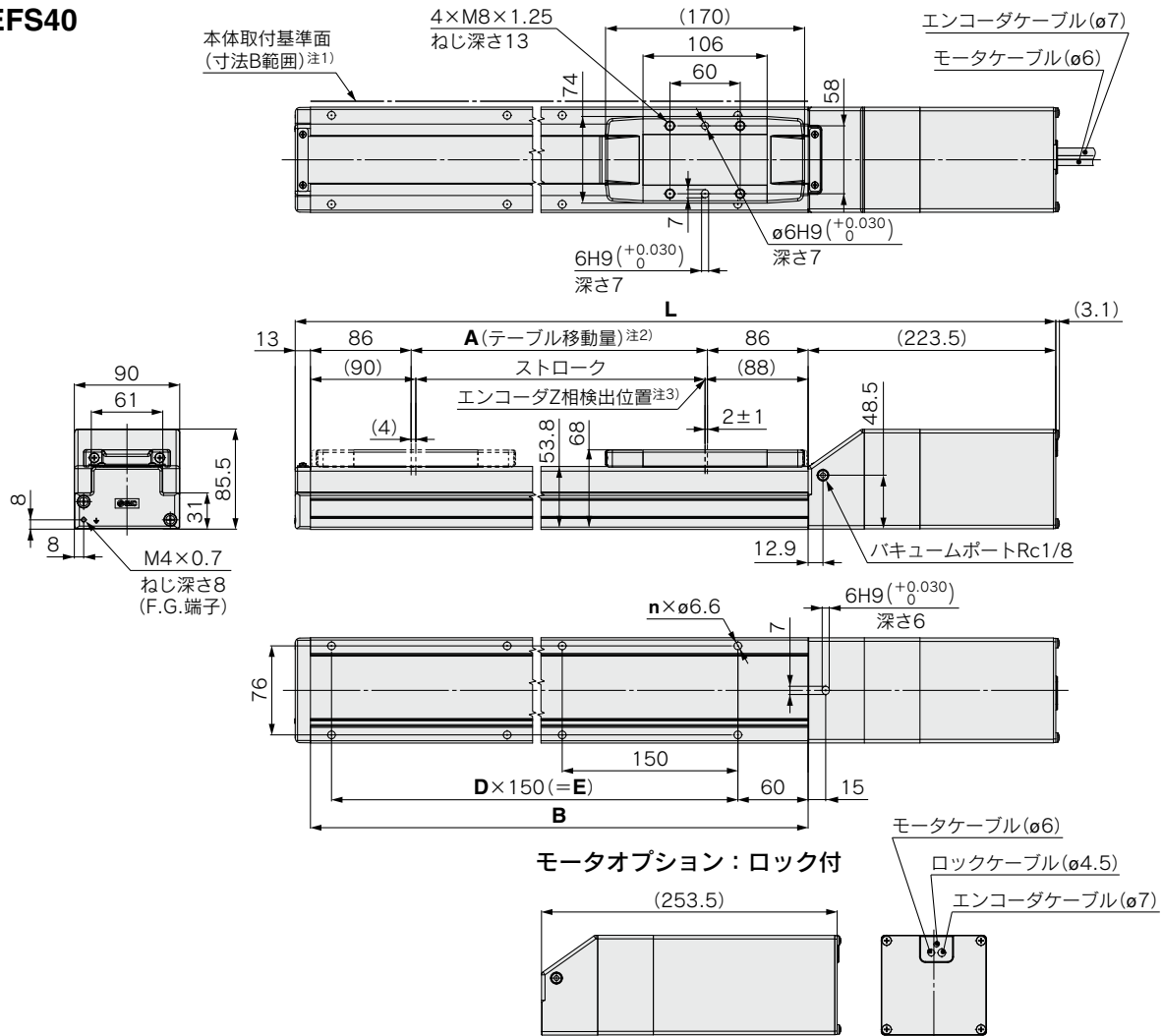
寸法表

[mm]

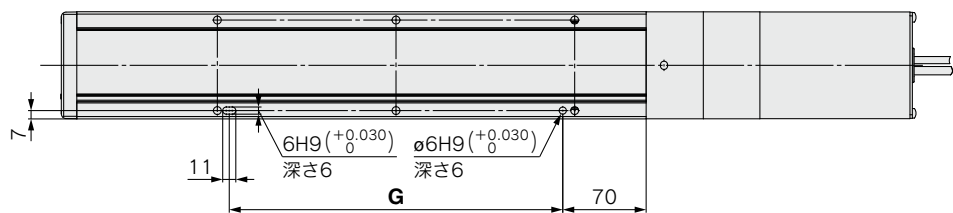
型式	L		A	B	n	D	E	G
	ロックなし	ロック付						
11-LEFS32□□-50□	391	421	56	180	4	—	—	130
11-LEFS32□□-100□	441	471	106	230	4	—	—	130
11-LEFS32□□-150□	491	521	156	280	4	—	—	130
11-LEFS32□□-200□	541	571	206	330	6	2	300	280
11-LEFS32□□-250□	591	621	256	380	6	2	300	280
11-LEFS32□□-300□	641	671	306	430	6	2	300	280
11-LEFS32□□-350□	691	721	356	480	8	3	450	430
11-LEFS32□□-400□	741	771	406	530	8	3	450	430
11-LEFS32□□-450□	791	821	456	580	8	3	450	430
11-LEFS32□□-500□	841	871	506	630	10	4	600	580
11-LEFS32□□-550□	891	921	556	680	10	4	600	580
11-LEFS32□□-600□	941	971	606	730	10	4	600	580
11-LEFS32□□-650□	991	1021	656	780	12	5	750	730
11-LEFS32□□-700□	1041	1071	706	830	12	5	750	730
11-LEFS32□□-750□	1091	1121	756	880	12	5	750	730
11-LEFS32□□-800□	1141	1171	806	930	14	6	900	880

外形寸法図／ボールねじ駆動

11-LEFS40



位置決めピン穴注4) (オプション)：ボディ底面



- 注1) R面取りがあるため本体取付基準面を使用して設置される場合には、相手面もしくはピン高さを3mm以上にしてください。(推奨高さ5mm) また、本体取付基準面(寸法B範囲)よりそれ以外の面は出っ張る場合がございます。ワーク・設備等と干渉しないよう1mm以上の逃げを設けてご使用ください。
- 注2) 原点復帰動作等によりテーブルが可動する距離です。周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようにご注意ください。
- 注3) モータ側ストローク端からのZ相第1検出位置です。
- 注4) ボディ底面位置決めピン穴を使用する場合は、ハウジングB底面のピン穴は使用しないでください。

寸法表

型式	L		A	B	n	D	E	G
	ロックなし	ロック付						
11-LEFS40□□-150□	564.5	594.5	156	328	4	—	150	130
11-LEFS40□□-200□	614.5	644.5	206	378	6	2	300	280
11-LEFS40□□-250□	664.5	694.5	256	428	6	2	300	280
11-LEFS40□□-300□	714.5	744.5	306	478	6	2	300	280
11-LEFS40□□-350□	764.5	794.5	356	528	8	3	450	430
11-LEFS40□□-400□	814.5	844.5	406	578	8	3	450	430
11-LEFS40□□-450□	864.5	894.5	456	628	8	3	450	430
11-LEFS40□□-500□	914.5	944.5	506	678	10	4	600	580
11-LEFS40□□-550□	964.5	994.5	556	728	10	4	600	580
11-LEFS40□□-600□	1014.5	1044.5	606	778	10	4	600	580
11-LEFS40□□-650□	1064.5	1094.5	656	828	12	5	750	730
11-LEFS40□□-700□	1114.5	1144.5	706	878	12	5	750	730
11-LEFS40□□-750□	1164.5	1194.5	756	928	12	5	750	730
11-LEFS40□□-800□	1214.5	1244.5	806	978	14	6	900	880
11-LEFS40□□-850□	1264.5	1294.5	856	1028	14	6	900	880
11-LEFS40□□-900□	1314.5	1344.5	906	1078	14	6	900	880
11-LEFS40□□-950□	1364.5	1394.5	956	1128	16	7	1050	1030
11-LEFS40□□-1000□	1414.5	1444.5	1006	1178	16	7	1050	1030

サポートガイド

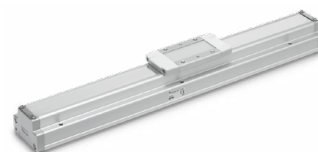
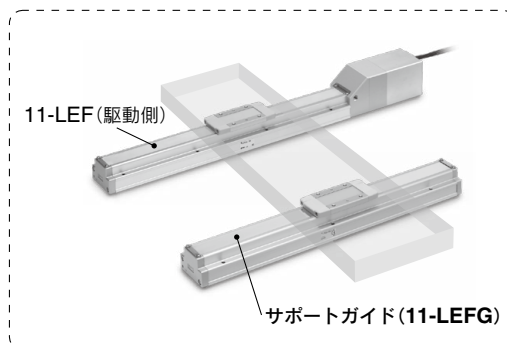
11-LEFG Series 11-LEFG16・25・32・40

RoHS

用途例

オーバーハング量の多いワーク等を支えるためのサポートガイドをご用意しました。

- 11-LEFGシリーズ／ボディ部と外形寸法が同寸法のため設置が容易で設計、組付工数の削減に貢献
- シールバンド標準装備のため、グリースの飛散・外部からの異物混入を防止。



型式表示方法



① サイズ

16
25
32
40

② 取付けピッチ種類

記号	11-LEFG16	11-LEFG25	11-LEFG32	11-LEFG40	備考
S	●	●	●	●	ボールねじ駆動 ステップモータ／サーボモータ (DC24V) / ACサーボモータ

③ ストローク [mm]

50	50
?	?
1000	1000

ストローク対応表 ボールねじ駆動／S

ステップモータ(サーボ DC24V) サーボモータ(DC24V) ACサーボモータ

型式	ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
11-LEFG16-S		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
11-LEFG25-S		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—	—	—	—	—
11-LEFG32-S		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—
11-LEFG40-S		—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

質量

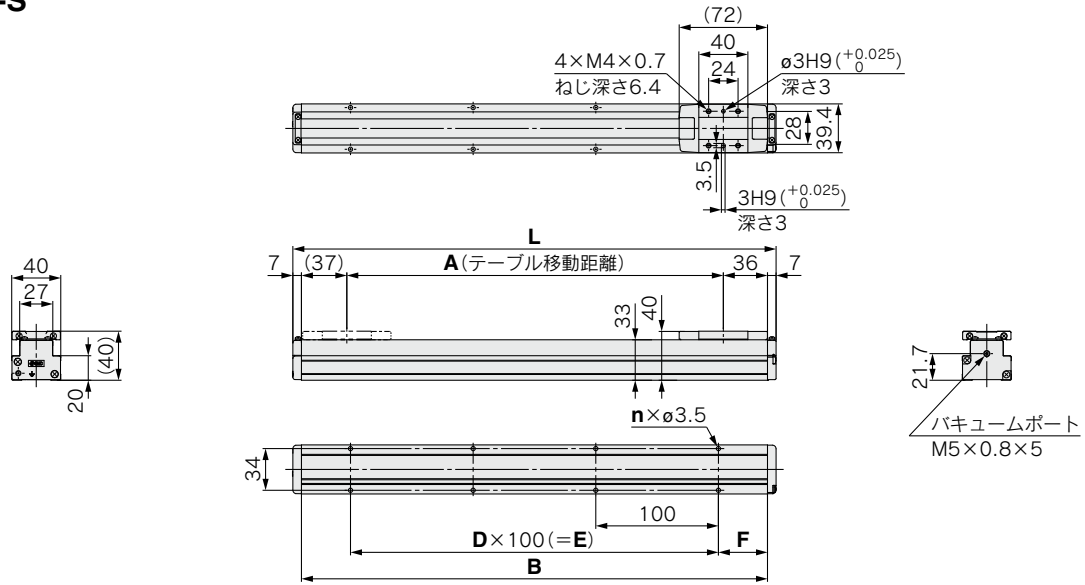
ボールねじ駆動／S

ステップモータ(サーボ DC24V) サーボモータ(DC24V) ACサーボモータ

型式	ストローク [mm]	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
11-LEFG16-S		0.25	0.31	0.37	0.43	0.49	0.55	0.61	0.67	0.73	0.79	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
11-LEFG25-S		0.56	0.67	0.78	0.89	1.00	1.11	1.22	1.33	1.44	1.55	1.66	1.77	—	—	—	—	—	—	—	—
11-LEFG32-S		0.92	1.08	1.23	1.4	1.56	1.72	1.88	2.04	2.20	2.36	2.52	2.88	2.84	3.00	3.16	3.22	—	—	—	—
11-LEFG40-S		—	—	2.07	2.29	2.51	2.72	2.94	3.15	3.37	3.58	3.80	4.01	4.23	4.44	4.66	4.87	5.09	5.30	5.52	5.73

外形寸法図／ボールねじ駆動

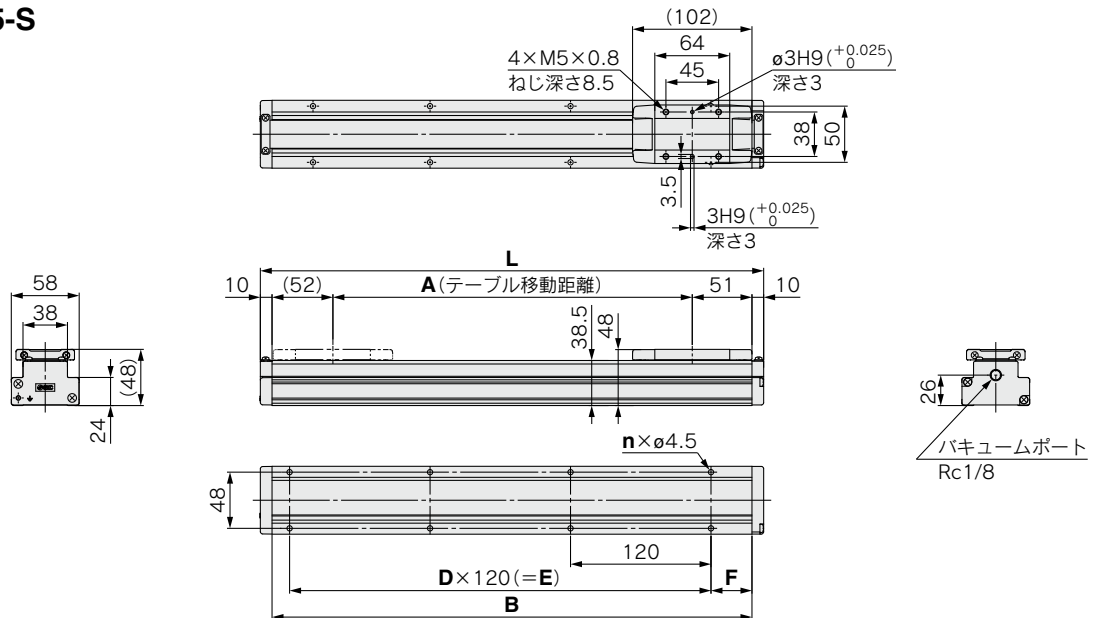
11-LEFG16-S



寸法表

寸法表							(mm)
品番	L	A	B	n	D	E	F
11-LEFG16-S-50	144	57	130	4	—	—	15
11-LEFG16-S-100	194	107	180				40
11-LEFG16-S-150	244	157	230				
11-LEFG16-S-200	294	207	280				
11-LEFG16-S-250	344	257	330	6	2	200	
11-LEFG16-S-300	394	307	380				
11-LEFG16-S-350	444	357	430	8	3	300	
11-LEFG16-S-400	494	407	480				
11-LEFG16-S-450	544	457	530	10	4	400	
11-LEFG16-S-500	594	507	580				

11-LEFG25-S



寸法表

寸法表							(mm)	
品番	L	A	B	n	D	E	F	
11-LEFG25-S-50	180	57	160	4	—	—	20	
11-LEFG25-S-100	230	107	210				35	
11-LEFG25-S-150	280	157	260					
11-LEFG25-S-200	330	207	310	6	2	240		
11-LEFG25-S-250	380	257	360					
11-LEFG25-S-300	430	307	410	8	3	360		
11-LEFG25-S-350	480	357	460					
11-LEFG25-S-400	530	407	510					

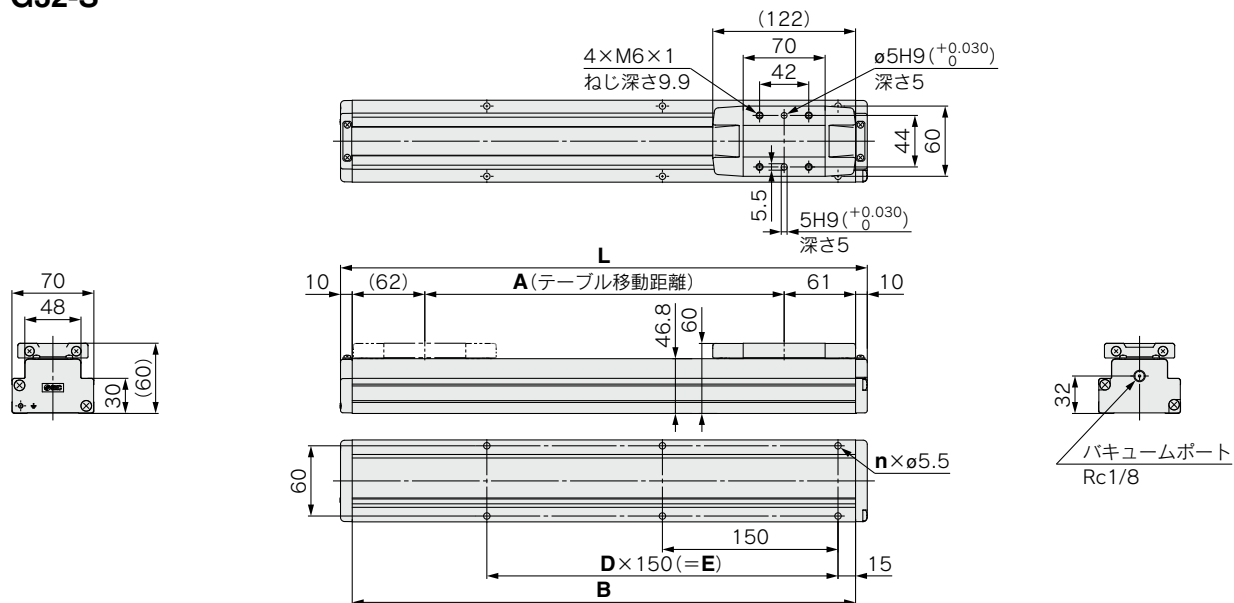
寸法表

寸法表							(mm)
品番	L	A	B	n	D	E	F
11-LEFG25-S-450	580	457	560	10	4	480	35
11-LEFG25-S-500	630	507	610				
11-LEFG25-S-550	680	557	660	12	5	600	
11-LEFG25-S-600	730	607	710				

11-LEFG Series

外形寸法図／ボールねじ駆動

11-LEFG32-S



寸法表

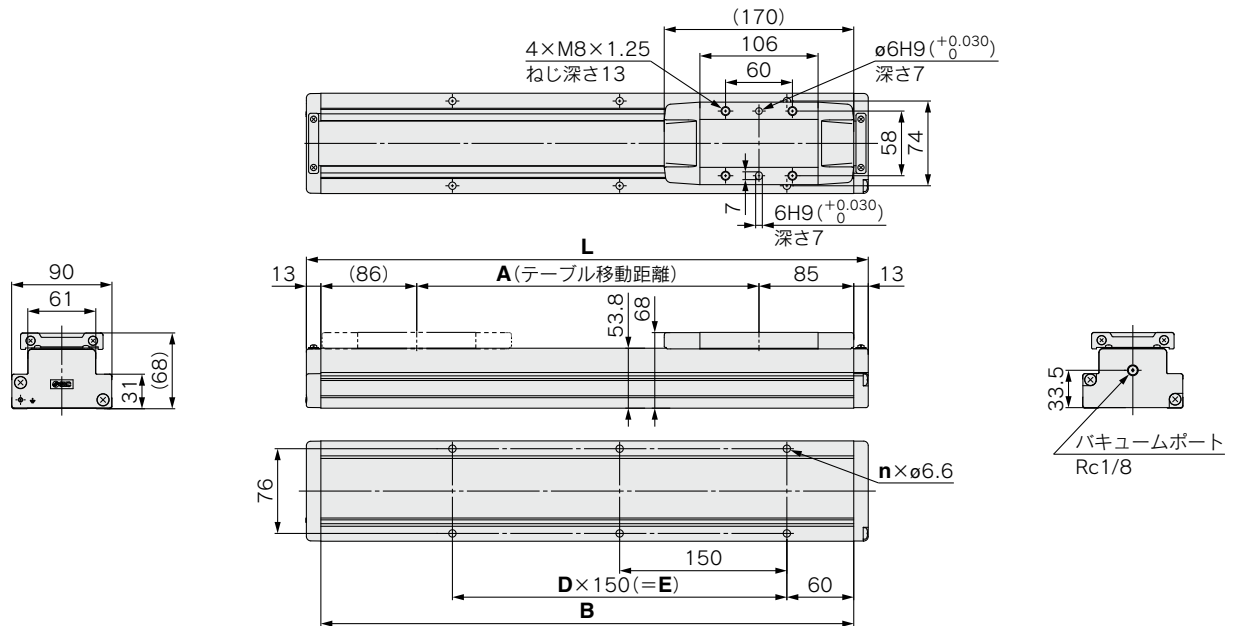
品番	L	A	B	n	D	E
11-LEFG32-S-50	200	57	180	4	—	—
11-LEFG32-S-100	250	107	230			
11-LEFG32-S-150	300	157	280			
11-LEFG32-S-200	350	207	330	6	2	300
11-LEFG32-S-250	400	257	380			
11-LEFG32-S-300	450	307	430			
11-LEFG32-S-350	500	357	480	8	3	450
11-LEFG32-S-400	550	407	530			
11-LEFG32-S-450	600	457	580			

寸法表

品番	L	A	B	n	D	E
11-LEFG32-S-500	650	507	630	10	4	600
11-LEFG32-S-550	700	557	680			
11-LEFG32-S-600	750	607	730			
11-LEFG32-S-650	800	657	780	12	5	750
11-LEFG32-S-700	850	707	830			
11-LEFG32-S-750	900	757	880			
11-LEFG32-S-800	950	807	930	14	6	900

外形寸法図／ボールねじ駆動

11-LEFG40-S



寸法表

品番	L	A	B	n	D	E
11-LEFG40-S-150	354	157	328	4	—	150
11-LEFG40-S-200	404	207	378	6	2	300
11-LEFG40-S-250	454	257	428	8	3	450
11-LEFG40-S-300	504	307	478	10	4	600
11-LEFG40-S-350	554	357	528			
11-LEFG40-S-400	604	407	578			
11-LEFG40-S-450	654	457	628			
11-LEFG40-S-500	704	507	678			
11-LEFG40-S-550	754	557	728			
11-LEFG40-S-600	804	607	778			

寸法表

品番	L	A	B	n	D	E
11-LEFG40-S-650	854	657	828	12	5	750
11-LEFG40-S-700	904	707	878	14	6	900
11-LEFG40-S-750	954	757	928	16	7	1050
11-LEFG40-S-800	1004	807	978			
11-LEFG40-S-850	1054	857	1028			
11-LEFG40-S-900	1104	907	1078			
11-LEFG40-S-950	1154	957	1128			
11-LEFG40-S-1000	1204	1007	1178			

機種
選定
方法

LEFS

LEFB

LEFS

LEFB

環境

11-LEFS

11-LEFG

25A-LEFS

LECA6

LECP6

LECG

LECP1

LECPA

LECPMJ

JXC

LECS

LECY

製造
品個
別
注意
事項

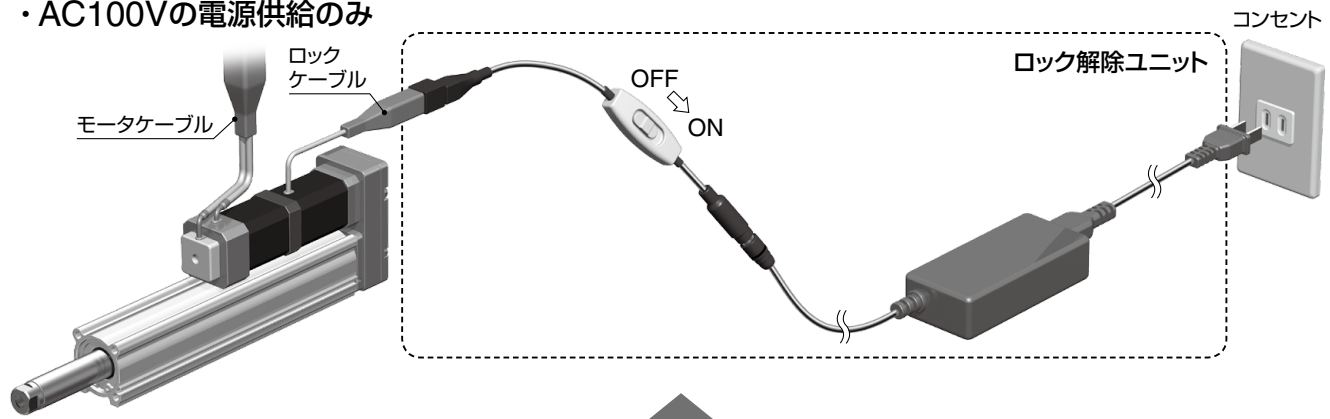
ロック解除ユニット／ ロック付 電動アクチュエータ LE□ Series用

CE RoHS

AC100Vの電源供給のみでロック解除が可能

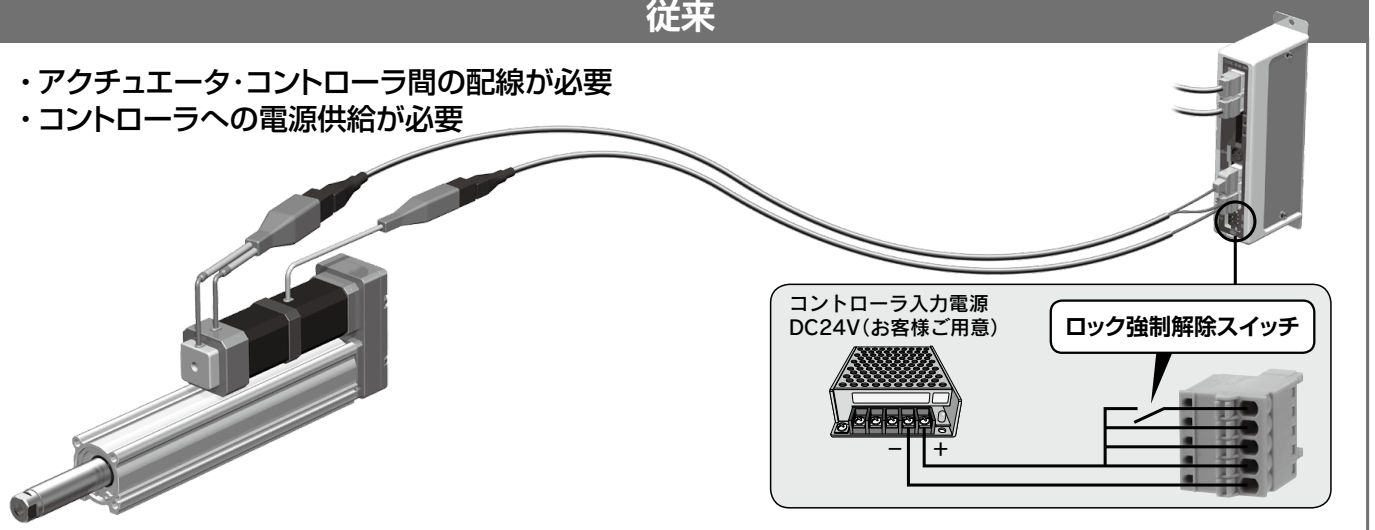
ロック解除ユニットの場合

- ・アクチュエータ⇔コントローラ間の配線不要
- ・AC100Vの電源供給のみ



従来

- ・アクチュエータ・コントローラ間の配線が必要
- ・コントローラへの電源供給が必要



仕様

型式	LE-ML-P-X117
対応モータ	ロック付電動アクチュエータ LEシリーズ ・ ステップモータ (サーボDC24V) ・ サーボモータ (DC24V)
入力電圧[V]	AC100~240 50/60Hz
出力電圧[V]	DC24
出力電流[A]	1A max
適合規格	CEマーキング (EMC指令・RoHS指令)



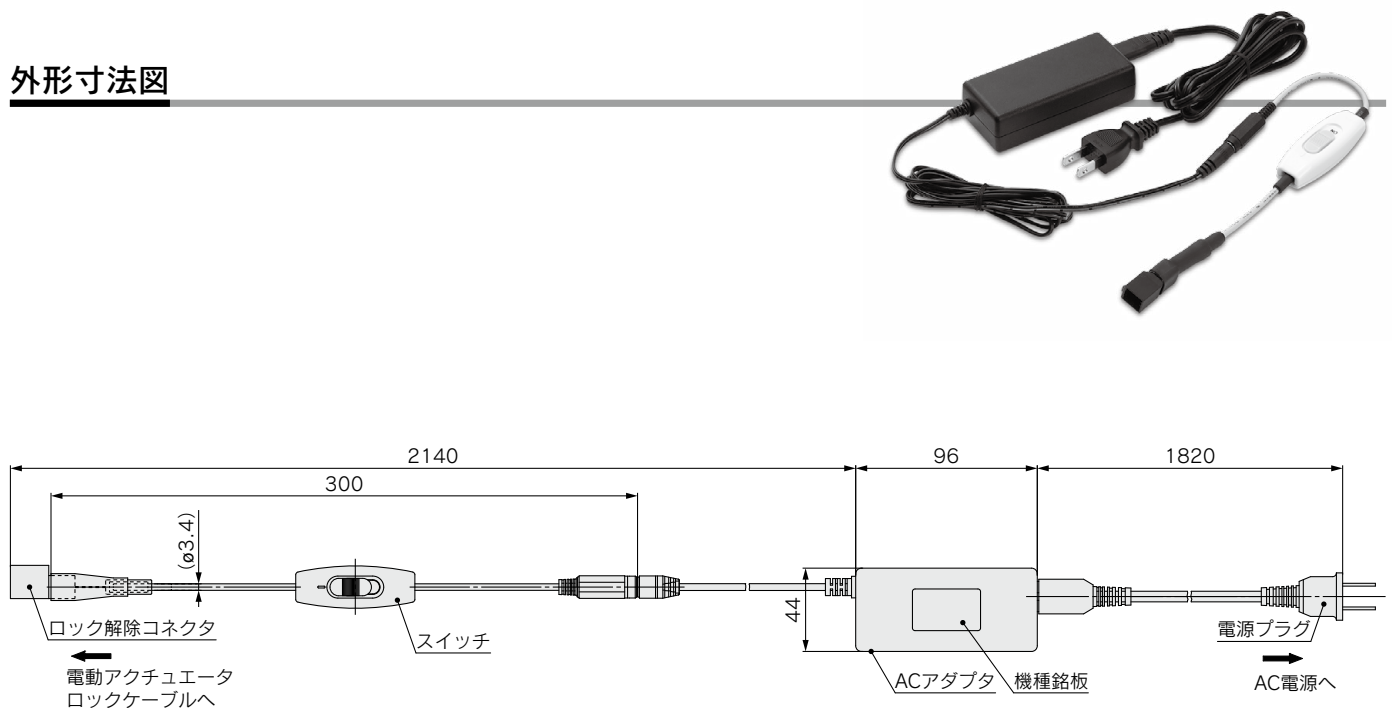
LE-ML-P-X117

SVC

'19-737

LE-ML-P-X117

外形寸法図



⚠ 注意

- ①本ユニットの使用時は、落下防止対策を施し、十分に安全を確保したうえで実施ください。
電動アクチュエータの取付姿勢を垂直方向とした状態でロックを解除するとワークが自重で落下する恐れがあります。
- ②本ユニットは、電動アクチュエータの設置時やメンテナンス時で電動アクチュエータとコントローラが未接続時にのみ使用可能です。電動アクチュエータとコントローラの接続時は、本ユニットは電動アクチュエータから外して、必ずロックケーブルは、コントローラに接続ください。
電動アクチュエータのロック解除制御は、コントローラで行なっているため、ロックケーブルをコントローラ接続せずに電動アクチュエータを動作させると動作異常や故障が発生する恐れがあります。

⚠ 安全に関するご注意 | ご使用の際は「SMC製品取扱い注意事項」(M-03-3)および「取扱説明書」をご確認のうえ、正しくお使いください。